

## Кириш

*Кадрлар тайёрлаш миллий дастури, шубҳасиз, жаҳондаги иқтисодиёти ва саноати ривожланган давлатлар қаторига кириб боришимизнинг зарур ирти ва мустаҳкам пойдевори бўлиб хизмат қилади. Таъбир жоиз бўлса, у бир қудратли локомотив янлиг иқтисодий ва технология муаммоларини ҳал этиш, юксак малакали кадрлар тайёрлаш, янги ишчи ўринларини яратиш, бир сўз билан айтганда, барча корхоналарни ривожланиш ва параққиёт сари бошлашга қодирдир.*

**И.А.Каримов**

Ўзбекистон Республикаси мустақилликка эришганидан сўнг, «Таълим тўғрисида»ги қонунни ва «Кадрлар тайёрлаш миллий дастури»ни ҳаётга тадбиқ этилиши билан таълим тизимини такомиллаштириш, фан ва техникани ривожлантириш учун кенг имкониятлар яратилди. Жумладан халқаро талабларга жавоб бера оладиган рақобатбардош мутахасислар тайёрлана бошланди. Бундай мутахасислар тайёрлашда ҳар бир фаннинг ўз ўрни бор бўлиб, ҳаёт муаммоларини ҳал қилишда фанлар ва фанлар орасидаги боғланишлар муҳим аҳамиятга эга. Ҳар бир фан математикадан фойдалангандагина мукамалликка эришиши мумкин эканлигини этиборга олсак, ҳар бир ҳаёт масаласининг математик моделини тузиш ва бу моделнинг динамик хоссаларини ўрганиш муҳим аҳамиятга эга. Бундан ташқари ҳаёт ҳаракатдан иборат эканлигини этиборга олсак, ўрганилаётган масаланинг динамик хоссаларидан бири бўлган Турғунлик масаласини ўрганиш зарур эканлигини тушуниш қийин эмас.

Турғунлик сўзи латинча «stable» сўзидан олинган бўлиб, «мустаҳкам ўрнатилган», «мустаҳкам турувчи» деган маънони англатади. Турғунлик назарияси биринчи бўлиб механикадаги қаралаётган система мувозанати ҳолатини ўрганишда пайдо бўлган. 1644 йил Э.Торичелли умумий ҳолда оғирлик кучи таъсири остида бўлган жисмлар системаси мувозанат ҳолатининг турғунлиги критерисини яратди. 1788 йил эса Ж Лагранж ихтиёрий консерватив системалар мувозанат ҳолати турғунлигининг етарли шартларини аниқловчи теоремани исботлади. 19-асрнинг ўрталарига келиб фан ва техникада Турғунликнинг умумий масаласи юзага келди, яъни системанинг фақат мувозанат ҳолати эмас, балки ҳаракат ҳолатининг турғунлиги масаласи пайдо бўлди. 1868 йили К.Максвел, 1876-77 йиллари И.А.Вашнеградский ва бошқа олимлар ўз ишларида юқоридагига ўхшаш масалаларни ҳал этиш учун ҳаракат турғунлигининг критерийсини аниқлаш кераклигини кўрсатишди. 19-асрнинг охирига келиб ҳаракат турғунлигини умумий ҳолда ўрганиш бошланди. 1877-1881 йилларида Э.ДЖ.Раусс бу соҳада биринчи монографияни ёзди. 1882 йил эса Н.Е.Жуковский докторлик диссертациясини шу мавзуда ёзди. Бу олимларнинг олган натижалари ҳозирги кунда ҳам ўз аҳамиятини йўқотган эмас. 1892 йили А.М.Ляпунов «Ҳаракат турғунлигининг умумий масалалари ҳақида» мавзусидаги докторлик диссертациясини ёқлаб, турғунлик назарияси соҳасида янги давр очиб берди. Бунда унинг асосий хизматлари қуйидагилар бўлди:

1. Ҳаракат турғунлигининг қатъий таърифи берилди.
2. Биринчи яқинлашиш бўйича турғунликни текшириш масаласини тўла ечими берилди.
3. Ҳаракат турғунлигини текширишни икки усули берилди.

Ҳаракат турғунлиги назарияси физика, химия, астраномия, биология ва бошқа соҳаларда кенг қўлланишга эга бўлиб, техника учун ўта муҳим аҳамиятга эга.

Система холатини билдирувчи ўзгарувчиларни  $y_i$  лар билан белгилаймиз. Бу ўзгарувчилар координаталар, тезликлар, тоқлар, кучланишлар ва хоказолар ёки шу миқдорларнинг функциялари бўлиши мумкин. Фараз қилайлик ўзгарувчилар сони чекли бўлиб, қаралаётган системанинг харакати биринчи тартибли хосилаларга нисбатан ечилган дифференциал тенгламалар системаси билан ифодалансин

$$\dot{y}_i = Y(t, y_1, y_2, \dots, y_n)_i, \quad i = \overline{1, n} \quad (0.1)$$

бу ерда  $Y_i$  функциялар система ечимининг мавжудлик ва ягоналик шартларини қаноатлантиради. Турғунлиги текширилиши керак бўлган харакатни тойимаган харакат деб атаймиз. (1) системанинг хар бир хусусий ечимига битта харакат мос келади ва аксинча. Шунинг учун тойимаган харакатга (1) системанинг

$$t=t_0 \text{ да } y_i=f_i(t_0), \quad i=1,2,\dots,n \quad (0.2)$$

бошланғич шартни қаноатлантирувчи

$$y_i=f_i(t) \quad i=1,2,\dots,n \quad (0.3)$$

хусусий ечими мос келсин деб оламиз.  $y_i$  ўзгарувчиларга модули бўйича етарли кичик бўлган орттирмалар бериб, (2) бошланғич шартларни қуйидагича ўзгартирамиз

$$t=t_0 \text{ да } y_i=f_i(t_0)+\varepsilon_i, \quad i=1,2,\dots,n \quad (0.4)$$

(0.1) системанинг (0.4) бошланғич шартларидаги ечимига мос харакатларни тойиган харакат деб айтамыз. (0.4) даги орттирмалар эса тойишлар дейилади. Аниқлик учун  $y_i$  ўзгарувчиларнинг тойиган харакатга мос келувчи қийматларини  $y_i(t)$  билан, тойимаган харакатга мос келувчи қийматларини эса  $f_i(t)$  билан белгилаб

$$x_i(t)=y_i(t)-f_i(t), \quad i=1,2,\dots,n \quad (0.5)$$

айирмаларни тузамиз. Бундай аниқланган ўзгарувчилар  $y_i$  ўзгарувчиларнинг оғишлари ёки вариациялари дейилади.

Агар барча оғишлар нолга тенг яъни

$$x_i(t)=0, \quad i=1,2,\dots,n \quad (0.6)$$

бўлса, тойиган харакат тойимаган харакат билан устма-уст тушади. Бунинг геометрик маъноси шуки,  $n$ -ўлчовли фазода  $y_i$  ўзгарувчилар  $M$  нуқтани аниқлайди. Тойиган харакатлар учун  $M$  нуқта қандайдир чизик чизади. Тойимаган харакатга эса қўзғалмас нуқта, координата боши мос келади. Демак тойиган харакатларни тойимаган харакатлардан оғиши  $x_i(t)$ ,  $i=1,2,\dots$  миқдорлар билан аниқланади. Агар  $x_i(t)$  миқдорлар модули бўйича етарли кичик бўлса, у холда уларнинг квадратлари йиғиндиси

$$x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 \quad (0.7)$$

хам етарли кичик бўлиб, ҳеч бўлмаганда битта  $x_i$  миқдорнинг катталашини билан (0.7) хам катталашади ва аксинча. Шунинг учун тойиган харакатни тойимаган харакатдан оғиш ўлчови сифатида (0.6) ни олиш мумкин. (0.7) эса  $M$  нуқтадан координата бошигача бўлган масофа квадратини ифодалайди. Тойиган харакат таърифидан, (0.4) ва (0.5) дан

$$t=t_0 \text{ да } x_i=x_{0i}+\varepsilon_i \quad (0.8)$$

ни хосил қиламиз. Демак оғишларнинг бошланғич қийматлари тойишларни ифодалайди.

**Таъриф.** Агар ихтиёрий  $\varepsilon>0$  сон учун шундай  $\delta>0$  сон топиш мумкин бўлсаки, унда

$$\sum_{i=1}^n x_{0i}^2 < \delta \quad (0.9)$$

шартни қаноатлантирувчи барча  $x_{0i}$  тойишлар ва ихтиёрий  $t > t_0$  лар учун

$$\sum_{i=1}^n x_i^2 < \varepsilon \quad (0.10)$$

шарт бажарилса, тойимаган ҳаракат турғун, акс ҳолда турғунмас дейилади.

Агар тойимаган ҳаракат турғун бўлиб, ихтиёрий тойиган ҳаракатлар етарли кичик тойишларда тойимаган ҳаракатга интилса, яъни

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n x_i^2 = 0 \quad (0.11)$$

шарт бажарилса, тойимаган ҳаракат асимптотик турғун дейилади. Лекин бу шартнинг ўзи асимптотик турғунлик учун етарли эмас.

Баъзан турғунлик ихтиёрий тойишларда эмас балки қандайдир шартларга бийсунувчи тойишларда бўлиши мумкин. Бундай турғунлик шартли турғунлик деб аталади.

Тойиган ҳаракат тенгламаларини аниқлаш учун (0.5) дан

$$y_i(t) = f_i(t) + x_i(t), \quad i = \overline{1, n}$$

ларни аниқлаб, (0.1) га олиб бориб қўямиз ва қуйидагиларни ҳосил қиламиз

$$\frac{df_i}{dt} + \frac{dx_i}{dt} = Y_i(f_1 + x_1, \dots, f_n + x_n, t), \quad i = \overline{1, n}$$

Бу тенгламаларнинг ўнг томонларини  $x_i$  ларнинг даражалари бўйича Тейлор қаторига ёйамиз.

$$\frac{df_i}{dt} + \frac{dx_i}{dt} = Y_i(f_1, \dots, f_n, t) + \left( \frac{dY_i}{dx_1} \right)_0 x_1 + \dots + \left( \frac{dY_i}{dx_n} \right)_0 x_n + X_i^*,$$

бу ерда  $X_i^* - x_i$  оқишларнинг бирдан юқори бўлган даражаларига боғлиқ ҳадлари йиғиндиси.

Бундан,  $f_i(t)$  функциялар (0.1) ни қаноатлантиришини эътиборга олиб, қуйидагини ҳосил қиламиз.

$$\frac{dx_i}{dt} = a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n + X_i^*, \quad i = \overline{1, n} \quad (0.12)$$

бу ерда  $a_{ij} = \left( \frac{dY_i}{dx_j} \right)_0$ ,  $i, j = \overline{1, n}$ . (0.12) тойиган ҳаракат тенгламаларининг ўнг

томонидаги ҳадларини  $X_i$  билан белгилаб, автоном бўлмаган тойиган ҳаракат тенгламалари учун

$$\frac{dx_i}{dt} = X_i(x_1, x_2, \dots, x_n), \quad i = \overline{1, n} \quad (0.13)$$

ни, автоном тойиган ҳаракат тенгламалари учун эса

$$\frac{dx_i}{dt} = X_i(x_1, x_2, \dots, x_n), \quad i = \overline{1, n} \quad (0.14)$$

ни ҳосил қиламиз.

Қулайлик учун тойиган ҳаракат тенгламалари содда қилиб система деб аталади.

Шунинг учун (0.13) автоном бўлмаган, (0.14) автоном системалар дейилади..

(0.13) ва (0.14) тенгламаларни вектор кўринишда мос равишда куйидагича ёзиш мумкин.

$$\dot{x} = X(x, t) \quad (0.13'), \quad \dot{x} = X(x) \quad (0.14')$$

Тойиган ҳаракат тенгламаларининг натижаларидан кўринадики,  $X_i$ -функциялар  $x=0$  да нолга айланади

$$X_i(0, t)=0, \quad X(0)=0 \quad (0.15)$$

Тойиган ҳаракат тенгламаларининг ўнг томони  $M$  нукта тезлиги проекцияларига тенг.

20 аснинг ўрталарига келиб кўплаб дифференциал тенгламалар назарияси билан шуғулланувчи олимларнинг эътиборини ҳосила олдида етарли кичик параметр қатнашган дифференциал тенгламалар ўзига торта бошлади. Бундай қизиқишни пайдо бўлишига асосий сабаб шуки, бу пайтга келиб автоматик регулация, чизиксиз тебранишлар назарияси, квант механикаси, газ динамикаси кинетика ва бошқа шу каби соҳалар тез ривожланиб, улардаги жараёнлар ҳосила олдида етарли кичик параметр қатнашган дифференциал тенгламалар ёрдамида моделлаштирилди.

Бундай дифференциал тенгламаларни ўрганишдаги асосий қийинчилик шундаки, агар етарли кичик, параметрининг қийматини нолга тенг деб олсак, тенгламанинг тартиби пасайиб, ҳосил бўлган тенглама берилган тенгламага кўйилган қўшимча шартларнинг барчасини ҳам қаноатлантиравермайди. Шунинг учун бундай типдаги тойишлар сингуляр-тойигандеган маънони англатади.

Юқори тартибли ҳосила олдида етарли кичик параметр қатнашган дифференциал тенгламалар назарияси унчалик кекса эмас. Биринчи бўлиб, А.Прендтль 1904 йили гидродинамикада чегаравий қатламлар назариясини ривожлантириб, сингуляр-тойиган масалаларни ўрганишга ўз эътиборини қаратди. Сингуляр-тойиган масалалар кейинчалик механика, физика, техникада пайдо бўлди. Масалан: 1920 йилларда Б.Ван-дер Поль томонидан радиотехника приборларидаги релаксион тебранишларни ўрганиш натижасида

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \lambda(-1 + x^2) \frac{dx}{dt} + x = 0 \quad (0.16)$$

Ван-дер-Поль тенгламаси ҳосил бўлди. Бу ерда етарли кичик параметр

$$\lambda = \frac{f'(0)M - RC}{\sqrt{LC}} > 0$$

Бўлиб,  $f(0)$ -монотон ўсувчи силлик функция, лампанинг характеристикасини ифодалайди,  $L$ - индуктивлик,  $C$ - сиғим,  $R$ - қаршилик,  $R < \frac{M}{C} f'(0)$ .

Аммо бундай масалаларни ҳал қилишда ягона математик усул мавжуд бўлмай, уларнинг ҳар бири алоҳида алоҳида қараб чиқилар эди. Бундай назария 1948-1952 йилларда А.Н.Тохонов томонидан ишлаб чиқилди.

Ҳозирги кунга келиб, юқори тартибли ҳосила олдида етарли кичик параметр қатнашган тенгламаларга доир кўплаб ишлар қатор олимлар томонидан бажарилган. Масалан, А.Б. Васильева, В.Ф. Бугузов, И.С.Градсшейн, Л.Т.Груич, А.А.Мартынюк, Ю.А.Митрополский, Ю.А.Рябов, А.М. Самойленко, А.Н.Тихонов, В.И.Фодчук, Н.Г.Четаев ва бошқаларнинг ишлари.

Ҳар хил механик системалар динамик хоссаларини ўрганишдаги асосий

масалалардан бири ҳаракат турғунлиги масаласидир. Бу масала дифференциал тенгламалар системаси ечимининг турғунлиги масаласи билан устма-уст тушади. Ҳаракат турғунлигини ўрганишнинг иккита усули 1892 йили А.М.Ляпунов томонидан яратилган бўлиб, унинг иккинчи усули, “Ляпуновнинг тўғри усули” деб аталувчи усули амалий масалаларда турғунлик масалаларини ечишда эффе́ктивдир. Аммо аниқ системалар учун Ляпунов функциясини қуриш алгоритмининг мавжуд эмаслиги, айниқса чексиз системаларга бу усулни қўллашни қийинлаштиради. Ҳосила олдида етарли кичик параметр қатнашган тенгламалар системасига Ляпунов усулларини қўллаш мумкин эмаслигига биринчи бўлиб Н.Г.Четаев эътибор берди.

А.И.Климушев ва Н.Н.Красовскийларнинг ишларида етарли кичик параметрли нолга тенг деб олганда ҳосил бўлган тенглама текис асимптотик турғунлиги ва қандайдир ёрдамчи система асимптотик турғунлиги асосида ҳосила олдида етарли кичик параметрларни сақловчи дифференциал тенгламалар системасининг текис асимптотик турғунлиги исботланади. Масала Ляпунов функцияси усули ёрдамида ечилади. Бу ишда исботланган теорема чизиқли ҳолатда Б.С.Разумихин томонидан исботланган теоремани умумлаштиради. Аммо бу ишда етарли кичик параметр ўзгаришининг юқори чегарасининг қуйи баҳоси кўрсатилмаган.

1962 йили В.М.Матросов С.А.Чаплигин ва Т.Важевский типдаги дифференциал тенгсизликларни қаноатлантирувчи бир нечта Ляпунов функцияларидан фойдаланишни таклиф этди. Бу усул Р.Бельман томонидан Ляпуновнинг вектор функцияси усули деб номланди. Шунини айтиб ўтиш керакки, Ляпунов вектор функцияси копоненталарига Ляпунов скаляр функциясига қўйилган талаблардан енгилроқ талаблар қўйилган бўлиб, мураккаб системалар учун Ляпунов функциясини қуришни енгиллаштиради.

Ляпунов вектор функцияси ёрдамида Л.Т. Груйич секин ва тез ҳаракат дифференциал тенгламалар қисм системалари текис асимптотик турғунлигига асосан ҳосила олдида етарли кичик параметрли сақловчи дифференциал тенгламалар системаси нол ечимининг текис асимптотик турғунлиги, тўла маънодаги текис асимптотик турғунлиги ҳақидаги теоремаларни исботлади. Унинг ишларида етарли кичик параметр мумкин мумкин бўлган ўзгариши юқори чегарасининг қуйи баҳоси кўрсатилган, мисол сифатида Лурье Постников системаси типдаги сингуляр-тойиган системаларнинг абсолют турғунлиги масаласи қараб чиқилган.

1979 йили А.А.Мартынюк томонидан Ляпунов матрица-функцияси тушунчаси киритилди. Бу тушунчани киритилиши, қаралаётган дифференциал тенгламалар системасидаги эркин қисм системалар орасидаги ўзаро боғланишларни алоҳида қараб чиқиш имконини беради. Маълумки, ҳар қандай йирик масштабли системалар бир нечта эркин қисм системалардан ташкил топган бўлади. Бу система учун Ляпунов функциясини тузиш учун ҳар бир қисм система учун Ляпунов функциясини тузиб, бу функцияларни матрицанинг бош диагоналига жойлаштирамиз, матрицанинг бош диагоналида ётмаган элементларни эса қисм системалар орасидаги боғланишларга қараб танлаймиз. Сўнгра ҳосил бўлган матрица-функцияни ўнг ва чап томондан ўзганмас векторга қўпайтириб изланган Ляпунов скаляр функциясини тузамиз. Қаралаётган система мувозанат ҳолати турғунлигининг етарли шартлари махсус матрицаларнинг ишораларини аниқлаш билан ҳосил қилинади.

Ушбу магистрлик диссертациясининг мақсади Ляпунов матрица-функцияси усули ёрдамида сингуляр тойиган системалар турғунлигини текширишдан иборат бўлиб, кириш, 3 та боб ва фойдаланилган адабиётлар рўйхатидан иборат.

Кириш қисмида турғунлик тарихи, турғунлик тушунчаси тойиган ҳаракат тенгламалари ва диссертациянинг қисқача мазмуни баён қилинган.

I-боб ёрдамчи характерга эга бўлиб, унда динамик системалар турғунлигини текширишда эффектив бўлган Ляпуновнинг тўғри усули хақида сўз юритилади. Бу боб иккита параграфдан иборат бўлиб, биринчи параграфда Ляпуновнинг тўғри усули, иккинчи параграфда эса Ляпуновнинг матрица–функцияси усули мохияти ёритиб берилган. Хар бир параграфда мисоллар келтирилган.

II-бобда структурали тойишда сингуляр тойиган йирик масштабни системаларни турғунлигини матрица-функция асосида Ляпуновнинг тўғри усули ёрдамида текшириш масаласи ўрганилади. Бу ерда асосий ғоя “тез” ва “Секин” қисм системаларини матрица-функциянинг диаганалидаги элементларига мос келишидир. Матрица-функциянинг диаганалда бўлмаган элементлари қисм системалар орасидаги боғланишни англатади.  $\mu_i \rightarrow 0$  да матрица-функция компоненталарига мос келувчи махсус структурали система хосил бўлади. Йирик масштабни сингуляр-тойиган система турғунлиги (турғунмаслиги)нинг етарли шартлари аниқ ишорали махсус матрица кўринишида тасвирланади. Бу боб учта параграфдан иборат бўлиб, биринчи параграфда сингуляр-тойиган йирик масштабни система декомпозиция қилинади. Иккинчи параграфда, сингуляр-тойиган системанинг турғунлик шартлари келтириб чиқарилади. Учинчи параграфда эса сингуляр-тойиган йирик масштабни системанинг турғунмаслик шартлари топилган.

III-боб иккита параграфдан иборат бўлиб, биринчи параграф умумий теоремаларни чизиқли тойиган системаларга тадбиғига бағишланган. Иккинчи параграфда иккинчи бобдаги натижаларни Лурье типдаги сингуляр-тойиган йирик масштабни система структурали турғунлигини текширишга тадбиқи кўриб чиқилади. Параграф сўнгида Лурье типдаги учта қисм ўзаро боғлиқ сингуляр-тойиган системаларга ажратилган 12 чи тартибли системани сонли мисол тарзида кўриб чиқамиз.

## I-боб

### Динамик системалар турғунлигининг етарли шартларини хосил қилиш усуллари.

Динамик системалар турғунлигининг етарли шартларини хосил қилиш хаётнинг мухим масалаларидан биридир. Аммо айрим системалар учун бу масала мураккаб масалалар туркумига киради. Шунинг учун бу масалани хал қилишда, яъни Турғунликни текширишда бир қанча усуллар ишлаб чиқилган. Хар бир масалани турғунлигини текширишда бирор усул қулай, бошқа бир усул эса ноқулай бўлиши мумкин. Биз динамик системалар турғунлигининг етарли шартларини хосил қилиш учун умумийроқ бўлган Ляпуновнинг тўғри усули ва Ляпунов матрица–функцияси усулини қараб чиқамиз.

#### § 1. Ляпуновнинг тўғри усули.

Ляпуновнинг тўғри усулини ўрганишни

$$\sum_{i=1}^n x_i^2 \leq M, \quad M > 0, \quad M = const \quad (1.1)$$

сохада аниқланган

$$V(x) = V(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

хақиқий функцияни қарашдан бошлаймиз. Бу функция (1.1) сохада бир қийматли, узлуксиз ва  $x=0$  да нолга айланади, яъни

$$V(0) = 0 \quad (1.2)$$

Агар  $V$  функция (1.1) сохада нолдан бошқа фақат бир хил ишорали қийматларни қабул қилса, у холда у ўзгармас ишорали (мос равишда мусбат ёки манфий) дейилади. Агар ўзгармас ишорали функция фақат  $x=0$  дагина нолга айланса, у холда бу функция аниқ ишорали (мос равишда мусбат аниқланган ёки манфий аниқланган) дейилади. Хам мусбат хам манфий қийматларни қабул қиладиган функциялар эса ўзгарувчи ишорали функциялар дейилади.

Харакат турғунлигини аниқлаш учун ишлатиладиган, бундай киритилган функциялар Ляпунов функциялари дейилади.

Агар қаралаётган хақиқий функция  $V(x,t)$  ошкор холатда  $t$  вақтга боғлиқ бўлса, у холда (1.1) соха ўрнига

$$t \geq 0, \quad \sum_{i=1}^n x_i^2 \leq M, \quad M = const, \quad t_0 = const, \quad t_0 > 0, \quad M > 0 \quad (1.3)$$

соха қаралиб, (1.2) шарт

$$V(0,t) = 0 \quad (1.4)$$

шарт билан алмаштирилади.

Агар (1.3) сохада аниқланган, узлуксиз ва (1.4) шартни қаноатлантирувчи  $V(x,t)$  функция етарли катта  $t_0$  ва етарли кичик  $M > 0$  учун нолдан бошқа фақат бир хил ишорали қийматлар қабул қилса, бу функцияни ўзгармас ишорали деймиз.

Ошкор шолда  $t$  вақтга боғлиқ бўлган  $V(x,t)$  функция учун  $t$  вақтга боғлиқ бўлмаган  $w(x)$  мусбат аниқланган функция мавжуд бўлиб, етарли катта  $t_0$  ва етарли кичик  $M$  учун (1.3) сохада

$$V(x,t) \geq w(x) \quad (1.5)$$

шарт бажарилса, бу функция мусбат аниқланган

$$-V(x,t) \geq w(x) \quad (1.6)$$

шарт бажарилса, манфий аниқланган дейилади.

Бу айтилганлардан кўринадики,  $x=0$  нуктада мусбат аниқланган функция минимумга, манфий аниқланган функция максимумга эга бўлади. Ўзгармас ишорали функциялар эса экстремумга эга бўлмайди.

*Мисол 1.1.*

$V=x_1^2+x_2^2$  функция  $x_1$  ва  $x_2$  ўзгарувчиларнинг ихтиёрий нолдан фарқли қийматларида мусбат бўлиб, фақат  $x_1=x_2=0$  дагина нолга айланади. Бундан кўринадики, бу функция мусбат аниқланган.

$0x_1x_2V$  фазода бу функциянинг графиги  $0x_1x_2$  текисликнинг бир томонида ётиб, бу текисликка фақат 0 нуктадагина уринади.

*Мисол 1.2.*

$V=x_1^2-2x_1x_2+x_2^2=(x_1-x_2)^2$  манфий қийматларни қабул қилмайди, аммо координата бошидан ташқари  $x_1=x_2$  тўғри чизикда ҳам нолга айланади. Шунинг учун бу функция мусбат, лекин мусбат аниқланган эмас.

Бу ҳолатда  $V=(x_1-x_2)^2$  функциянинг  $0x_1x_2V$  фазодаги графиги  $0x_1x_2$  текисликнинг бир томонида ётади, аммо бу текисликка фақат координата бошида эмас, балки  $x_1=x_2$  тўғри чизик бўйича уринади.

Энди ишораси аниқланган  $V$  функцияни Маклорен қаторига ёйамиз.

Ишораси аниқланган функция таърифидан  $V(0)=V(0,t)=0$  бўлиб, координата бошида бу функция экстремумга эга бўлгани учун  $\left(\frac{\partial V}{\partial x_i}\right)_0 = 0 \quad i = 1,2,\dots,n$  бўлиб ёйилма

$$V = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n c_{ki} x_k x_i + \dots \quad (1.7)$$

кўринишида бўлади, бу ерда

$$c_{ki} = \left( \frac{\partial^2 V}{\partial x_k \partial x_i} \right)_0 \quad (1.8)$$

(1.7) дан кўринадики,  $V$  ишораси аниқланган функцияни  $x_1, x_2, \dots, x_n$  ўзгарувчиларнинг даражалари бўйича қаторга ёйилмасида биринчи даражали хадлар қатнашмайди.

Фараз қилайлик

$$\frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n c_{ki} x_k x_i, \quad c_{ik} = c_{ki} \quad (1.9)$$

квадратик форма фақат  $x_1=x_2=\dots=x_n=0$  дагина нолга айланиб, мусбат қийматларни қабул қилсин. У ҳолда (1.7) дан кўринадики,  $V$  функция  $x_i$  ларнинг етарли кичик қийматларида юқори тартибли хадларга боғлиқ бўлмаган ҳолда мусбат қийматларни қабул қилиб,  $x_1=x_2=\dots=x_n=0$  дагина нолга айланади. Шунинг учун (1.9) квадратик форма мусбат аниқланган бўлса  $V$  функция ҳам мусбат аниқланган бўлади.

Агар (1.3) шартларда  $|V(x,t)|$  нинг қиймати қандайдир чекли мусбат сондан ортиб кетмаса,  $V(x,t)$  функция юқоридан чегараланган дейилади. Ихтиёрий вақтга ошкор ҳолда боғлиқ бўлмаган  $V(x)$  функциялар узлуксиз бўлгани учун  $M$  нинг етарли кичик қийматларида у юқоридан чегаралангандир.

$V$  чегараланган функция чексиз кичик юқори лимитга йўл қўйади дейилади, агарда ихтиёрий  $\varepsilon > 0$  учун

$$t \geq t_0, \quad \sum_{k=1}^n x_k^2 < \delta \quad (1.10)$$

шартларни қаноатлантирувчи  $\delta > 0$  топилиб

$$|V| < \varepsilon \quad (1.11)$$

бўлса, қўпол қилиб айтганда чексиз кичик юқори лимитнинг маъноси шуки  $V(x,t)$  функция модулини ихтиёрий  $t \geq t_0$  да барча  $x_i$  ларнинг модулларини камайтириш хисобига керагича кичик қилиб олиш мумкин,  $t$  вақтга ошкор холда боғлиқ бўлмаган  $V(x)$  функциялар чексиз кичик юқори лимитга эга бўлади.

Мисол учун қуйидаги функцияларни қараймиз:

- 1)  $\sin^2[(x_1^2 + \dots + x_n^2)t]$
- 2)  $(x_1^2 + \dots + x_n^2)\sin^2 t$
- 3)  $t(x_1^2 + \dots + x_n^2) - 2\cos t x_1 x_2$

Бу функцияларнинг 1) ва 2) лари чегараланган ва мусбат аммо улардан фақат 2 чиси чексиз юқори лимитга йўл қўйади. Бу иккала функция ҳам аниқ ишорали эмас, чунки улар  $t$  нинг чексиз қып қийматларида нолга айланади, 3) функция эса мусбат аниқланган, аммо у чегараланмаган, шунинг учун чексиз кичик юқори лимитга эга эмас.

Нихоят  $V(x)$  ва  $V(x,t)$  функциялардан

$$\frac{dx_i}{dt} = x_i(x_1, x_2, \dots, x_n) \quad \text{ва} \quad \frac{dx_i}{dt} = x_i(x_1, x_2, \dots, x_n, t) \quad i = 1, 2, \dots, n$$

Системалар ёрдамида олинган ҳосилалар мос равишда

$$V(x) = \frac{\partial V}{\partial x_1} x_1 + \dots + \frac{\partial V}{\partial x_n} x_n \quad (1.12)$$

$$V(x) = \frac{\partial V}{\partial x_1} x_1 + \dots + \frac{\partial V}{\partial x_n} x_n + \frac{\partial V}{\partial t} \quad (1.13)$$

кўринишида бўлади. (1.9) квадратик форманинг коэффицентларидан тузилган

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} \end{bmatrix}, \quad c_{ki} = c_{ik} \quad (1.14)$$

квадратик матрицани қараймиз ва унинг бош диагонали минорларини тузиб чиқамиз.

$$\Delta_1 = c_{11}, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{vmatrix}, \quad \dots, \quad \Delta_n = |C| \quad (1.15)$$

Агар  $c_{ki} = c_{ik}$ ,  $i, k = 1, 2, \dots, n$  ўзгармас сонлар бўлса, чизикли алгебрада исботланган Сильвестр критерийси ўринли.

Сильвестр критерийси. Хақиқий коэффицентли квадратик форма мусбат аниқланган бўлиши учун унинг коэффицентларидан тузилган квадратик, симметрик матрицанинг барча бош диагонали минорлари  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$  ларнинг мусбат бўлиши, яъни

$$\Delta_1 > 0, \Delta_2 > 0, \dots, \Delta_n > 0 \quad (1.16)$$

бўлиши зарур ва етарлидир.

Агар  $V$  функция манфий аниқланган бўлса,  $-V$  функция мусбат аниқланган бўлади ва (1.16) шартлар

$$\Delta_1 < 0, \Delta_2 > 0, \dots, \Delta_{2k-1} < 0, \Delta_{2k} > 0 \quad (1.17)$$

кўринишини олади.

Агар  $c_{ki} = c_{ki}(x, t)$  кўринишида бўлса, (1.16) ва (1.17) шартлар мос равишда

$$\Delta_1 = c_{11} \geq \delta_1 > 0, \dots, \Delta_n = |c| \geq \delta_n > 0 \quad (1.18)$$

$$\Delta_1 \leq \delta_1 < 0, \dots, \Delta_{2k-1} \leq -\delta_{2k-1} < 0, \Delta_{2k} \geq \delta_{2k} > 0 \quad (1.19)$$

кўринишни олади. Бу ерда  $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$  - мусбат сонлар.

*Мисол: 1.3.*  $V(x) = 1 + \sin^2 x_1 - \cos(x_1 - x_2)$  функцияни қарайлик. Уни  $x_1$  ва  $x_2$  ларнинг даражалари бўйича қаторга ёйиб

$$V = \frac{1}{2}(3x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2) + \dots$$

ни ҳосил қиламиз.  $V$  функция квадрат қисмининг матрицаси  $\begin{bmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$  бўлиб, бу

матрицанинг бош диагонали минори  $\Delta_1 = 3 > 0$ ,  $\Delta_2 = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = 2 > 0$  Силвестр

критерийсига асосан  $V$  функция нол нукта атрофида мусбат аниқланган аммо тўла текисликда мусбат аниқланган эмас, балки фақат мусбат функциядир, чунки у  $x_1 = x_2 = 0$  дан бошқа  $x_1 = x_2 = \pi$  (1, 2, ..., n) да ҳам у нолга айланади.

*Мисол 1.4.*  $V(x, t) = t(x_1^2 + x_2^2) - 2\cos t x_1 x_2$

функцияни қарайлик. Бу функция коэффициентларидан тузилган матрица  $\begin{bmatrix} t & -\cos t \\ -\cos t & t \end{bmatrix}$

бўлиб, унинг бош диагонал минорлари

$$\Delta_1 = t, \Delta_2 = t^2 - \cos^2 t$$

Агар  $t_0 = 1$  десак, у ҳолда барча  $t > 1$  учун  $\Delta_1 \geq 1 > 0$ ,  $\Delta_2 \geq 1 - \cos^2 1 \approx 0,71 > 0$  бўлиб, Сильвестрнинг умумлашган критерийсидаги шартлар, яъни (1.18) шартлар бажарилади. Шунинг учун қаралаётган функция мусбат аниқланган.

**Теорема 1.1** (Ляпуновнинг ҳаракат турғунлиги ҳақидаги теоремаси) Агар тойиган ҳаракат дифференциал тенгламаси учун аниқ ишорали  $V$  функция топиш мумкин бўлиб. Бу функциядан шу тенгламалар ёрдамида олинган ҳосила  $\dot{V}$  функция  $V$  функцияга қарама-қарши ишорали бўлган ўзгармас ишорали ёки айнан нолга тенг бўлса, у ҳолда тойимаган ҳаракат турғун бўлади.

*Исбот.* Ихтиёрий етарли кичик мусбат  $\varepsilon > 0$  сонни танлаб,  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = \varepsilon$  сферани ясаймиз. Кейин шу  $\varepsilon$  сферанинг ичида ётувчи  $V = c$  сиртни кураимиз. Буни доим қилиш мумкин, чунки  $V$  функция узлуксиз ва координата бошида нолга тенг. Энди  $\delta$  ни шундай

танлаймизки, унда  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = \delta$  сфера  $V=c$  сиртни ичида тўлалигича ётиб, у билан умумий нуқтага эга былмасин  $\delta$  сфера ичида харакат бошлаган  $M$  нуқта хеч қачон  $\varepsilon$  сферага етиб бормаслигини кўрсатамиз. Умумийликни бузмасдан  $V$  функцияни мусбат аниқланган деб хисоблашимиз мумкин.

Теорема шартига кўра  $\dot{V} \leq 0$  . У холда  $V - V_0 = \int_{t_0}^t \dot{V} dt$  тенгликка асосан

$V - V_0 \leq 0$  ёки  $V \leq V_0$  га эга бўламиз. Бу тенгсизликдан кўринадики,  $t=t_0$

да  $M$  нуқта  $V=V_0=c_1$  сиртда (агар  $V \equiv 0$  бўлса) ёки бу сиртнинг ичида (агар  $\dot{V} < 0$  бўлса) ётади.

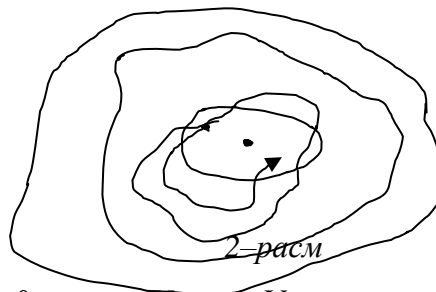
**Теорема 1.2.** (Ляпуновнинг асимптотик турғунлик ҳақидаги теоремаси) Агар тойиган харакат дифференциал тенгламаси учун аниқ ишорали  $V$  функция топиш мумкин бўлиб, бу функциядан шу тенгламалар ёрдамида олинган хосила  $\dot{V}$  функция,  $V$  функцияга қарама-қарши ишорали бўлган, аниқ ишорали функциядан иборат бўлса, у холда тойймаган харакат асимптотик турғун бўлади.

*Исбот.* Теореманинг шартлари бажарилганда турғунлик ҳақидаги Ляпунов теоремасининг ҳам ҳамма шартлари бажарилади. Шунинг учун харакатланаётган нуқта  $V=c_1$  сиртдан ташқарига чиқиб кетмайди. Аммо асимптотик турғунлик ҳақидаги Ляпунов теоремасидаги шарт кучлироқ яъни  $\dot{V}$  хосила айнан нолга тенг бўлмай, фақат координата бошидагина нолга айланади. Шунинг учун  $M$  нуқта харакат бошланиши биланоқ  $V=c_1$  сиртнинг ичига киради.

Умумийликни бузмасдан  $V$  функцияни мусбат аниқланган деб хисоблаш мумкин.

Теореманинг шартига кўра унинг хосиласи  $\dot{V}$  манфий аниқланган бўлади.  $V = \frac{dV}{dt} < 0$

тенгсизликдан  $V$  функцияни мусбатлигича қолиб, монотон камайиши келиб чиқади. Бунинг маъноси шуки  $V$  функция  $c_2 > 0$  лимитга эга. Бошқача айтганда  $M$  нуқта ташқи томондан  $V=c_2$  лимитик сиртга интилади.  $c_2=0$ . Яъни  $V=c_2$  сирт координата бошига айланишини кўрсатамиз.



Фараз қилайлик  $c_2 \neq 0$  у холда  $V=c_1$  ва  $V=c_2$  сиртлар билан чегараланган ёпиқ соҳада теорема шартига кўра  $V$  манфий бўлади,  $\varepsilon (\varepsilon > 0)$  билан унинг шу соҳадаги аниқ юқори чегарасини белгиласак,  $V$  фақат координата бошидагина нолга айлангани учун  $\varepsilon \neq 0$

бўлади. Аниқ юқори чегарасини таърифга кўра  $V \leq -\varepsilon$   $V - V_0 = \int_{t_0}^t \dot{V} dt$  айниятдан

фойдалансак,  $V = V_0 + \int_{t_0}^t \dot{V} dt$  бўлиб,  $V \leq -e$  дан  $V \leq V_0 + \int_{t_0}^t e dt$  хосил бўлади.

Бундан  $V \leq V_0 - e(t-t_0)$ . Бу тенгсизликдан кыринадик, вақт ўтиши (ортиши) билан  $V$  функция манфий бўлади, бунинг бўлиши мумкин эмас, чунки теореманинг шартига кўра  $V$  функция–мусбат аниқланган. Бу қарама-қаршилик  $c_2 \neq 0$  деган фаразни инкор этади, яъни  $c_2 = 0$  бўлиб, ҳаракатланаётган нуқта координата бошига асимптотик интилади. Бу эса теоремани исботлайди.

*Мисол 1.5.* Тойиган ҳаракат тенгламаси қуйидаги кўринишда бўлсин.

$$\dot{x}_1 = -x_2 + x_1 x_2 - x_1^3 - \frac{1}{2} x_1 x_2^2$$

$$\dot{x}_2 = -3x_2 + x_1 x_2 - x_1^2 - \frac{1}{2} x_1 x_2^2$$

Ляпунов функцияси

$$V = \frac{1}{2}(3x_1^2 - 2x_1 x_2 + x_2^2)$$

кўринишда бўлиб, у мусбат аниқланган чунки Сильвестр критерийси шартлари бажарилади. Бу функциянинг қараётган система ёрдамидаги хосиласини ҳисоблаб, қуйидагини хосил қиламиз.

$$\dot{V} = -3x_1^4 + 2x_1^2 x_2 - 2x_2^2$$

$x_1^2$  ва  $x_2$  ларни ўзгарувчи деб, бу функциянинг матричасини тузамиз  $\begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$  Бундан

$\Delta_1 = -3 < 0$   $\Delta_2 = \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 5 > 0$  Демак,  $\dot{V}$  функциянинг манфий аниқланган бўлишлигини барча

шартлари бажарилади, яъни Ляпуновнинг асимптотик турғунлик ҳақидаги теоремасига асосан  $x_1 = x_2 = 0$  тоймаган ҳаракат асимптотик турғун бўлади.

Ляпуновнинг асимптотик турғунлик ҳақидаги теоремасида  $V$  функция ва унинг  $\dot{V}$  хосиласига жуда юқори талаблар қўйилади. Н.Н.Красовский  $\dot{V}$  хосиллага қўйилган талабни бир оз кучсизлантириш мумкин эканлигини кырсатади.

$V(x)$  функциядан  $\frac{dx_i}{dt} = x_i(x_1, x_2, \dots, x_n)$   $i = 1, 2, \dots, n$  система ёрдамида олинган  $\dot{V}(x)$  хосила аниқ ишорали эмас, балки ўзгармас ишорали бўлсин. К орқали (1.1) соҳадаги координата бошидан бошқа  $\dot{V} = 0$  бўладиган нуқталар кыпхиллигини белгилаймиз. К-кўпхиллик сирт, чизик ёки уларнинг комбинациясидан иборат бўлиши мумкин.

**Теорема 1.3.(Красовский теоремаси):**

Агар  $\frac{dx_i}{dt} = x_i(x_1, x_2, \dots, x_n) \quad i = 1, 2, \dots, n$  тойиган харакатнинг дифференциал тенгламаси учун (1.1) сохада мусбат аниқланган  $V$  функция мавжуд бўлиб, унинг хосиласи шу сохада қуйидаги икки шартни қаноатлантирса,

1.  $K$  дан ташқарида  $\dot{V} < 0$
2.  $K$  да  $\dot{V} = 0$ ,  $K$ -нуқталар кўпхиллиги бўлиб,

$0 < t < \infty$  да системанинг бутун траекториясини ўзида сақламайди.  $U$  холда тойимаган харакат асимптотик турғун бўлади.

*Мисол 1.6.* Тойиган харакат тенгламаси қуйидаги кўринишда бўлсин.

$$\dot{x}_1 = -x_1 + 3x_2^2, \quad \dot{x}_2 = -x_1x_2 - x_2^3$$

Шундай мусбат аниқланган

$$V = \frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2)$$

функцияни оламизки бу функциядан юқоридаги система ёрдамида олинган хосиласи қуйидагича бўлади

$$\dot{V} = -(x_1 - x_2^2)^2$$

$\dot{V}$  хосила манфий аниқланган эмас, балки манфий холос, шунинг учун унга Ляпуновнинг асимптотик турғунлик хақидаги теоремасини қўллаб бўлмайди. Красовский теоремасини қўллаш учун эса  $K$  кўпхилликни  $\dot{V}$  хосилани нолга тенглаб аниқлаймиз:

$$\dot{V} = -(x_1 - x_2^2)^2 = 0 \quad \text{ёки} \quad F = x_1 - x_2^2 = 0$$

Бу  $Ox_1x_2$  текисликда параболани ифодалайди.  $F$ -кўпхиллик бутун траекторияларни ўзида сақламаслигини кўрсатамиз.

Бунинг учун

$$\dot{x}_1 \frac{\partial F}{\partial x_1} + \dot{x}_2 \frac{\partial F}{\partial x_2} \neq 0$$

эканлигини кўрсатамиз.  $K$  да  $x_1 = x_2^2$  эканлигидан

$$\dot{x}_1 \frac{\partial F}{\partial x_1} + \dot{x}_2 \frac{\partial F}{\partial x_2} = (-x_1 + 3x_2^2) + (-x_1x_2 - x_2^3)(-2x_2) = 2x_2^2 + 4x_2^4 \quad \text{бу ифода } x_2=0 \text{ дан}$$

бошқа нуқталарда нолга айланмайди. Шунинг учун

$F = x_1 - x_2^2 = 0$  тўпلام бутун траекторияларни ўзида сақламайди. Демак, Красовский теоремасининг хамма шартлари бажарилади.

1.  $V$  функция мусбат аниқланган.
2.  $\dot{V}$  функция нолга  $K$  да тенг бўлиб,  $K$  дан ташқарида манфий.
3.  $K$  кўпхиллик бутун траекторияларни ўзида сақлайди, яъни қаралаётган харакат асимптотик турғун бўлади.

Ляпунов ва Красовский теоремалари асимптотик турғунликнинг кичик бошланғич тойишлардаги етарли шартларини ифодалайди. Е.А.Барбашин ва Н.Н.Красовскийлар томонидан яратилган куйидаги теорема асимптотик турғунликнинг ихтиёрый бошланғич тойишлардаги етарли шартларни аниқлайди.

**Теорема 1.4.(Барбашин-Красовский теоремаси):** Агар тойиган харакат дифференциал тенгнамаси учун

$$\lim_{x \rightarrow \infty} V(x) = \infty \quad (*)$$

шартни қаноатландирувчи мусбат аниқланган  $V(x)$  функция мавжуд бўлиб, ундан бу тенгнамалар ёрдамида олинган хосиласи барча  $x$  ларда қуйидаги иккита шартларни қаноатландирса, у холда  $x=0$  тойимаган харакат тўла маънода турғун бўлади.

1.  $K$  дан ташқарида  $\dot{V} < 0$
2.  $K$  да  $\dot{V} = 0$

Бу ерда  $K$ -системани  $0 < t < \infty$  даги бутун траекториясини

ўзида сақламайдиган кўпхиллик. (\*) шарт хеч бўлмаганда битта  $x_k$  координата чексизликка интилишини кырсатади.

*Мисол 1.7.* Тойиган харакат тенгнамаси куйидаги кўринишда бўлсин

$$\begin{aligned} \dot{x} &= -\frac{2x}{(1+x^2)^2} + 2y \\ \dot{y} &= -\frac{2x}{(1+x^2)^2} + \frac{2y}{(1+x^2)^2} \end{aligned}$$

мусбат аниқланган  $V = \frac{x^2}{1+x^2} + y^2$  функцияни олсак, унинг берилган харакат тенгнамаси ёрдамида хисобланган хосиласи

$$\dot{V} = -4 \left[ \frac{x^2}{(1+x^2)^4} + \frac{y^2}{(1+x^2)^4} \right]$$

бўлиб, барча  $(x, y)$  текисликда манфий аниқланган.

Ляпунов теоремасига асосан  $x=0, y=0$  тойимаган харакат кичик бошланғич тойишларда асимптотик турғун бўлади. Аммо бунда Барбашин-Красовский теоремасини кўллаб бўлмайди, чунки (\*) шарт бажарилмайди. Ха=и=итан,  $x \rightarrow \infty$  ва  $y = \text{const}$  бўлганда  $V$  функция чексизликка эмас, балки  $1+a^2$  га интилади, яъни юқоридаги мисол тўла маънода турғун бўла олмайди.

*Мисол 1.8.* Энди тойиган харакат тенгнамаси куйидагича бўлган системани қарайлик.

$$\begin{cases} \dot{x} = -x^3 + y \\ \dot{y} = -x - y^3 \end{cases}$$

Бу система учун  $V = \frac{1}{2}(x^2 + y^2)$  функцияни олсак, бу функция мусбат аниқланган бўлиб, унинг хосиласи  $\dot{V} = -x^4 - y^4 = -(x^4 + y^4) < 0$  манфий аниқланган. Бундан ташқари

$\lim_{x \rightarrow \infty} V = \infty$  бўлгани учун Барбашин-Красовский теоремасига асосан системанинг  $x=y=0$  ечими тўла маънода турғун.

## § 2 Ляпуновнинг матрица-функцияси усули

Ляпуновдан кейин олимлар (Н.Г.Четаев, И.Г.Малкин, Н.Н.Красовский, В.М.Матросов, А.А.Мартынюк ва бошқалар) томонидан Ляпуновнинг тўғри усули ривожлантирилди ва такомиллаштирилди. Жумладан, В.М.Матросов томонидан 1962 йили Ляпуновнинг вектор функцияси усули яратилган бўлиб, А.А.Мартынюк томонидан 1979 йили Ляпуновнинг матрица-функцияси усули яратилди.

Маълумки, Ляпунов функциясини куриш алгоритми мавжуд эмас, бу хол мураккаб системалар учун Ляпунов функциясини танлашни қийинлаштиради. Содда системалар учун бундай қийинчилик бўлмайди. Юқорида айтилган ҳар иккала усулнинг мақсади мураккаб системалар учун танланадиган Ляпуновнинг скаляр функциясини куришни қисман бўлса ҳам алогритмлашдан иборат. Бунда қаралаётган мураккаб система бир нечта содда қисм ситесмаларга декомпозиция қилинади, сўнгра ҳар бир қисм система учун Ляпуновнинг скаляр функцияси тузилиб, улар ёрдамида умумий система учун Ляпуновнинг скаляр функцияси тузилади. Ляпуновнинг матрица-функцияси усули Ляпуновнинг вектор-функцияси усулига қараганда умумийроқ бўлгани учун Ляпунов матрица-функцияси усулини кыриб чиқамиз.

Бу усулнинг мохияти қуйидагича: Аввал қаралаётган система декомпозиция қилиниб, унинг эрки қисм системалари ва бу эркин қисм системаларни ўзаро боғловчи функциялар ажиратилади, яъни қаралаётган система

$$\dot{x}_i = f_i(x_i) + f_i^*(x) \quad i = 1, 2, \dots, s \quad (1.20)$$

бу ерда  $x^T = (x_1, x_2, \dots, x_s)$ ,  $x_i \in R^{n_i}$ ,  $x \in R^n$ ,  $n_1 + n_2 + \dots + n_s = n$  кўринишга келтирилади ва бу системанинг  $0 \in R^{n_i}$ ,  $i = 1, \dots, s$  ҳолатлари учун  $N_{ix} \subseteq R^{n_i}$  – очик боғланган атрофлар ҳамда  $x=0$  нуктанинг  $N_x \subseteq N_{1x} \times N_{2x} \times \dots \times N_{sx}$  боғланган атрофи мавжуд бўлсин деб оламиз.

$$\dot{x}_i = f_i(x_i), \quad i = 1, 2, \dots, s \quad (1.21)$$

тенгламалар эркин қисм системаларни,  $f_i^*(x)$  функциялар эса бу эркин қисм системалар орасидаги боғланишларни ифодалайди. Сўнгра (1.20) ва (1.21) системалар билан бирга қуйидаги матрица-функцияни қараймиз.

$$U(x) = \begin{bmatrix} v_{11}(x_1) & v_{12}(x_1, x_2) & v_{13}(x_1, x_3) & \dots & v_{1s}(x_1, x_s) \\ v_{21}(x_1, x_2) & v_{22}(x_2) & v_{23}(x_2, x_3) & \dots & v_{2s}(x_2, x_s) \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ v_{s1}(x_s, x_1) & v_{s2}(x_s, x_2) & v_{s3}(x_s, x_3) & \dots & v_{ss}(x_s) \end{bmatrix} \quad (1.22)$$

бу ерда  $v_{ij}(x_i, x_j) = v_{ji}(x_i, x_j)$  бўлиб,  $v_{ii}(x_i)$  функциялар (1.21) эркин қисм системаларга қараб танланади.  $v_{ij}(x_i, x_j)$  функциялар эса,  $f_i^*(x)$  функцияларга қараб шундай танланадики, унда  $U(x)$  матрица-функция мусбат аниқланганлик шартларини қаноатлантиради.

Энди  $U(x)$  матрица-функция ва  $\eta = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$  ўзгармас вектор ёрдамида қуйидаги

скаляр функцияни тузамиз.

$$V(x) = \eta^T U(x) \eta \quad (1.23)$$

Бу скаляр функция мусбат аниқланган бўлиши учун  $U(x)$  матрица-функция элементларини қуйидаги шартларни қаноатлантирадиган қилиб танлаймиз.

$$a) \quad v_{ii}(x_i) \geq a_{ii} \|x_i\|^2, \quad \forall (t, x_i) \in \mathfrak{T}_0 \times N_{ix}, \quad i = 1, 2, \dots, s$$

$$\mathfrak{T}_0 = [0, +\infty]$$

(\*)

$$b) \quad v_{ij}(x_i, x_j) \geq a_{ij} \|x_i\| \|x_j\|, \quad \forall (t, x_i, x_j) \in \mathfrak{T}_0 \times N_{ix} \times N_{jx},$$

$$i, j = 1, 2, \dots, s, \quad i \neq j$$

Бу шартлар бажарилганда  $V(x)$  скаляр функция учун қуйидаги тенгсизлик ўринли бўлади.

$$V(x) \geq u^T H^T A H u \quad (1.24)$$

бу ерда  $u = (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|x_s\|)^T$ ,  $H = \text{diag}(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$ ,  $A = [a_{ij}]_{i,j=1}^s$

(1.24) тенгсизликдан кыринадики,  $V(x)$  функция мусбат аниқланган бўлиши учун  $A$  ўзгармас матрица мусбат аниқланган бўлиши етарли. Шундан сўнг  $U(x)$  матрица-функциянинг  $v_{ij}(x_i, x_j)$  элементларидан (1.20) система ёрдамида хосилалар олиб, уларни юқоридан баҳолаймиз. Фараз қилайлик улар қуйидагича баҳоланган бўлсин.

$$a) \quad (D_{x_i}^+ v_{ii}) f_i(x) \leq \rho_{1,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^s \rho_{1,i,j} \|x_i\| \|x_j\|, \quad \forall (x_i, x_j) \in N_{ix0} \times N_{jx0}, \quad i, j \in [1, s].$$

$$b) \quad (D^+ v_{ii})^T f_i^*(x) \leq \rho_{2,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^s \rho_{2,i,j} \|x_i\| \|x_j\|, \quad \forall x_i \in N_{ix0}, \quad i \in [1, s],$$

$$c) \quad (D_{x_i}^+ v_{ij})^T f_i(x) \leq \rho_{3,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^s \rho_{3,i,j} \|x_i\| \|x_j\| + \rho_{4,j} \|x_j\|^2, \quad \forall (x_i, x_j) \in N_{ix0} \times N_{jx0}, \quad i, j \in [1, s], \quad i < j.$$

$$d) \quad (D_{x_i}^+ v_{ij})^T f_i^*(x) \leq \rho_{5,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ i \neq j}}^s \rho_{4,i,j} \|x_i\| \|x_j\| + \rho_{6,j} \|x_j\|^2, \quad \forall x_i \in N_{ix0}, \quad i, j \in [1, s], \quad i < j.$$

$$e) \quad (D_{x_j}^+ v_{ij})^T f_i(x) \leq \rho_{7,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^s \rho_{5,i,j} \|x_i\| \|x_j\| + \rho_{8,j} \|x_j\|^2, \quad \forall (x_i, x_j) \in N_{ix0} \times N_{jx0}, \quad i, j \in [1, s], \quad i < j$$

$$f) \quad (D_{x_j}^+ v_{ij})^T f_i^*(x) \leq \rho_{9,i} \|x_i\|^2 + \sum_{\substack{j=1 \\ i \neq j}}^s \rho_{6,i,j} \|x_i\| \|x_j\| + \rho_{10,j} \|x_j\|^2, \quad \forall x_i \in N_{ix0}, \quad i, j \in [1, s], \quad i < j.$$

(1,24) скаляр функциядан (1,20) система ёрдамида юқоридаги тенгсизликларни қаноатлантирувчи хосила учун қуйидаги тенгсизлик хосил бўлади.

$$\dot{V}(x) \leq u^T G u \quad (1.25)$$

бу ерда

$$G = [g_{i,j}]_{i,j=1}^s, \quad g_{i,j} = g_{i,j}.$$

$$g_{ii} = [\eta_i^2(\rho_{1,i} + \rho_{2,i}) + 2 \sum_{\substack{j=1 \\ i < j}}^s \eta_i \eta_j (\rho_{3,i} + \rho_{4,j} + \rho_{5,i} + \rho_{6,j} + \rho_{7,i} + \rho_{8,j} + \rho_{9,i} + \rho_{10,j})].$$

$$g_{ij} = \frac{1}{2} \eta_i^2 (\rho_{1,i,j} + \rho_{2,i,j}) + \eta_i \eta_j (\rho_{3,i,j} + \rho_{4,i,j} + \rho_{5,i,j} + \rho_{6,i,j})$$

(1.25) тенгсизликдан кыринадики,  $\dot{V}(x)$  хосила манфий аниқланган бўлиши учун G-ўзгармас матрицани манфий аниқланган бўлиши етарли.

Юқоридагиларга асосланиб қуйидаги теоремани келтирамиз.

**Теорема 1.5.** Агар (1.20) система учун элементлари (\*) шартларни қаноатлантирувчи U(x) матрица–функция мавжуд бўлиб, қуйидаги шартлар бажарилса

1. A-матрица мусбат аниқланган.
2. G- матрица ярим манфий аниқланган.

У холда (1.20) системанинг  $x=0$  ечими (тойимаган харакат) турғун бўлади.

*Исбот:*  $\eta^T = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$  вектор ёрдамида (1,22) матрица–функциядан (1,24) тенгсизликни қаноатлантирувчи (1,23) скаляр функцияни тузамиз. Бу скаляр функция хосиласи учун (1,25) баҳолашни хосил қиламиз. (1,24) тенгсизликдан ва A матрицанинг мусбат аниқланганлигидан (1,23) функциянинг мусбат аниқланганлиги хосил бўлади, (1,25) баҳолашдан ва G матрицанинг ярим манфий аниқланганлигидан эса (1,24) скаляр функциядан (1,20) система ёрдамида олинган хосила манфий аниқланган ёки айнан нолга тенг бўлади. Бу шартлар эса система мувозанат ҳолатининг турғун бўлиши учун етарли.

**Теорема 1.6.** Агар (1.20) система учун элементлари (\*) шартларни қаноатлантирувчи U(x) матрица – функция мавжуд бўлиб, қуйидаги шартлар бажарилса

3. A-матрица мусбат аниқланган.
4. G- матрица манфий аниқланган.

У холда (1.20) системанинг  $x=0$  ечими (тойимаган харакат) асимптотик турғун бўлади.

*Исбот:*  $\eta^T = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$  вектор ёрдамида (1,22) матрица–функциядан (1,24) тенгсизликни қаноатлантирувчи (1,23) скаляр функцияни тузамиз. Бу скаляр функция хосиласи учун (1,25) баҳолашни хосил қиламиз. (1,24) тенгсизликдан ва A матрицанинг мусбат аниқланганлигидан (1,23) функциянинг мусбат аниқланганлиги хосил бўлади, (1,25) баҳолашдан ва G матрицанинг манфий аниқланганлигидан эса (1,24) скаляр функциядан (1,20) система ёрдамида олинган хосила манфий аниқланган бўлади. Бу шартлар эса система мувозанат ҳолатининг асимптотик турғун бўлиши учун етарли.

*Мисол 1.9.*

Иккинчи тартибли иккита қисм системалардан тузилган тўртинчи тартибли системани қараймиз.

$$\begin{aligned} \frac{dx_1}{dt} &= \begin{pmatrix} -1 & 0,5 \\ -0,5 & -2 \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} 0,5 & 1 \\ -1 & 0,5 \end{pmatrix} x_2 \\ \frac{dx_2}{dt} &= \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 0,5 & -3 \end{pmatrix} x_2 + \begin{pmatrix} 0,1 & -1 \\ 1 & 0,1 \end{pmatrix} x_1, \quad x_i \in R^2, \quad i=1,2 \end{aligned}$$

Берилган система учун элементлари қуйидагича бўлган матрица-функцияни тузамиз.

$$v_{ii}(x_i) = x_i^T \text{diag}\{2,2\}x_i, \quad i = 1,2, \quad v_{12} = (x_1, x_2) = v_{21}(x_2, x_1) = x_i^T \text{diag}\{0,1,0,1\}x_2$$

Бу функция учун куйидагилар ўринли бўлади.

$$v_{ii}(x_i) \geq 2\|x_i\|^2 \quad \forall x_i \in N_{ix_0}, \quad i = 1,2; \quad v_{12}(x_1, x_2) \geq -0,1\|x_1\|\|x_2\| \quad \forall (x_1, x_2) \in N_{1x_0} \times N_{2x_0}$$

Агар  $\eta^T = (1,1)$  бўлса, у холда А матрицанинг кўриниши

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -0,1 \\ -0,1 & 2 \end{pmatrix}$$

каби бўлиб, у мусбат аниқланган бўлади. G матрица элементлари эса

$$g_{11} = -2, \quad g_{22} = -3,59, \quad g_{12} = 0,214$$

кўринишида бўлади. G матрицанинг бундек элементларидан куйидагига эга бўламиз.

$$G = \begin{pmatrix} -2 & 0,214 \\ 0,214 & -3,59 \end{pmatrix}$$

G матрица манфий аниқланганлигидан системанинг  $x=0$  мувозанат ҳолати асимптотик турғун бўлади.

*Мисол 1.10.* Куйидаги йирик масштабли системани қараймиз

$$\frac{dx}{dt} = A_1x + A_2y + A_3z$$

$$\frac{dy}{dt} = B_1x + B_2y + B_3z$$

$$\frac{dz}{dt} = C_1x + C_2y + C_3z$$

бу ерда

$x \in R^{n_1}, \quad y \in R^{n_2}, \quad z \in R^{n_3}, \quad n_1 + n_2 + n_3 = n, \quad A_1, A_2, A_3, B_1, B_2, B_3, C_1, C_2, C_3$  – ўзгармас матрицалар. Бу системага мос эркин қисм системалар куйидагича бўлади

$$\frac{dx}{dt} = A_1x$$

$$\frac{dy}{dt} = B_2y$$

$$\frac{dz}{dt} = C_3z$$

Элементлари куйидаги кўринишда бўлган  $U(z, y, z) = [v_{ij}(\cdot)], \quad i, j = 1,2,3$

матрица-функцияни тузамиз

$$\begin{aligned} v_{11}(x) &= x^T P_{11}x, \quad v_{22}(y) = y^T P_{22}y, \quad v_{33}(z) = z^T P_{33}z, \quad v_{12}(x, y) = v_{21}(x, y) = x^T P_{12}y, \\ v_{13}(x, z) &= v_{31}(x, z) = x^T P_{13}z, \quad v_{23}(y, z) = v_{32}(y, z) = y^T P_{23}z \end{aligned} \quad (*)$$

бу ерда  $P_{ii}, \quad i = 1,2,3$  – мусбат аниқланган симметрик матрица,  $P_{12}, P_{13}, P_{23}$  – ўзгармас матрицалар.

(\*) функциялар учун куйидагилар ўринли бўлади.

$$\begin{aligned}
v_{11}(x) &\geq \lambda_m(P_{11})\|x\|^2, \quad \forall x \in N_{x0}, \quad N_{x0} = \{x \in N_x, x \neq 0\}, \\
v_{22}(y) &\geq \lambda_m(P_{22})\|y\|^2, \quad \forall y \in N_{y0}, \quad N_{y0} = \{y \in N_y, y \neq 0\}, \\
v_{33}(z) &\geq \lambda_m(P_{33})\|z\|^2, \quad \forall z \in N_{z0}, \quad N_{z0} = \{z \in N_z, z \neq 0\}, \\
v_{12}(x, y) &\geq -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{12}P_{12}^T)\|x\|\|y\|, \quad \forall (x, y) \in N_{x0} \times N_{y0}, \\
v_{13}(x, z) &\geq -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{13}P_{13}^T)\|x\|\|z\|, \quad \forall (x, z) \in N_{x0} \times N_{z0}, \\
v_{23}(y, z) &\geq -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{23}P_{23}^T)\|y\|\|z\|, \quad \forall (y, z) \in N_{y0} \times N_{z0},
\end{aligned}$$

бу ерда  $\lambda_m(P_{ii}) - P_{ii}$  матрицанинг минимал хос қиймати,  $i=1,2,3$ .

$\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{12}P_{12}^T), \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{13}P_{13}^T), \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{23}P_{23}^T) - P_{12}, P_{13}, P_{23}$  матрицаларнинг нормалари.  $U(x, y, z)$  матрица-функция ва  $\eta \in R^3$ ,  $\eta_i > 0$ ,  $i = 1,2,3$  ўзгармас вектордан фойдаланиб қуйидаги скаляр функцияни тузамиз.

$$V(x, y, z) = \eta^T U(x, y, z) \eta$$

Бу скаляр функция учун қуйидаги баҳолаш ўринли бўлади.

$$V(x, y, z) \geq u^T H^T P H u$$

бу ерда  $u^T = (\|x\|, \|y\|, \|z\|)$ ,  $H^T = H = \text{diag}(\eta_1, \eta_2, \eta_3)$

$$P = \begin{bmatrix} \lambda_m(P_{11}) & -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{12}P_{12}^T) & -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{13}P_{13}^T) \\ -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{12}P_{12}^T) & \lambda_m(P_{22}) & -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{23}P_{23}^T) \\ -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{13}P_{13}^T) & -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{23}P_{23}^T) & \lambda_m(P_{33}) \end{bmatrix}$$

Энди берилган система ёрдамида (\*) функциялардан олинган хосилаларни баҳолаб чиқамиз:

$$\begin{aligned}
\dot{v}_{11} &= \dot{x}^T P_{11} x + x^T P_{11} \dot{x} = (A_1 x + A_2 y + A_3 z)^T P_{11} x + x^T P_{11} (A_1 x + A_2 y + A_3 z) = x^T P_{11} A_1^T P_{11} x + \\
&+ y^T A_2^T P_{11} x + z^T A_3^T P_{11} x + x^T P_{11} A_1 x + x^T P_{11} A_2 y + x^T P_{11} A_3 z = x^T (P_{11} A_1 + A_1^T P_{11}) x + 2x^T P_{11} A_2 y + \\
&+ 2x^T P_{11} A_3 z \leq \lambda_m(P_{11} A_1 + A_1^T P_{11})\|x\|^2 + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_2 (P_{11} A_2)^T \|x\|\|y\| + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_3 (P_{11} A_3)^T \|x\|\|z\| \\
\dot{v}_{22} &= \dot{y}^T P_{22} y + y^T P_{22} \dot{y} = (B_1 x + B_2 y + B_3 z)^T P_{22} y + y^T P_{22} (B_1 x + B_2 y + B_3 z) = B_1^T x^T P_{22} y + \\
&+ B_2^T y^T P_{22} y + B_3^T z^T P_{22} y + y^T P_{22} B_1 x + y^T P_{22} B_2 y + y^T P_{22} B_3 z = y^T (P_{22} B_1 + B_1^T P_{22}) y + \\
&+ 2x^T P_{22} B_1 y + 2z^T P_{22} B_3 y \leq \lambda_m(P_{22} B_1 + B_1^T P_{22})\|y\|^2 + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_1 (P_{22} B_1)^T)\|x\|\|y\| + \\
&+ 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_3 (P_{22} B_3)^T)\|z\|\|y\|
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\dot{v}_{33} &= \dot{z}^T P_{33} z + z^T P_{33} \dot{z} = (C_1 x + C_2 y + C_3 z)^T P_{33} z + z^T P_{33} (C_1 x + C_2 y + C_3 z) = C_1^T x^T P_{33} + \\
&+ C_2^T y^T P_{33} z + C_3^T z^T P_{33} z + z^T P_{33} C_1 x + z^T P_{33} C_2 y + z^T P_{33} C_3 z = z^T (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) z + \\
&+ 2x^T C_1 P_{33} z + 2z^T C_2 P_{33} y \leq \lambda_m (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) \|z\|^2 + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_1 (P_{33} C_1)^T) \|x\| \|z\| + \\
&+ 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_3 (P_{33} C_3)^T) \|z\| \|y\| \\
\dot{v}_{12} &= \dot{x}^T P_{12} y + x^T P_{12} \dot{y} = (A_1 x + A_2 y + A_3 z)^T P_{12} y + x^T P_{12} (B_1 x + B_2 y + B_3 z) = x^T A_1^T P_{12} y + \\
&+ y^T A_2^T P_{12} y + z^T A_3^T P_{12} y + x^T P_{12} B_1 x + x^T P_{12} B_2 y + x^T P_{12} B_3 z = x^T \frac{1}{2} (P_{12} B_1 + (P_{12} B_1)^T) x + \\
&+ y^T \frac{1}{2} (A_2^T P_{12} + (A_2^T P_{12})^T) y + x^T (A_1^T P_{12} + P_{12} B_2) y + y^T P_{12}^T A_3 z + x^T P_{12} B_3 z = \\
&\frac{1}{2} x^T (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) x + \frac{1}{2} y^T (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2) y + x^T (A_1^T P_{12} + P_{12} B_2) y + y^T P_{12}^T A_3 z + x^T P_{12} B_3 z \leq \\
&\leq \frac{1}{2} \lambda_m (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) \|x\|^2 + \frac{1}{2} \lambda_m (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2) \|y\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)(A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)^T) \|x\| \|y\| + \\
&+ \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12}^T A_3 (P_{12}^T A_3)^T) \|y\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12} B_3 (P_{12} B_3)^T) \|x\| \|z\|
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\dot{v}_{13} &= \dot{x}^T P_{13} z + x^T P_{13} \dot{z} = (A_1 x + A_2 y + A_3 z)^T P_{13} z + x^T P_{13} (C_1 x + C_2 y + C_3 z) = x^T A_1^T P_{13} z + \\
&+ y^T A_2^T P_{13} z + z^T A_3^T P_{13} z + x^T P_{13} C_1 x + x^T P_{13} C_2 y + x^T P_{13} C_3 z = \frac{1}{2} x^T (P_{13} C_1 + (P_{13} C_1)^T) x + \\
&+ \frac{1}{2} z^T (A_2^T P_{13} + (A_2^T P_{13})^T) z + x^T (A_2^T P_{13} + P_{13} C_3) z + y^T A_2^T P_{13} z + x^T P_{13} C_2 y = \frac{1}{2} x^T (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T) x + \\
&+ \frac{1}{2} z^T (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) z + x^T (A_2^T P_{13} + P_{13} C_3) z + y^T A_2^T P_{13} z + x^T P_{13} C_2 y \leq \lambda_m (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T) \|x\|^2 + \\
&+ \lambda_m (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) \|z\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)(A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)^T) \|x\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (A_2^T P_{13} (A_2^T P_{13})^T) \|y\| \|z\| + \\
&+ \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{13} C_2 (P_{13} C_2)^T) \|x\| \|y\|
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\dot{v}_{23} &= \dot{y}^T P_{23} z + y^T P_{23} \dot{z} = (B_1 x + B_2 y + B_3 z)^T P_{23} z + y^T P_{23} (C_1 x + C_2 y + C_3 z) = B_1^T x^T P_{23} z + \\
&+ B_2^T y^T P_{23} z + B_3^T z^T P_{23} z + y^T P_{23} C_1 x + y^T P_{23} C_2 y + y^T P_{23} C_3 z = y^T (B_2 P_{23} + P_{23} C_3) z + \\
&+ x^T B_1^T P_{23} z + z^T B_3^T P_{23} z + y^T P_{23} C_1 x + y^T P_{23} C_2 y \leq \lambda_m P_{23} B_3^T \|z\|^2 + \lambda_m P_{23} C_2 \|y\|^2 + \\
&+ \lambda_M^{\frac{1}{2}} (B_2 P_{23} + P_{23} C_3) \|y\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} B_1^T P_{23} \|x\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{23} C_1 \|x\| \|y\|
\end{aligned}$$

Бу баҳолашлардан фойдаланиб

$$\dot{V}(x, y, z) = \eta^T \dot{U}(x, y, z) \eta$$

хосилани юқоридан баҳолаймиз

$$\begin{aligned}
\dot{V} &= (\eta_1 \ \eta_2 \ \eta_3) \begin{pmatrix} \dot{v}_{11} & \dot{v}_{12} & \dot{v}_{13} \\ \dot{v}_{21} & \dot{v}_{22} & \dot{v}_{23} \\ \dot{v}_{31} & \dot{v}_{32} & \dot{v}_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \\ \eta_3 \end{pmatrix} = \\
&= (\eta_1 \dot{v}_{11} + \eta_2 \dot{v}_{21} + \eta_3 \dot{v}_{31} \quad \eta_1 \dot{v}_{12} + \eta_2 \dot{v}_{22} + \eta_3 \dot{v}_{32} \quad \eta_1 \dot{v}_{13} + \eta_2 \dot{v}_{23} + \eta_3 \dot{v}_{33}) \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \\ \eta_3 \end{pmatrix} = \\
&= \eta_1^2 \dot{v}_{11} + \eta_1 \eta_2 \dot{v}_{21} + \eta_1 \eta_3 \dot{v}_{31} + \eta_1 \eta_2 \dot{v}_{12} + \eta_2^2 \dot{v}_{22} + \eta_2 \eta_3 \dot{v}_{32} + \eta_1 \eta_3 \dot{v}_{13} + \eta_2 \eta_3 \dot{v}_{23} + \eta_3^2 \dot{v}_{33} = \\
&= \eta_1^2 \dot{v}_{11} + \eta_2^2 \dot{v}_{22} + \eta_3^2 \dot{v}_{33} + \eta_1 \eta_2 \dot{v}_{12} + \eta_1 \eta_3 \dot{v}_{13} + \eta_2 \eta_3 \dot{v}_{23} = \eta_1^2 (x^T (P_{11} A_1 + A_1^T P_{11}) x + 2x^T P_{11} A_2 y + \\
&+ 2x^T P_{11} A_3 z) + \eta_2^2 (y^T (P_{22} B_1 + B_1^T P_{22}) y + 2x^T P_{22} B_1 y + 2z^T P_{22} B_3 y) + \eta_3^2 (z^T (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) z + \\
&+ 2x^T C_1 P_{33} z + 2z^T C_2 P_{33} y) + \eta_1 \eta_2 (\frac{1}{2} x^T (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) x + \frac{1}{2} y^T (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2) y + \\
&x^T (A_1^T P_{12} + P_{12} B_2) y + y^T P_{12}^T A_3 z + x^T P_{12} B_3 z) + \eta_1 \eta_3 (\frac{1}{2} x^T (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T) x + \\
&+ \frac{1}{2} z^T (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) z + x^T (A_2^T P_{13} + P_{13} C_3) z + y^T A_2^T P_{13} z + x^T P_{13} C_2 y) + \eta_2 \eta_3 (y^T (B_2 P_{23} + P_{23} C_3) z + \\
&+ x^T B_1^T P_{23} z + z^T B_3^T P_{23} z + y^T P_{23} C_1 x + y^T P_{23} C_2 y) \leq \\
&\leq \eta_1^2 (\lambda_m (P_{11} A_1 + A_1^T P_{11}) \|x\|^2 + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_2 (P_{11} A_2)^T \|x\| \|y\| + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_3 (P_{11} A_3)^T \|x\| \|z\|) + \\
&\eta_2^2 (\lambda_m (P_{22} B_1 + B_1^T P_{22}) \|y\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_1 (P_{22} B_1)^T) \|x\| \|y\| + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_3 (P_{22} B_3)^T) \|z\| \|y\|) + \\
&\eta_3^2 (\lambda_m (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) \|z\|^2 + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_1 (P_{33} C_1)^T) \|x\| \|z\| + 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_3 (P_{33} C_3)^T) \|z\| \|y\|) + \\
&+ \eta_1 \eta_2 (\frac{1}{2} \lambda_m (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) \|x\|^2 + \frac{1}{2} \lambda_m (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2) \|y\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)(A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)^T) \|x\| \|y\| + \\
&\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12}^T A_3 (P_{12}^T A_3)^T) \|y\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12} B_3 (P_{12} B_3)^T) \|x\| \|z\|) + \eta_1 \eta_3 (\lambda_m (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T) \|x\|^2 + \\
&+ \lambda_m (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) \|z\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)(A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)^T) \|x\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (A_2^T P_{13} (A_2^T P_{13})^T) \|y\| \|z\| + \\
&+ \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{13} C_2 (P_{13} C_2)^T) \|x\| \|y\|) + \eta_2 \eta_3 (\lambda_m P_{23} B_3^T \|z\|^2 + \lambda_m P_{23} C_2 \|y\|^2 + \lambda_M^{\frac{1}{2}} (B_2 P_{23} + P_{23} C_3) \|y\| \|z\| + \\
&\lambda_M^{\frac{1}{2}} B_1^T P_{23} \|x\| \|z\| + \lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{23} C_1 \|x\| \|y\|) = \\
&= (\eta_1^2 (\lambda_m (P_{11} A_1 + A_1^T P_{11})) + \eta_1 \eta_2 (\frac{1}{2} \lambda_m (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) + \eta_1 \eta_3 (\lambda_m (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T))) \|x\|^2 + \\
&+ (\eta_2^2 \lambda_m (P_{22} B_1 + B_1^T P_{22}) + \eta_1 \eta_2 (\frac{1}{2} \lambda_m (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2)) + \lambda_m P_{23} C_2) \|y\|^2 + (\eta_3^2 \lambda_m (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) + \\
&+ \lambda_m (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) + \eta_2 \eta_3 \lambda_m P_{23} B_3^T) \|z\|^2 + (\eta_1^2 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_2 (P_{11} A_2)^T + \eta_2^2 \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_1 (P_{22} B_1)^T) + \\
&\eta_1 \eta_2 \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)(A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)^T) + \eta_1 \eta_3 \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{13} C_2 (P_{13} C_2)^T) + \eta_2 \eta_3 \lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{23} C_1) \|x\| \|y\| + \\
&+ (\eta_1^2 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} P_{11} A_3 (P_{11} A_3)^T + \eta_3^2 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_1 (P_{33} C_1)^T) + \eta_1 \eta_2 \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12} B_3 (P_{12} B_3)^T) + \\
&+ \eta_1 \eta_3 \lambda_M^{\frac{1}{2}} ((A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)(A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)^T) + \eta_2 \eta_3 \lambda_M^{\frac{1}{2}} B_1^T P_{23}) \|x\| \|z\| + (\eta_2^2 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{22} B_3 (P_{22} B_3)^T) \\
&+ \eta_3^2 2\lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{33} C_3 (P_{33} C_3)^T) + \eta_1 \eta_2 \lambda_M^{\frac{1}{2}} (P_{12}^T A_3 (P_{12}^T A_3)^T) + \lambda_M^{\frac{1}{2}} A_2^T P_{13} (A_2^T P_{13})^T + \eta_2 \eta_3 (\lambda_M^{\frac{1}{2}} (B_2 P_{23} + P_{23} C_3))) \|y\| \|z\|
\end{aligned}$$

қуйидагича белгилаш киритамиз:

$$\begin{aligned} \rho_{11} &= \eta_1^2 (\lambda_m (P_{11} A_1 + A_1^T P_{11})) + \eta_1 \eta_2 \left( \frac{1}{2} \lambda_m (P_{12} B_1 + B_1^T P_{12}^T) + \eta_1 \eta_3 (\lambda_m (P_{13} C_1 + P_{13}^T C_1^T)) \right) \\ \rho_{22} &= \eta_2^2 \lambda_m (P_{22} B_1 + B_1^T P_{22}) + \eta_1 \eta_2 \left( \frac{1}{2} \lambda_m (A_2^T P_{12} + P_{12}^T A_2) \right) + \lambda_m P_{23} C_2 \\ \rho_{33} &= \eta_3^2 \lambda_m (C_3^T P_{33} + C_3 P_{33}) + \lambda_m (A_2^T P_{13} + A_2 P_{13}^T) + \eta_2 \eta_3 \lambda_m P_{23} B_3^T \\ \rho_{12} = \rho_{21} &= \eta_1^2 \lambda_M^2 P_{11} A_2 (P_{11} A_2)^T + \eta_2^2 \lambda_M^2 (P_{22} B_1 (P_{22} B_1)^T) + \\ &+ \frac{1}{2} \eta_1 \eta_2 \lambda_M^2 ((A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)(A_1^T P_{12} + P_{12} B_2)^T) + \eta_1 \eta_3 \lambda_M^2 (P_{13} C_2 (P_{13} C_2)^T) + \frac{1}{2} \eta_2 \eta_3 \lambda_M^2 P_{23} C_1 \\ \rho_{13} = \rho_{31} &= \eta_1^2 2 \lambda_M^2 P_{11} A_3 (P_{11} A_3)^T + \eta_3^2 2 \lambda_M^2 (P_{33} C_1 (P_{33} C_1)^T) + \eta_1 \eta_2 \lambda_M^2 (P_{12} B_3 (P_{12} B_3)^T) + \\ &+ \eta_1 \eta_3 \lambda_M^2 ((A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)(A_2^T P_{13} + P_{13} C_3)^T) + \eta_2 \eta_3 \lambda_M^2 B_1^T P_{23} \\ \rho_{23} = \rho_{32} &= \eta_2^2 \lambda_M^2 (P_{22} B_3 (P_{22} B_3)^T) + \eta_3^2 \lambda_M^2 (P_{33} C_3 (P_{33} C_3)^T) + \frac{1}{2} \eta_1 \eta_2 \lambda_M^2 (P_{12}^T A_3 (P_{12}^T A_3)^T) + \\ &+ \frac{1}{2} \lambda_M^2 A_2^T P_{13} (A_2^T P_{13})^T + \eta_2 \eta_3 \lambda_M^2 (B_2 P_{23} + P_{23} C_3) \end{aligned}$$

У холда хосила функция учун қуйидаги тенгсизлик ўринли бўлади

$$\dot{V} \leq \rho_{11} \|x\|^2 + \rho_{22} \|y\|^2 + \rho_{33} \|z\|^2 + \rho_{12} \|x\| \|y\| + \rho_{13} \|x\| \|z\| + \rho_{23} \|y\| \|z\|$$

Бу тенгсизликни қуйидагича ёзишимиз мумкин

$$\dot{V} \leq u^T S u$$

бу ерда  $S = [\rho_{ij}]$ ,  $i, j=1, 2, 3$ ,  $\rho_{ij} = \rho_{ji}$

S матрица манфий аниқланган бўлиши учун

a)  $\rho_{11} < 0$

b)  $\begin{vmatrix} \rho_{11} & \rho_{12} \\ \rho_{21} & \rho_{22} \end{vmatrix} = \rho_{11} \rho_{22} - \rho_{12}^2 > 0$  (\*\*)

c)  $|S| = \rho_{11} \rho_{22} \rho_{33} + 2 \rho_{12} \rho_{23} \rho_{13} - \rho_{13}^2 \rho_{22} - \rho_{23}^2 \rho_{11} - \rho_{12}^2 \rho_{33} < 0$

шартларнинг бажарилиши етарли. Бундан хулоса қилиб шуни айтишимиз мумкинки, агар P матрица мусбат аниқланган бўлса, (\*\*) шартлар бажарилганда S матрица манфий аниқланган бўлиб, теорема 1.2 нинг барча шартлари бажарилади, яъни берилган система мувозанат ҳолати асимптотик турғун бўлади.

Мисол 1.11. Қуйидаги Лурье системасини қарайлик

$$\begin{aligned}\frac{dx}{dt} &= A_{11}x + A_{12}y + A_{13}z + q_1 f_1(\sigma_1) = f_1^* \\ \frac{dy}{dt} &= A_{21}x + A_{22}y + A_{23}z + q_2 f_2(\sigma_2) = f_2^* \\ \frac{dz}{dt} &= A_{31}x + A_{32}y + A_{33}z + q_3 f_3(\sigma_3) = f_3^*\end{aligned}$$

бу ерда

$$\sigma_i = c_{i1}^T x + c_{i2}^T y + c_{i3}^T z, \quad \frac{f_i(\sigma_i)}{\sigma_i} \in [0, k_i], \quad i = 1, 2, 3, \quad \sigma_i \in (-\infty, +\infty).$$

Фараз қилайлик бу система учун ҳам юқорида қаралган мисолдаги каби матрица–функция тузилган бўлиб, у ердаги баҳолашлар ўринли бўлсин. Бу функциялардан берилган система ёрдамида олинган тўла хосила қуйидаги тенгсизликни қаноатлантиради:

$$\dot{V}(x, y, z) \leq u^T S u$$

бу ерда  $S = [\sigma_{ij}]$ ,  $i, j = 1, 2, 3$ ,  $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$ ,  $\sigma_{ii}$ ,  $i = 1, 2, 3$  лар мос равишда қуйидаги матрицаларнинг максимал хос қийматлари.

$$\begin{aligned}\eta_1^2 \{ & A_{11}^T P_{11} + P_{11} A_{11} + P_{11} (q_1 k_1^* c_{11}^T) + (q_1 k_1^* c_{11}^T)^T P_{11} \} + 2\eta_1 \eta_2 \{ P_{12} A_{21} + P_{12} (q_2 k_2^* c_{21}^T) \} + 2\eta_1 \eta_3 \{ P_{13} A_{31} + \\ & P_{13} (q_3 k_3^* c_{31}^T) \} \\ \eta_2^2 \{ & A_{22}^T P_{22} + P_{22} A_{22} + P_{22} (q_2 k_2^* c_{22}^T) + (q_2 k_2^* c_{22}^T)^T P_{22} \} + 2\eta_1 \eta_2 \{ A_{12}^T P_{12} + (q_1 k_1^* c_{12}^T)^T P_{12} \} + 2\eta_2 \eta_3 \{ P_{23} A_{32} + \\ & P_{23} (q_3 k_3^* c_{32}^T) \} \\ \eta_3^2 \{ & A_{33}^T P_{33} + P_{33} A_{33} + P_{33} (q_3 k_3^* c_{33}^T) + (q_3 k_3^* c_{33}^T)^T P_{33} \} + 2\eta_1 \eta_3 \{ A_{13}^T P_{13} + (q_1 k_1^* c_{13}^T)^T P_{13} \} + 2\eta_2 \eta_3 \{ A_{23}^T P_{23} + \\ & (q_2 k_2^* c_{23}^T)^T P_{23} \}\end{aligned}$$

,  $\sigma_{ij}$ ,  $i \neq j$ ,  $i, j = 1, 2, 3$  лар мос равишда қуйидаги матрицаларнинг нормалари.

$$\begin{aligned}\eta_1^2 \{ & P_{11} A_{12} + P_{11} (q_1 k_1^* c_{12}^T) \} + \eta_2^2 \{ \{ P_{22} A_{21} + P_{22} (q_2 k_2^* c_{21}^T) \} \} + \eta_1 \eta_2 \{ A_{11}^T P_{12} + P_{12} A_{22} + (q_1 k_1^* c_{11}^T)^T P_{12} + \\ & + P_{12} (q_2 k_2^* c_{22}^T) \} + \eta_1 \eta_3 \{ P_{13} A_{32} + P_{13} (q_3 k_3^* c_{32}^T) \} + \eta_2 \eta_3 \{ P_{23} A_{31} + P_{23} (q_3 k_3^* c_{31}^T) \} \\ \eta_1^2 \{ & P_{11} A_{13} + P_{11} (q_1 k_1^* c_{13}^T) \} + \eta_3^2 \{ P_{33} A_{31} + P_{33} (q_3 k_3^* c_{31}^T) \} + \eta_1 \eta_2 \{ P_{12} A_{23} + P_{12} (q_2 k_2^* c_{23}^T) \} + \\ & + \eta_1 \eta_3 \{ P_{13} A_{33} + A_{11}^T P_{13} + P_{13} (q_3 k_3^* c_{33}^T) + (q_1 k_1^* c_{11}^T)^T P_{13} \} + \eta_2 \eta_3 \{ A_{21}^T P_{23} + (q_2 k_2^* c_{21}^T)^T P_{23} \} \\ \eta_2^2 \{ & P_{22} A_{23} + P_{22} (q_2 k_2^* c_{23}^T) \} + \eta_3^2 \{ P_{33} A_{32} + P_{33} (q_3 k_3^* c_{32}^T) \} + \eta_1 \eta_2 \{ A_{13}^T P_{12} + (q_1 k_1^* c_{13}^T)^T P_{12} \} \\ & + \eta_1 \eta_3 \{ A_{12}^T P_{13} + (q_1 k_1^* c_{12}^T)^T P_{13} \} + \eta_2 \eta_3 \{ A_{22}^T P_{23} + P_{23} A_{22} + (q_2 k_2^* c_{22}^T)^T P_{23} + P_{23} (q_3 k_3^* c_{33}^T) \}\end{aligned}$$

бу ерда

$$k_i^* = \begin{cases} \sigma_i q_i^T P_{ij} x > 0, & (\text{ёки } \sigma_i q_i^T P_{ij} y > 0, \text{ ёки } \sigma_i q_i^T P_{ij} z > 0) \text{ да } k_i \\ \text{колган холларда } 0 \end{cases}$$

Бу баҳолашлар қуйидагича хулоса қилишимиз имконини беради: Агар  $P$  матрица мусбат аниқланган бўлиб,  $S$  матрица манфий аниқланган бўлса, у холда Лурье типидagi система мувозанат ҳолати асимптотик турғун бўлади.

*Мисол 1.12.* Мисол 1.11 даги матрицаларнинг кўриниши қуйидагича бўлсин

$$A_{11} = \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}; \quad A_{12} = \begin{pmatrix} -5 & 0 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}; \quad A_{13} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \quad A_{21} = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}; \quad A_{22} = \begin{pmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{pmatrix}; \quad A_{23} = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix};$$

$$A_{31} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}; \quad A_{32} = \begin{pmatrix} 2,3 & 0 \\ 0 & 2,3 \end{pmatrix}; \quad A_{33} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}; \quad q_1 = \begin{pmatrix} 0,1 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad q_2 = \begin{pmatrix} -0,1 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad q_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0,1 \end{pmatrix};$$

$$c_{11} = \begin{pmatrix} -0,1 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad c_{12} = \begin{pmatrix} -0,01 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad c_{13} = \begin{pmatrix} -0,1 \\ 0,1 \end{pmatrix}; \quad c_{21} = \begin{pmatrix} 0,1 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad c_{22} = \begin{pmatrix} 0,01 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad c_{23} = \begin{pmatrix} 0,1 \\ 0,1 \end{pmatrix};$$

$$c_{31} = \begin{pmatrix} -0,1 \\ -0,1 \end{pmatrix}; \quad c_{32} = \begin{pmatrix} 0 \\ -0,01 \end{pmatrix}; \quad c_{33} = \begin{pmatrix} 0 \\ -0,1 \end{pmatrix}. \quad k_i = 1; \quad i = 1,2,3.$$

$U(x, y, z)$  матрица-функциянинг элементларини

$$v_{11}(x) = x^T \text{diag}[1,1]x; \quad v_{22}(y) = y^T \text{diag}[1,1]y; \quad v_{33}(z) = z^T \text{diag}[1,1]z$$

$$v_{12}(x, y) = x^T \text{diag}[0,1;0,1]y; \quad v_{13}(x, z) = x^T \text{diag}[0,1;0,1]z; \quad v_{23}(y, z) = y^T \text{diag}[0,1;0,1]z.$$

кўринишда танласак, улар учун

$$v_{11}(x) \geq \|x\|^2; \quad v_{22}(y) \geq \|y\|^2; \quad v_{33}(z) \geq \|z\|^2;$$

$$v_{12}(x, y) \geq -0,1\|x\|\|y\|; \quad v_{13}(x, z) \geq -0,1\|x\|\|z\|; \quad v_{23}(y, z) \geq -0,1\|y\|\|z\|.$$

баҳолар ўринли бўлиб,

$$P = \begin{bmatrix} 1 & -0,1 & -0,1 \\ -0,1 & 1 & -0,1 \\ -0,1 & -0,1 & 1 \end{bmatrix}$$

матрица мусбат аниқланган бўлади.

Агар  $\eta = (1,1,1)$  бўлса у холда танлаб олинган  $v_{ij}(\cdot)$ ;  $i, j \in [1,3]$  элементларга кўра S матрица қуйидаги қийматларни қабул қилади

$$S = \begin{cases} k_i^* = 0 \quad \partial a & \begin{bmatrix} -5,2 & 0,16 & 0,2 \\ 0,16 & -0,34 & 0,15 \\ 0,2 & 0,16 & -0,2 \end{bmatrix} \\ k_i^* = k_i = 1 \quad \partial a & \begin{bmatrix} -5,202 & 0,18 & 0,03 \\ 0,18 & -0,3402 & 0,012 \\ 0,03 & 0,012 & -0,202 \end{bmatrix} \end{cases}$$

Иккала холда ҳам S матрица манфий аниқланган бўлади. Бундан эса теорема 1.2 га асосан қаралаётган системанинг  $x=y=z=0$  мувозанат холати асимптотик турғун бўлади.

**Агрегирлаш формаси ва сингуляр-тойиган системанинг структурали турғунлигининг шартлари.**

Сингуляр-тойиган йирик масштабни системалар хосилавий тойиган харакат тенгламалари системаси кўринишида  $\mu_i, \mu_i > 0$ , кичик параметрлар билан характерланади. Бу параметрларнинг мавжудлиги система агрегирован матрицаси уларга боғлиқлигини англатади. Бу эса берилган шартларни қаноатлантирувчи  $\mu_i$  параметр қийматини баҳолашда қийинчиликлар туғдиради.

Йирик масштабни системани турғунлигини текширишда агрегат матрицани тартиби ва хоссасини берилган система тартибидан ва хоссаларидан кичик қилиб танлаш имконини берувчи усул эффектив хисобланади. Бошқа мухим жихати  $\mu_i$  параметр қийматини юқори чегарасини баҳолашдан келиб чиқади. Бу масалани ечишда Ляпуновни тўла функциясини қуриш ва кичик параметрни боғлиқмаслиги муаммолари келиб чиқади. Кичик параметрни боғлиқмаслиги қисм система учун вақт шкаласини танлашга боғлиқ бўлади.

Бу бобда структурали тойишда сингуляр тойиган йирик масштабни системаларни турғунлигини матрица-функция асосида Ляпуновнинг тўғри усули ёрдамида текшириш масаласи ўрганилади. Бу ерда асосий ғоя “тез” ва “секин” қисм системаларини матрица-функциянинг диагоналдаги элементларига мос келишидир. Матрица-функциянинг диагоналда бўлмаган элементлари қисм системалар орасидаги боғланишни англатади.  $\mu_i \rightarrow 0$  да матрица-функция компоненталарига мос келувчи махсус структурали система хосил бўлади. Йирик масштабни сингуляр-тойиган система турғунлиги (турғунмаслиги) нинг етарли шартлари аниқ ишорали махсус матрица кўринишида тасвирланади.

**§ I. Сингуляр-тойиган йирик масштабни система ёзилиши ва декомпозицияси.**

Сингуляр-тойиган йирик масштабни системанинг тойиган харакат тенгламаси қуйидаги  $(S^*)$  кўринишида берилган бўлсин

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x, y, P_i, S_i), \quad i=1, 2, \dots, q, \quad (2.1)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = g_i(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i}), \quad i=1, 2, \dots, r$$

Бу ерда  $x_i \in \mathbb{R}, n_1+n_2+\dots+n_q=n, y_i \in \mathbb{R}, m_1+\dots+m_r=m, q+r=S; f_i, n_i$  ва  $g_i, P_i, \forall i \in [1, S]$  тойиш ўлчамига мос келувчи узлуксиз вектор функция ва  $S_i, \forall i \in [1, S]$  структурали матрица даги каби аниқланади.  $\mu_i$ -ихтиёрий кичик қийматни қабул қилувчи  $\mu_i \in [0, 1], \forall i \in [1, r]; M = \text{diag}\{\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_r\}$  параметр.

$M$  тўпламини қуйидагича белгилаймиз

$$M = \{ M: 0 < M \leq I \}, \quad I = \text{diag}\{1, 1, \dots, 1\} \in \mathbb{R}^{r+r}$$

у холда  $\mu_m = \{ M: 0 < \mu_i < \mu_m, \forall i \in [1, r] \}$ , бўлади

бу ерда  $\mu_m$  -  $\mu_i$  нинг юқори қиймати.

Агар кичик параметрлар ўзаро боғланган бўлмаса у холда  $(S^*)$  система  $t_i$  боғлиқмас вақт шкаласи мавжуд бўлади

$$t_i = \frac{t - t_0}{\mu}, \quad i=1, 2, \dots, r. \quad (2.2)$$

Бу холда градирирован ван шкаласи бир хил бўлади.  $t_i$  вақт шкаласи  $\tau_i$  қиймат орқали боғлиқ бўлади

$$\frac{t}{\tau} = \tau_i, \quad i=1, 2, \dots, r, \quad (2.3)$$

аниқланган чегараларда ўзгаради

$$\tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i], \quad i=1,2,\dots,r, \quad (2.4)$$

бу ерда  $0 < \underline{\tau}_i \leq \bar{\tau}_i + \infty, \quad \forall i \in [1,r]$ .

(2.1.3), (2.1.4) холлардан куйидаги градируван вақт шкаласига эга бўламиз

$$\tau_i = \frac{\mu}{\bar{\mu}}, \quad i=1,2,\dots,r. \quad (2.5)$$

бунда кўринадикки  $\underline{\tau}_1 = \tau_1 = \bar{\tau}_1 = 1$  бўлади.

Ўзаро боғлиқ бўлган  $(S^*)$  кўринишдаги системанинг  $(S_i^*)$  кўринишдаги  $i$  чи сингуляр-тойиган қисм системасининг кўриниши куйидагича бўлади:

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x, y, P_i, S_i) \quad (2.6)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = g_i(t, x, y, M, P_{q+1}, S_{q+1})$$

$(S_i^*)$  кўринишдаги  $i$  чи сингуляр-тойиган қисм система куйидагиса ёзилади

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x^i, y^i, P_i, S_i), \quad (2.7)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = g_i(t, x^i, y^i, M, P_{q+1}, S_{q+1}),$$

бу ерда  $x^i = (0, 0, \dots, 0, x_i^T, 0, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n, \quad n = n_1 + n_2 + \dots + n_q,$

$$x^i \in \mathbb{R}^{n_i}; \quad y^i = (0, 0, \dots, 0, y_i^T, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^m, \quad m = m_1 + m_2 + \dots + m_r, \quad y_i \in \mathbb{R}^{m_i}.$$

$q=r$  бўлган холда биз куйидаги тенгламани қарашимиз мумкин

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x^i, y^i, P_i, S_i), \quad (2.8)$$

$$0 = g_i(t, x^i, y^i, o, P_{q+1}, S_{q+1})$$

$(S^*)$  системанинг  $(\hat{S}_{i0}^*)$  қисм системасини  $i$ - айниган боғлиқмас тенглама деб атаймиз ва

$$\frac{dy_i}{dt_i} = g_i(\alpha, b^i, y^i, o, P_{q+1}, S_{q+1}) \quad (2.9)$$

тенгламани  $i$ -чегараланган қатламни боғлиқмас қисм системаси ( $(S^*)$  системанинг  $(\hat{S}_t^*)$  чи тез қисм системаси) дейилади. (2.9) системада  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,

$$b^i = (0, \dots, 0, b_i^T, 0, \dots, 0)^T \quad \alpha \in \mathbb{R}^n, \quad b_i \in \mathbb{R}^{m_i}.$$

Агар (2.1) тенгламалар системасида ҳамма  $\mu_i$  лар нол тўплагани ифодаласа, у холда бу

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x, y, P_i, S_i), \quad i=1,2,\dots,r, \quad (2.10)$$

$$0 = g_i(t, x, y, o, P_{q+1}, S_{q+1}), \quad i=1,2,\dots,r,$$

тенглама  $(S^*)$  системанинг  $(S_0^*)$  ўзаро боғлиқ бузилувчан қисм системаси дейилади,

$$\frac{dy_i}{dt_i} = \tau_i g_i(\alpha, b, y, o, P_{q+1}, S_{q+1}), \quad i=1,2,\dots,r \quad (2.11)$$

тенглама эса  $(S^*)$  системанинг ўзаро боғлиқ  $(S_t^*)$  тез қисм системаси деб аталади.

Фараз қилайлик  $0 = g_i(t, x, y, o, P_{q+1}, S_{q+1}), \quad \forall (t, x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{N}_x \times \mathbb{N}_y$ , шарт ҳар бир  $(P, S) \in \bar{P} \times \mathbb{R}^s$  жуфтлик учун фақат ва фақат  $y=0$  да ўринли бўлсин, бундан ташқари  $0 = g_i(t, x^i, y^i, o,$

$P_{q+1}, S_{q+1}), \forall(t, x, y) \in R \times N_x \times N_y$  шарт хар бир  $(P, S) \in \bar{P} \times \mathcal{G}_s$  жуфтлик учун фақат ва фақат  $y^i=0$  да ўринли бўлсин.

Бундан келиб чиқадики (2.8) ва (2.10) системалар мос арвишда

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x^i, 0, P_i, S_i), \quad (2.12)$$

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x, 0, P_i, S_i), \quad i=1,2,\dots,q \quad (2.13)$$

системалар билан эквивалент бўлади.

## § 2. Сингуляр-тойиган системанинг турғунлик шarti ва агрегирлаш

Бир қатор ўтказилган тахлиллар натижасида йирик масштабли сингуляр-тойиган система декопозицияси формаси турлича бўлиши мумкин. Бу эса агрегирлашнинг турлича формаси ва уларни турғунлик критериси мавжудлигини кўрсатади. Амма йирик масштабли системанинг бу синфи учун қуйидагича совол туғилади: ўзаро боғлиқ турли  $t_i$  вақт шкаласи мавжудми? Ўрганиш керак бўлган масала боғлиқмас қисм системалар ва бир қатор бузилган боғлиқмас қисм системалар турғунлигини ўрганиш натижасида хосил бўлган система нол ечими турғунлиги шартларига кўра  $(S^*)$  системанинг агрегир формасини хосил қилиш.

2.1. Нотекис даражаланган вақт шкаласи.  $q=r$  муносабатни бажарилади деб фараз қиламиз.  $(S^*)$  йирик масштабли система (2.6) кўринишдаги сингуляр-тойиган  $(S^*_i)$  қзаро боғлиқ қисм системаларга ажрайди. Бу холда (2.1) система қуйидаги кўринишда бўлади

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x^i, 0, P_i, S_i) + f^*_i + f^{**}_i, \quad i=1,2,\dots,q, \quad (2.14)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = g_i(\alpha, b^i, y^i, P_{q+1}, S_{q+1}) + g^*_i + g^{**}_i, \quad i=1,2,\dots,q$$

бу ерда

$$f^*_i = f_i(t, x^i, y^i, P_i, S_i) - f_i(t, x^i, 0, P_i, S_i),$$

$$g^*_i = g_i(t, x^i, y^i, M^i, P_{q+1}, S_{q+1}) - g_i(\alpha, b^i, y^i, P_{q+1}, S_{q+1}),$$

$$f^{**}_i = f_i(t, x, y, P_i, S_i) - f_i(t, x^i, y^i, P_i, S_i),$$

$$g^{**}_i = g_i(t, x, y, M, P_{q+1}, S_{q+1}) - g_i(t, x^i, y^i, M^i, P_{q+1}, S_{q+1})$$

$f^*_i$  ва  $g^*_i$  функциялар билан  $(S^*_i)$  ўзаро боғлиқ сингуляр қисм системанинг  $i$  чи тенгнамаси билан  $(S^*)$  система орасидаги боғланишни,  $f^{**}_i$  ва  $g^{**}_i$  функциялар билан эса  $(S^*)$  системадаги бошқа боғланишларни белгилаймиз.

[52-65] ишдаги натижаларга кўра қуйидаги фаразларни келтирамиз.

### Фараз 2.1

- 1)  $x_i=0$  ва  $y_i=0$  ларга мос  $N_{ix} \subseteq R^{ni}$ ,  $N_{iy} \subseteq R^{mi}$  очик соха,
- 2)  $\varphi_{ik}, \psi_{ik} \in (KR)$ -Хана синфига кирувчи  $\varphi_{ik}: N_{ix} \rightarrow R_+$ ,  $\psi_{ik}: N_{iy} \rightarrow R_+$ ,  $i \in [1, q]$ ,  $k=1,2$ , функция
- 3)  $\underline{\alpha}_{ij}, \bar{\alpha}_{ij}, \underline{\alpha}_{i,q+j}, \bar{\alpha}_{i,q+j}, \underline{\alpha}_{q+i,q+j}, \bar{\alpha}_{q+i,q+j}$   $i, j=1,2,\dots,q$ ; ўзгармаслар

$$4) U(t, x, y, M) = \begin{bmatrix} U_{11}(t, x) & U_{12}(t, x, y, M) \\ U_{12}^T(t, x, y, M) & U_{22}(t, y, M) \end{bmatrix} \quad (2.15)$$

матрица – функция мавжуд

бу ерда

$$U_{11}(t, x) = [v_{ij}(t, \cdot)], \quad v_{ij} = v_{ij}(t, x_i),$$

$$v_{ij} = v_{ji} = v_{ij}(t, x_i, x_j), \quad i, j=1,2,\dots,q;$$

$$U_{22}(t, y, M) = v_{q+i, q+j}(t, \cdot), \quad v_{q+i, q+j} = \mu_i v_{q+i, q+j}^*(t, y_i)$$

$$v_{q+i, q+j}^* = v_{q+i, q+j} = \mu_i \mu_j v_{q+i, q+j}^*(t, y_i, y_j), \quad i, j=1,2,\dots,q$$

$U_{12}(t, x, y, M)=[\mu_j v_{i,q+j}(t, x_i, y_j)], i,j=1,2,\dots,q, 2q=s;$   
элементлар учун қуйидаги боҳолар ўринли:

а)  $\underline{\alpha}_o \varphi_{i1}(x_i) \varphi_{j1}(x_j) \leq v_{ij}(t, \cdot) \leq \bar{\alpha}_{ij} \varphi_{i2}(x_i) \varphi_{j2}(x_j),$

$\forall(t, x_i, y_j) \in R \times N_{ix} \times N_{jx}, i, j=1, 2, \dots, q, j \geq i;$

б)  $\underline{\alpha}_{q+i, q+j} \psi_{i1}(y_i) \psi_{j1}(y_j) \leq v_{q+i, q+j}(t, \cdot) \leq \bar{\alpha}_{q+i, q+j} \Psi_{i2}(y_i) \Psi_{j2}(y_j), \quad \forall(t, y_i, y_j) \in R \times N_{iy} \times N_{jy},$   
 $(j \geq i) \in [1, q]$

в)  $\underline{\alpha}_{i, q+j} \varphi_{i1}(x_i) \psi_{j1}(y_j) \leq v_{i, q+j}(t, x_i, y_j) \leq \bar{\alpha}_{i, q+j} \varphi_{i2}(x_i) \psi_{j2}(y_j), \quad \forall(t, x_i, y_i) \in R \times N_{ix} \times N_{jy}$   
 $i, j=1, 2, \dots, q.$

(2.15) матрица- функция ва  $\eta \in R_+^S$  доимий векторлар ёрдамида

$$v(t, x, y, M) = \eta^T U(t, x, y, M) \eta \quad (2.16)$$

функцияни хосил қиламиз ва Дини юкори ўнг хосиласини кўриб чиқамиз

$$D^+ v(t, x, y, M) = \eta^T D^+ U(t, x, y, M) \eta, \quad (2.17)$$

$$D^+ U(t, x, y, M) = [D^+ v_{r,k}(t, \dots)], \quad r, k=1, 2, \dots, S$$

(2.16) функция учун қуйидаги тасдиқ ўринли.

**Лемма 2.1.** (2.16) функция учун фараз 2.1 даги шартлар бажарилганда қуйидаги икки томонлама баҳолаш ўринли бўлади

$$U_1^T A(M) U_1 \leq v(t, x, y, M) \leq U_2^T B(M) U_2,$$

$$\forall(t, x, y, M) \in R \times N_x \times N_y \times M,$$

бу ерда

$$N_x \subseteq N_{1x} \times N_{2x} \times \dots \times N_{qx}, \quad N_y \subseteq N_{1y} \times N_{2y} \times \dots \times N_{qy},$$

$$U_k^T = (\varphi_{1k}(x_1), \dots, \varphi_{qk}(x_q), \Psi_{1k}(y_1), \dots, \Psi_{qk}(y_q)), \quad k=1, 2$$

$$A(M) = H^T A_1(M) H, \quad B(M) = H^T A_2(M) H,$$

$$H = \text{diag}\{\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s\}, \quad S=2q,$$

$$A_1(M) = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12}(M) \\ A_{12}^T(M) & A_{22}(M) \end{bmatrix}, \quad A_2(M) = \begin{bmatrix} \bar{A}_{11} & \bar{A}_{12}(M) \\ \bar{A}_{12}^T(M) & \bar{A}_{22}(M) \end{bmatrix},$$

$$A_{11} = [\underline{\alpha}_{ij}], \quad \underline{\alpha}_{ij} = \underline{\alpha}_{ij}, \quad \bar{A}_{11} = [\bar{\alpha}_{ij}], \quad \bar{\alpha}_{ij} = \bar{\alpha}_{ji},$$

$$A_{12}(M) = [\mu_j \underline{\alpha}_{i, q+j}], \quad \bar{A}_{12}(M) = [\mu_j \bar{\alpha}_{i, q+j}],$$

$$A_{22}(M) = [\mu_{ij}^* \underline{\alpha}_{q+i, q+j}], \quad \underline{\alpha}_{q+i, q+j} = \underline{\alpha}_{q+j, q+i},$$

$$\bar{A}_{22}(M) = [\mu_{ij}^* \bar{\alpha}_{q+i, q+j}], \quad \bar{\alpha}_{q+i, q+j} = \bar{\alpha}_{q+j, q+i},$$

$$\mu_{ij}^* = \begin{cases} \mu_i & i = j, \\ \mu_i \mu_j & i \neq j, \end{cases} \quad i, j=1, 2, \dots, q.$$

Исбот: фараз 2.1 даги барча шартлар бажарилсин. У холда (2.16) функция учун қуйидаги тенгсизликлар кетма кетлиги ўринли бўлади

$$v(t, x, y, M) = \sum_{i=1}^q \eta_i^2 v_{ii}(t, x_i) + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{\substack{j=2 \\ j>i}}^q \eta_i \eta_j v_{ij}(t, x_i, x_j) + \sum_{i=1}^q \eta_{q+i}^2 \mu_i v_{q+i, q+i}(t, y_i) +$$

$$+ 2 \sum_{i=1}^q \sum_{\substack{j=2 \\ j>i}}^q \eta_{q+i} \eta_{q+j} \mu_i \mu_j v_{q+i, q+j} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q \eta_i \eta_{q+j} \mu_j v_{i, q+j}(t, x_i, y_j) \geq \sum_{i=1}^q \eta_i^2 \underline{\alpha}_{ii} \varphi_{i1}^2 +$$

$$+ 2 \sum_{i=1}^q \sum_{\substack{j=1 \\ j>i}}^q \eta_i \eta_j \underline{\alpha}_{ij} \varphi_{i1}(x_i) \varphi_{j1}(x_j) + \sum_{i=1}^q \eta_{q+i}^2 \mu_i \underline{\alpha}_{q+i, q+i} \Psi_{i1}^2(y_i) +$$

$$\begin{aligned}
& +2 \sum_{i=1}^q \sum_{\substack{j=1 \\ j>i}}^q \eta_{q+i} \eta_{q+j} \mu_i \mu_j \underline{\alpha}_{q+i,q+j} \Psi_{i1}(y_i) \Psi_{j1}(y_j) + \\
& + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q \eta_i \eta_{q+j} \mu_j \underline{\alpha}_{i,q+j} \Phi_{i1}(x_i) \Psi_{j1}(y_j) = \\
& = (\varphi_{11}(x_1), \dots, \varphi_{q1}(x_q), \psi_{11}(y_1), \dots, \psi_{q1}(y_q))^T \text{diag}\{\eta_1, \dots, \eta_{2q}\}, \\
& \times \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12}(M) \\ A_{12}^T(M) & A_{22}(M) \end{bmatrix} \times \text{diag}\{\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_{2q}\} \times (\varphi_{11}(x_1), \dots, \varphi_{q1}(x_q), \psi_{11}(y_1), \dots, \psi_{q1}(y_q)) = \\
& = U_1^T A(M) U_1
\end{aligned}$$

Юқоридан баҳолаш ҳам шундай исботланади.

### Фараз 2.2.

- 1)  $\varphi_i, \psi_i \in K(KR)$ -синфга тегишли  $\varphi_i: N_{ix} \rightarrow R_+$ ,  $\psi_i: N_{ij} \rightarrow R_+$ ,  $i=1, 2, \dots, q$ , функция
- 2) Фараз 2.1 даги шартларни қаноатлантирувчи  $v_{ij}, v_{i,q+j}, v_{q+i,q+j}, i, j=1, 2, \dots, q$ , функция, яъни
  - а)  $v_{ij}(t, x_i, x_j)$  функция ( $R \times N_{ix0} \times N_{jx0}$ ) да ёки ( $R \times R^m \times R^{nj}$ ) да узлуксиз;
  - б)  $v_{i,q+j}(t, x_i, x_j)$  функция ( $R \times N_{ix0} \times N_{jx0}$ ) да ёки ( $R \times R^m \times R^{nj}$ ) да узлуксиз;
  - в)  $v_{q+i,q+j}(t, y_i, y_j)$  функция ( $R \times N_{iy0} \times N_{jy0}$ ) да ёки ( $R \times R^m \times R^{mj}$ ) да узлуксиз;
- 3)  $\rho_{\alpha i}(P, S)$ ,  $\rho_{\beta, i, j}(P, S)$ ,  $\alpha=1, 2, \dots, 13$ ,  $\beta=1, 2, \dots, 8$ ,  $i, j=1, 2, \dots, q$  хақиқий сон мавжуд ва
  - а)  $\eta_i^2 D^+ v_{ii} + \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i(t, x^i, 0, P_i, S_i) \leq \rho_{1i}(P, S) \varphi_i^2(x_i)$ ,  
 $\forall (t, x_i, P, S) \in R \times N_{ix0} \times \overline{P} \times \varphi_S$ ,  $i=1, 2, \dots, q$ ;
  - б)  $\eta_{q+i}^2 \mu_i D_t^+ v_{q+i, q+i} + \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i, q+i})^T g_i(\alpha, b^i, y^i, o, P_{q+i}, S_{q+i}) \leq$   
 $\leq \rho_{2i}(P, S) \psi_i^2(y_i)$ ,  $\forall (t, y_i, M, P, S) \in R \times N_{iy0} \times M \times \overline{P} \times \varphi_S$ ,  $i=1, 2, \dots, q$ ;
  - в)  $\eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i^* + \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i, q+i})^T g_i^* + 2 \eta_i \eta_{q+i} \{ \mu_i D_t^+ v_{i, q+j} + \mu_i (D_{x_i}^+ v_{i, q+j})^T \times$   
 $\times f_i(t, x^i, y^j, P_i, S_i) + (D_{y_i}^+ v_{i, q+j})^T g_i(t, x^i, y^j, M^i, P_{q+i}, S_{q+i}) \} \leq$   
 $\leq \rho_{3i}(P, S) + \mu_i \rho_{4i}(P, S) \varphi_i^2(x_i) + (\rho_{5i}(P, S) + \mu_i \rho_{6i}(P, S)) \psi_i^2(y_i) + 2(\rho_{7i}(P, S) + \mu_i \rho_{8i}(P, S)) \times$   
 $\times \varphi_i(x_i) \psi_i(y_i)$ ,  
 $\forall (t, x_i, y_i, M, P, S) \in R \times N_{ix0} \times N_{iy0} \times \overline{P} \times \varphi_S$ ,  $i=1, 2, \dots, q$ ;
  - г)  $\sum_{i=1}^q \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i^{**} + \sum_{i=1}^q \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i, q+i})^T g_i^{**} + \sum_{i=1}^q 2 \eta_i \eta_{q+i} \{ \mu_i (D_{x_i}^+ v_{i, q+j})^T f_i^{**} +$   
 $+(D_{y_i}^+ v_{i, q+j})^T g_i^{**} \} + \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \eta_i \eta_j \{ D_t^+ v_{ij} + (D_{x_i}^+ v_{ij})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) +$   
 $+(D_{x_j}^+ v_{ij})^T f_j(t, x, y, P_j, S_j) \} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \eta_{q+i} \eta_{q+j} \{ \mu_i \mu_j D_t^+ v_{q+i, q+j} + \mu_j (D_{y_i}^+ v_{i, q+j})^T g_i(t, x, y,$   
 $M, P_{q+i}, S_{q+i}) + \mu_i (D_{y_i}^+ v_{q+i, q+j})^T g_i(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i}) \} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \eta_i \eta_{q+j} \{ \mu_j D_t^+ v_{i, q+j} +$   
 $\mu_j (D_{x_i}^+ v_{i, q+j})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) + (D_{y_i}^+ v_{i, q+j})^T g_i(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i}) \} \leq$   
 $\leq \sum_{i=1}^q \{ (\rho_{9i}(P, S) + \mu_i \rho_{10i}(P, S)) \varphi_i^2(x_i) + (\rho_{11i}(P, S) + \mu_i \rho_{12i}(P, S)) + \mu_i (\sum_{j=2}^q \mu_j)$   
 $\rho_{13i}(P, S) \psi_i^2(y_i) \} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \{ (\rho_{1, i, j}(P, S) + \mu_i \rho_{2, i, j}(P, S)) \varphi_i^2(x_i) \varphi_j(x_j) +$

$$+(\rho_{3,i,j}(P,S)+\mu_i \rho_{4,i,j}(P,S)+ \mu_i \mu_j \rho_{5,i,j}(P,S))\psi_i(y_i) \psi_j(y_j)\}+2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q (\rho_{6,i,j}(P,S)+$$

$$+\mu_i \rho_{7,i,j}(P,S)+ \mu_i \mu_j \rho_{8,i,j}(P,S)) \varphi_i(x_i) \psi_j(y_j),$$

$$\forall (t,x,y,M,P,S) \in \mathbb{R} \times N_{x0} \times N_{y0} \times M \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$$

шартларни қаноатлантиради.

бу ерда  $N_{ix0}=\{x_i: x_i \in N_{ix}, x_i \neq 0\}$ ,  $N_{iy0}=\{y_i: y_i \in N_{iy}, y_i \neq 0\}$ ,  $i=1,2,\dots,q$ ;  $2q=s$ .

мавжуд.

**Лемма 2.2.** (2.17) ифода учун фараз 2.2 даги шартлар бажарилганда қуйидаги баҳолаш ўринли бўлади

$$D^+ v(t,x,y,M) \leq u^T G(M,P,S) u, \quad \forall (t, x, y, M, P, S) \in \mathbb{R} \times N_{x0} \times N_{y0} \times M \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$$

бу ерда

$$U^T = (\varphi_1(x_1), \dots, \varphi_q(x_q), \psi_1(y_1), \dots, \psi_q(y_q)),$$

$$G(M,P,S) = [\sigma_{ij}(M,P,S)], \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ji}, i, j = 1, 2, \dots, s,$$

$$\sigma_{ii}(M,P,S) = \rho_{1i}(P,S) + \rho_{3i}(P,S) + \rho_{9i}(P,S) + \mu_i(\rho_{4i}(P,S) + \rho_{10i}(P,S)), \quad i=1,2,\dots,q;$$

$$\sigma_{q+i,q+i}(M,P,S) = \rho_{2i}(P,S) + \rho_{5i}(P,S) + \rho_{11i}(P,S) + \mu_i(\rho_{6i}(P,S) + \rho_{12i}(P,S)) + \left(\sum_{j=2}^q \mu_j\right) \rho_{13i}(P,S), \quad i=1,2,\dots,q;$$

$$\sigma_{i,q+i}(M,P,S) = \rho_{7i}(P,S) + \mu_i \rho_{8i}(P,S), \quad i=1,2,\dots,q;$$

$$\sigma_{i,j}(M,P,S) = \rho_{1ij}(P,S) + \mu_i \rho_{2ij}(P,S), \quad i=1,2,\dots,q; \quad j=2,3,\dots,q, \quad j>i$$

$$\sigma_{q+i,q+j}(M,P,S) = \rho_{3ij}(P,S) + \mu_i \rho_{4ij}(P,S) + \mu_i \mu_j \rho_{5ij}(P,S), \quad i=1,2,\dots,q; \quad j=2,3,\dots,q, \quad j>i$$

$$\sigma_{i,q+j}(M,P,S) = \rho_{6ij}(P,S) + \mu_i \rho_{7ij}(P,S) + \mu_i \mu_j \rho_{8ij}(P,S), \quad i,j=1,2,\dots,q, \quad i \neq j.$$

Исбот: фараз 2.2 даги хамма шартлар бажарилсин. У холда (2.2.4) учун қуйидагига эга бўламиз

$$D^+ v(t, x, t, M) = \sum_{i=1}^q \{ \eta_i^2 D_t^i v_{ii} + (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i(t, x^i, 0, P_i, S_i) + \eta_{q+i}^2 \mu_i D_t^+ v_{q+i,q+i} +$$

$$+ \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i,q+i})^T g_i(\alpha, b^i, y^i, 0, P_{q+i}, S_{q+i}) + \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i^* + \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i,q+i})^T g_i^* +$$

$$+ 2 \eta_i \eta_{q+i} (\mu_i D_t^+ v_{i,q+i})^T g_i(t, x^i, y^i, M^i, P_{q+i}, S_{q+i}) + \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i^{**} + \eta_{q+i}^2 (D_{y_i}^+ v_{q+i,q+i})^T g_i^{**}$$

$$+ \eta_i \eta_{q+i} (\mu_i (D_{x_i}^+ v_{i,q+i})^T f_i^{**} + (D_{y_i}^+ v_{i,q+i})^T g_i^{**}) \} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \{ \eta_i \eta_j (D_t^+ v_{ij} +$$

$$+ (D_{x_i}^+ v_{ij})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) + (D_{x_j}^+ v_{ij})^T f_j(t, x, y, P_j, S_j)) + \eta_{q+i} \eta_{q+j} (\mu_i \mu_j D_t^+ v_{q+i,q+j} +$$

$$+ \mu_i (D_{y_j}^+ v_{q+i,q+j})^T g_i(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i}) + \mu_j (D_{y_i}^+ v_{q+i,q+j})^T g_j(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i})) \}$$

$$+ 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q \eta_i \eta_{q+j} \{ \mu_j D_t^+ v_{i,q+j} + \mu_j (D_{x_i}^+ v_{i,q+i})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) +$$

$$+ (D_{y_j}^+ v_{i,q+j})^T g_j(t, x, y, M, P_{q+i}, S_{q+i}) \} \leq \sum_{i=1}^q \{ \rho_{1i}(P,S) + \rho_{3i}(P,S) + \rho_{9i}(P,S) + \mu_i(\rho_{4i}(P,S) + \rho_{10i}(P,S)) \} +$$

$$\sum_{i=1}^q \{ \rho_{2i}(P,S) + \rho_{5i}(P,S) + \rho_{11i}(P,S) + \mu_i(\rho_{6i}(P,S) + \rho_{12i}(P,S)) \} +$$

$$+ \left( \sum_{j=2}^q \mu_j \right) \rho_{13i}(P,S) \} \psi_i^2(y_i) + \sum_{i=1}^q \{ \rho_{7i}(P,S) + \mu_i \rho_{8i}(P,S) \} \varphi_i(x_i) \psi_i(y_i) +$$

$$+ 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=2}^q \{ \rho_{1ij}(P,S) + \mu_i \rho_{2ij}(P,S) \} \varphi_i(x_i) \varphi_j(x_j) + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q \{ \rho_{3ij}(P,S) + \mu_i \rho_{4ij}(P,S) +$$

$$+\mu_i\mu_j\rho_{5ij}(P,S)\}\psi_i(y_i)\psi_j(y_j)+2\sum_{i=1}^q\sum_{j=1}^q\{\rho_{6ij}(P,S)+\mu_i\rho_{7ij}(P,S)+\mu_i\mu_j\rho_{8ij}(P,S)\}x$$

х  $\varphi_i(x_i)\psi_j(y_j)=u^T G(M,P,S)u$ .

**Теорема 2.1** (2.14) тойиган харакат тенгламаси фараз 2.1,2.2 даги хамма шартларни ва куйидаги шартларни қаноатлантирсин:

а)  $A(M)$ - матрица ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i=1,2,\dots,q$ ; ларда мусбат аниқланган бўлсин.

б)  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i2}[$  и  $\mu_i \rightarrow 0, i=1,2,\dots,q$ , ларда шундай  $\bar{G}(M)$ -манфий аниқланган матрица мавжуд бўлсинки лемма 2.2 да аниқланган  $G(M, P, S)$  матрица учун

$$G(M, P, S) \leq \bar{G}(M), \quad \forall (M,P,S) \in M \times \bar{P} \times \mathcal{G}_S$$

бахо ўринли бўлсин. У холда  $(S^*)$  системанинг  $(x^T, y^T) = 0$  мувозанат холати  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \bar{P} \times \mathcal{G}_S$ , бу ерда  $\tilde{\mu}_i = \min\{1, \tilde{\mu}_{i1}, \tilde{\mu}_{i2}\}$ . да текис асимптотик турғун бўлади.

Агар шу нарса  $N_{ix} \times N_{iy} = R^{n_i+m_i}$ ,  $\varphi_{ik}, \psi_{ik}, \varphi_i, \psi_i \in KR$ -синфига тегишли функция да ўринли бўлса, у холда (2.14) системанинг  $(x^T, y^T) = 0$  мувозанат холати ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \bar{P} \times \mathcal{G}_S$  да тўла текис асимптотик ткрғкн бўлади.

**Исбот:** фараз 2.1., лемме 2,1 ва теорема 2.1 нинг а) шартлари бажарилганда  $v(t,x,y,M)$  функция ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, N_{ix} \times N_{iy}$  да мусбат аниқланган бўлади. Фараз 2.2, лемме 2,2 ва теорема 2.1 нинг б) шартларидан  $D^*v(t,x,y,M)$ -ифода ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i2}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ , хар бири учун  $(P,S) \in \bar{P} \times \mathcal{G}_S$  ларда манфий аниқланган бўлади.

Бу шартлар эса (2.14) системанинг мувозанат холатини ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \tilde{M} \times \bar{P} \times \mathcal{G}_S$  ларда текис асимптотик турғун бўлиши учун етарли бўлади.

**Кўрсатма 2.1.**  $A(M)$  матрицанинг мусбат аниқланганлик ва  $G(M)$  матрицанинг манфий аниқланганлик шартидан мос равишда  $\mu_i$  нинг  $\tilde{M} = \{M : 0 < \mu_i < \tilde{\mu}_i, i=1,2,\dots,q\}$  мумкин бўлган юқори чегарасидаги  $\tilde{\mu}_i = \min\{1, \tilde{\mu}_{i1}, \tilde{\mu}_{i2}\}$ .- куйи бахоси бўлган  $\tilde{\mu}_{i1}, \tilde{\mu}_{i2}$  кийматлар аниқланади.

*Мисол 2.1.* Куйидаги 4 чи тартибли иккита қисм системаларга ажраган 8 чи тартибли стационар бўлмаган чизиксиз системани қарайлик

$$\frac{dx_i}{dt} = (1 + \sin^2 t)(-x_i^3 + 0,1y_i^3) + 0,2S_{i1}(t)y_j^3 \cos^2 t, i \neq j = 1,2, \quad (2.18)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = (1 + \sin^2 t)(-y_i^3 + 0,1\mu_i x_i^3) + 0,2S_{2+i,1}(t)\mu_i x_j^3 \cos^2 t, i, j = 1,2, i \neq j,$$

бу ерда  $x_i = (x_{i1}, x_{i2})^T \in R^2, y_i = (y_{i1}, y_{i2}) \in R^2, M = \text{diag}\{\mu_1, \mu_2\}$ ,

$M = \{M: 0 < \mu_i \leq 1, i=1,2\}, S_{ij}(t) \in [0,1], i=1,2,3,4, j=1,2$

ва

$$S_i = \begin{bmatrix} 1 & 0 & S_{i1}(t) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & S_{i1}(t) \end{bmatrix}, \quad i=1,2,3,4$$

(2.18) система учун (2.15) матрица- функция элементларини куйидаги кўринишда танлаймиз

$$v_{ii}(x_i) = x_i^2; v_{2+i,2+i}(y_i) = \mu_i y_i^2; v_{ij} = v_{2+i,2+j} = v_{i,2+j} = 0;$$

$$v_{i,2+i}(x_i, y_i) = 0,1 \mu_i x_i y_i, \quad i,j=1,2, \quad i \neq j.$$

$\eta^T = (1,1,1,1)$  бўлсин, у холда

$$A(M) = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12}(M) \\ A_{12} & A_{22}(M) \end{bmatrix},$$

матрица, бу ерда

$A_{11} = \text{diag}(1,1)$ ,  $A_{22}(M) = \text{diag}(\mu_1, \mu_2)$ ,  $A_{12}(M) = \text{diag}(-0,1\mu_1, -0,1\mu_2)$   
ихтиёрий  $\mu_i \in ]0,1]$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i=1,2$  да мусбат аниқланган бўлади.

$\bar{G}(M)$  матрицанинг элементлари

$$\bar{\sigma}_{ii}(M) = -2 + 0,26 \mu_i, i=1,2;$$

$$\bar{\sigma}_{2+i,2+i}(M) = -1,8 + 0,06 \mu_i, i=1,2;$$

$$\bar{\sigma}_{i,2+i}(M) = 0, i=1,2; \bar{\sigma}_{ij}(M) = \sigma_{2+i,2+j}(M) = 0,01 \mu_i,$$

$$\bar{\sigma}_{i,2-j}(M) = 0,2(1 + \mu_i), i,j=1,2; i \neq j.$$

кўринишда бўлади.

Бундан  $\bar{G}(M)$  матрица ихтиёрий  $\mu_i \in ]0,1]$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i=1,2$ . да манфий аниқланган бўлади. Мос равишда теорема 2.1 га асосан (2.18) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0 \in \mathbb{R}^8$  мувозанат холати  $Mx \mathcal{G}_4$  да тўла маънода текис асимптотик турғун бўлади.

Бу ерда  $x = (x_1^T, x_2^T)^T = 0 \in \mathbb{R}^8$ ,  $y = (y_1^T, y_2^T)^T \in \mathbb{R}^4$ ,

$$\mathcal{G}_4 = \{S: S = \text{diag}(S_1, S_2, S_3, S_4), \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \leq S_i \leq \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, i=1,2,3,4\}$$

2.2. Текис даражаланган вақт шкаласи. Текис даражаланган вақт шкаласи холида (2.1) системанинг кўриниши қуйидагича бўлади

$$\frac{dx_i}{dt} = f_i(t, x, 0, P_i, S_i) + f_i^*, i=1,2,\dots,q, \quad (2.19)$$

$$\mu_1 \frac{dy_i}{dt} = \tau_i g_i(\alpha, b, y, o, P_{q+1}, S_{q+1}) + \tau_i g_i^*, i=1,2,\dots,r$$

бу ерда  $f_i^* = f_i(t, x, y, P_i, S_i) - f_i(t, x, 0, P_i, S_i)$ ,

$g_i^* = g_i(t, x, y, M, P_{q+1}, S_{q+1}) - g_i(\alpha, b, y, o, P_{q+1}, S_{q+1})$ ,

ва  $\tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i]$ ,  $0 < \underline{\tau}_i \leq \bar{\tau}_i + \infty$ ,  $\underline{\tau}_1 = \tau_1 = \bar{\tau}_1 = 1$ .

(2.19) системани ўрганиш учун бар нечта фаразларни келтирамиз.

### Фараз 2.3.

- 1)  $x_i = 0, y_j = 0$  холатлар учун мос равишда  $N_{ix} \subseteq \mathbb{R}^{n_i}, N_{jy} \subseteq \mathbb{R}^{m_j}$  очик соха
- 2)  $\varphi_{ik}, \varphi_{ik} \in K(KR)$ -синфга таълуқли  $\varphi_{ik}: N_{ix} \rightarrow \mathbb{R}_+, \psi_{jk}: N_{jy} \rightarrow \mathbb{R}_+, i=1,2,\dots,q; j=1,2,\dots,r; q+r=s, k=1,2$ ; функция
- 3) Элементлари

$$a) \underline{\alpha}_{ip} \varphi_{i1}(x_i) \varphi_{p1} \leq v_{ip}(t, x_i, x_p) \leq \bar{\alpha}_{ip} \varphi_{i2}(x_i) \varphi_{p2}(x_p),$$

$$\forall (t, x_i, x_p) \in \mathbb{R} \times N_{ix} \times N_{px}, i, p=1,2,\dots,q, i \leq p;$$

$$b) \underline{\alpha}_{q+j, q+l} \psi_{j1}(y_j) \psi_{l1}(y_l) \leq v_{q+j, q+l}(t, y_j, y_l) \leq \bar{\alpha}_{q+j, q+l} \psi_{j2}(y_j) \psi_{l2}(y_l), \forall (t, y_j, y_l) \in \mathbb{R} \times N_{jy} \times N_{ly}, (j, l) \in [1, r];$$

$$в) \underline{\alpha}_{i, q+j} \varphi_{i1}(x_i) \psi_{j1}(y_j) \leq v_{i, q+j}(t, x_i, y_j) \leq \bar{\alpha}_{i, q+j} \varphi_{i2}(x_i) \psi_{j2}(y_j), \forall (t, x_i, y_j) \in \mathbb{R} \times N_{ix} \times N_{jy}, i=1,2,\dots,q, j=1,2,\dots,r; q+r=s.$$

шартларни қаноатлантирувчи

$$U(t, x, y, \mu_1) = \begin{bmatrix} U_{11}(t, x) & \mu_1 U_{12}(t, x, y) \\ \mu_1 U_{12}^T(t, x, y) & \mu_1 U_{22}(t, x) \end{bmatrix}, \quad (2.20)$$

бу ерда  $U_{11}(t, x) = [v_{ip}(t, x_i, x_p), v_{ip} = v_{pi}, i, p=1,2,\dots,q;$

$$U_{22}(t, x) = [v_{q+j, q+l} = v_{q+l, q+j}, j, l=1,2,\dots,r;$$

$U_{12}(t,x,y)=[v_{j,q+j}(t,x_i,y_i)], \quad i=1,2,\dots,q, \quad j=1,2,\dots,r,$   
 матрица-функция ва  $\underline{\alpha}_{ip}, \quad \overline{\alpha}_{ip}, \quad \underline{\alpha}_{q+j,q+l}, \quad \overline{\alpha}_{q+j,q+l}, \quad \underline{\alpha}_{i,q+j}, \quad \overline{\alpha}_{i,q+j}, \quad i,p=1,2,\dots,q; \quad j,l=1,2,\dots,r;$   
 $q+r=s$  ўзгармаслар мавжуд

(2.20) матрица-функция ва доимий  $\eta \in R_+^s$  вектор

$$v(t,x,y,\mu_1)=\eta^T U(t,x,y,\mu_1)\eta \quad (2.21)$$

ёрдамчи функция куришга имконини беради.

(2.21) функциянинг юқори ўнг Дини хосиласини қараймиз

$$D^+v(t,x,y,\mu_1)=\eta^T D^+U(t,x,y,\mu_1)\eta \quad (2.22)$$

бу ерда

$$D^+U(t,x,y,\mu_1) \triangleq \begin{bmatrix} D^+U_{11}(t,x) & \mu_1 D^+U_{12}(t,x,y) \\ \mu_1 D^+U_{12}^T(t,x,y) & \mu_1 D^+U_{22}(t,y) \end{bmatrix},$$

$$D^+U_{11}=[D^+v_{ip}(t,..)], \quad D^+U_{12}=[D^+v_{ij}(t,..)],$$

$$D^+U_{22}=[D^+v_{jl}(t,..)], \quad i,p=1,2,\dots,q; \quad j,l=1,2,\dots,r; \quad q+r=S$$

**Лемма 2.3.** фараз 2.3 даг шартлар бажарилганда (2.21) функция икки томонлама баҳолашни қаноатлантиради:

$$u_1^T A(\mu_1)u_1 \leq v(t,x,y,\mu_1) \leq u_2^T B(\mu_1)u_2, \quad \forall (t,x,y, \mu_1) \in R \times N_x \times N_y \times M,$$

бу ерда

$$u_1^T=(\varphi_{11}(x_1), \dots, \varphi_{q1}(x_q), \quad \psi_{12}(y_1), \dots, \psi_{22}(y_r)),$$

$$A(\mu_1)=H^T A_1(\mu_1)H, \quad B(\mu_1)=H^T A_2(\mu_1)H, \quad H=\text{diag}\{\eta_1, \dots, \eta_s\}$$

$$A_1(\mu_1)=\begin{bmatrix} A_{11} & \mu_1 A_{22} \\ \mu_1 A_{12}^T & \mu_1 A_{22} \end{bmatrix}, \quad A_2(\mu_1)=\begin{bmatrix} \overline{A}_{11} & \mu_1 \overline{A}_{12} \\ \mu_1 \overline{A}_{12}^T & \mu_1 \overline{A}_{22} \end{bmatrix},$$

$$A_{11}=[\underline{\alpha}_{ip}], \quad \underline{\alpha}_{ip}=\underline{\alpha}_{pi}, \quad \overline{A}_{11}=[\overline{\alpha}_{ip}], \quad \overline{\alpha}_{ip}=\overline{\alpha}_{pi}$$

$$A_{22}=[\underline{\alpha}_{q+j,q+l}], \quad \underline{\alpha}_{q+j,q+l}=\underline{\alpha}_{q+l,q+j}, \quad \overline{A}_{22}=[\overline{\alpha}_{q+j,q+l}], \quad \overline{\alpha}_{q+j,q+l}=\overline{\alpha}_{q+l,q+j},$$

$$A_{12}[\underline{\alpha}_{i,q+j}], \quad \overline{A}_{12}=[\overline{\alpha}_{i,q+j}], \quad i,p=1,2,\dots,q; \quad j,l=1,2,\dots,r; \quad q+r=S.$$

Лемма 2.3 нинг исботи лемма 2.1 га ўхшаш бўлади.

**Лемма 2.4.** Агар лемма 2.3 даги  $A_{11}$  ва  $A_{22}$ - матрицалар мусбат аниқланган бўлса, у холда (2.21) функция ихтиёрий  $\mu_1 \in ]\mu_1^*, \mu_1^* [$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$ , да

бу ерда

$$\mu_1^* = \min \left\{ 1, \frac{\lambda_m(A_{11}^*)\lambda_m(A_{22}^*)}{\lambda_M(A_{12}^*A_{12}^{*T})} \right\}, \quad A_{11}^* = H_1^T A_{11} H_1, \quad A_{22}^* = H_2^T A_{22} H_2, \quad A_{12}^* = H_1 A_{12} H_2,$$

$$H_1 = \text{diag}\{\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_q\}, \quad H_2 = \text{diag}\{\eta_{q+1}, \eta_{q+2}, \dots, \eta_s\}.$$

мусбат аниқланган бўлади.

Лемма 2.4 нинг исботи тўғридан тўғри текшириш орқали аниқланади.

**Фараз 2.4.**

- 1)  $x_i=0, \quad y_j=0$  холат учун мос равишда  $N_{ix} \subseteq R^{n_i}, \quad N_{jy} \subseteq R^{m_j}$  очик соха
- 2)  $\varphi_i, \psi_j \in K(KR)$ -синфга тегишли  $\varphi_i: N_{ix} \rightarrow R_+, \quad \psi_j: N_{jy} \rightarrow R_+, \quad i=1,2,\dots,q; \quad j=1,2,\dots,r;$  функция
- 3) фараз 2.3 даги шартларни
  - а)  $v_{ip}(t,x_i,x_p) \in C$  да  $(R \times N_{ix0} \times N_{px0}), \quad (R \times R^{n_i} \times R^{n_p})$ ;
  - б)  $v_{q+j,q+l}(t,y_j,y_l) \in C$  да  $(R \times N_{jy0} \times N_{ly0}), \quad (R \times R^{m_j} \times R^{m_l})$
  - в)  $v_{i,q+j}(t,x_i,y_j) \in C$  да  $(R \times N_{ix0} \times N_{jy0}), \quad (R \times R^{n_i} \times R^{m_j})$

қаноатлантирувчи  $v_{ip}=v_{pi}, \quad v_{q+j,q+l}=v_{q+l,q+j}, \quad v_{i,q+j}, \quad i,p=1,2,\dots,q, \quad j,l=1,2,\dots,r$  функция

4) қуйидаги шартларни қаноатлантирувчи

$$а) \eta_i^2 D_i^+ v_{ii} + \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii})^T f_i(t, x, 0, P_i, S_i) \leq \rho_{1i}(P,S) \varphi_i^2(x_i) + \sum_{p=1}^q \rho_{1ip}(P,S) \varphi_i(x_i) \varphi_p(x_p),$$

$\forall (t, x_i, P, S) \in \mathbb{R} \times N_{ix0} \times \bar{P} \times \varphi_S, i=1, 2, \dots, q;$

б)  $\eta_{q+j}^2 \mu_1 D_t^+ v_{q+j, q+j} + \eta_{q+j}^2 \tau_j (D_{y_j}^+ v_{q+j, q+j})^T g_j(\alpha, b, y, 0, P_{q+j}, S_{q+j}) \leq \rho_{1, q+j}(P, S) \psi_j^2(y_j) +$

$+ \sum_{l=1}^r \rho_{1, q+j, q+l}(P, S) \psi_j(y_j) \psi_l(y_l), \forall (t, y_j, \mu_j, P, S) \in \mathbb{R} \times N_{jy0} \times M \times \bar{P} \times \varphi_S, j=1, 2, \dots, r;$

в)  $\sum_{i=1}^q \eta_i^2 (D_{x_i}^+ v_{ii}) f_i^* + \sum_{j=1}^r \eta_{q+j}^2 \tau_j (D_{y_j}^+ v_{q+j, q+j})^T g_j^* + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{p=2}^q \eta_i \eta_p \{ D_t^+ v_{ip} +$   
 $+ (D_{x_i}^+ v_{ip})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) + (D_{x_p}^+ v_{ip})^T f_p(t, x, y, P_p, S_p) + 2 \sum_{j=1}^r \sum_{l=2}^r \eta_{q+j} \eta_{q+l} \{ \mu_1 D_t^+ v_{q+i, q+l} +$

$\tau_j (D_{y_j}^+ v_{q+j, q+l})^T g_j(t, x, y, M, P_{q+j}, S_{q+j}) + \tau_l (D_{y_l}^+ v_{q+l, q+l})^T$

$g_l(t, x, y, M, P_{q+l}, S_{q+l}) \} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^r \eta_i \eta_{q+j} \{ \mu_i D_t^+ v_{i, q+j} + \mu_1 (D_{x_i}^+ v_{i, q+j})^T f_i(t, x, y, P_i, S_i) + \tau_j (D_{y_j}^+ v_{i, q+j})^T x$

$x g_j(t, x, y, M, P_{q+j}, S_{q+j}) \} \leq \sum_{i=1}^q (\rho_{2i}(P, S) + \mu_1 \rho_{3i}(P, S)) \varphi_i^2(x_i) + \sum_{j=1}^r \rho_{2, q+j}(P, S) +$

$+ \mu_1 \rho_{3, q+j}(P, S) \psi_j^2(y_j) + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{p=2}^q (\rho_{2ip}(P, S) + \mu_1 \rho_{3ip}(P, S)) \varphi_i(x_i) \varphi_p(x_p) +$

$+ 2 \sum_{j=1}^r \sum_{l=2}^r (\rho_{2, q+j, q+l}(P, S) + \mu_1 \rho_{3, q+j, q+l}(P, S)) \psi_j(y_j) \psi_l(y_l) + \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^r (\rho_{1, i, q+j}(P, S) +$

$l > i$

$+ \mu_1 \rho_{2, i, q+j}(P, S)) \varphi_i(x_i) \psi_j(y_j), \forall (t, x_i, y_j, M, P, S) \in \mathbb{R} \times N_{ix0} \times N_{jy0} \times M \times \bar{P} \times \varphi_S$

$\rho_{\alpha i}(P, S), \rho_{\alpha i}(P, S), \rho_{\alpha, q+j}(P, S), \rho_{\alpha, q+j, q+l}(P, S), \rho_{\beta, i, q+j}(P, S),$

$\alpha=1, 2, 3; \beta=1, 2; i, p=1, 2, \dots, q; j, l=1, 2, \dots, r; q+r=S$  хақиқий сонлар мавжуд.

**Лемма 2.5.** (2.22) ифода учун фараз 2.4 нинг хамма шартлари бажарилганда куйидаги бахолаш ўринли бўлади

$$D^+ v(t, x, y, \mu_1) \leq u^T \bar{C} u + \mu_1 u^T \bar{G} u$$

$$\forall (t, y_j, \mu_j, P, S) \in \mathbb{R} \times N_{x0} \times N_{y0} \times M \times \bar{P} \times \varphi_S, \forall \tau \in [\underline{\tau}_j, \bar{\tau}_j],$$

бу ерда

$$\bar{u}^T = (\bar{\varphi}_1(x_1), \dots, \bar{\varphi}_q(x_q), \bar{\psi}_1(y_1), \dots, \bar{\psi}_r(y_r)),$$

$$\bar{C} = [\bar{c}_{ij}], \quad \bar{c}_{ij} = c_{ji}, \quad \bar{G} = [\bar{\sigma}_{ij}], \quad \bar{\sigma}_{ij} = \sigma_{ji}, \quad i, j \in [1, S]$$

$$\bar{c}_{ii} = \rho_{1i}(\bar{P}, \bar{S}) + \rho_{2i}(\bar{P}, \bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{ii} = \rho_{3i}(\bar{P}, \bar{S}), \quad i=1, 2, \dots, q,$$

$$\bar{c}_{ip} = \rho_{1ip}(\bar{P}, \bar{S}) + \rho_{2ip}(\bar{P}, \bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{ip} = \rho_{3ip}(\bar{P}, \bar{S}), \quad i, p \in [1, q], \quad p > i$$

$$\bar{c}_{q+j, q+j} = \rho_{1, q+j}(\bar{P}, \bar{S}) + \rho_{2, q+j}(\bar{P}, \bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{q+j, q+j} = \rho_{3, q+j}(\bar{P}, \bar{S}), \quad j=1, 2, \dots, r,$$

$$\bar{c}_{q+j, q+l} = \rho_{1, q+j, q+l}(\bar{P}, \bar{S}) + \rho_{2, q+j, q+l}(\bar{P}, \bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{q+j, q+l} = \rho_{3, q+j, q+l}(\bar{P}, \bar{S}), \quad j, l=1, 2, \dots, r, \quad j > l;$$

$$\bar{c}_{i, q+j} = \rho_{1, i, q+j}(\bar{P}, \bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{i, q+j} = \rho_{2, i, q+j}(\bar{P}, \bar{S}), \quad i=1, 2, \dots, q, \quad j=1, 2, \dots, r, \quad q+r=s.$$

$\bar{P}, \bar{S} \times \varphi_S$  - шундай дойимий матрицаки

$$\rho_{\alpha i} \leq \rho_{\alpha i}(\bar{P}, \bar{S}); \rho_{\alpha ip} \leq \rho_{\alpha ip}(\bar{P}, \bar{S}); \rho_{\alpha, q+j} \leq \rho_{\alpha, q+j}(\bar{P}, \bar{S}); \rho_{\alpha, q+j, q+l} \leq \rho_{\alpha, q+j, q+l}(\bar{P}, \bar{S});$$

$$\rho_{\beta, i, q+i} \leq \rho_{\beta, i, q+i}(\bar{P}, \bar{S}); \alpha=1, 2, 3; \beta=1, 2; i, p=1, 2, \dots, q; j, l=1, 2, \dots, r; q+r+s.$$

шартларни қаноатлантиради.

Лемма 2.5 нинг исботи лемма 2.2 га ўхшаш келиб чиқади.

**Лемма 2.6.** Агар лемма 2.5 да  $\bar{C}$  - матрица манфий аниқланган ва  $\lambda_M(\bar{G}) > 0$  шарт бажарилса, у холда (2.22) формула бўйича аниқланган  $D^+ v(t, x, y, \mu_1)$  ифода ихтиёрий

$\mu_1 \in ]0, \mu_1^{**} [$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$ , бу ерда  $\mu_1^{**} = \min \left\{ 1, -\frac{\lambda_M(\bar{C})}{\lambda_M(\bar{G})} \right\}$  да манфий аниқланган бўлади.

Лемма 2.6 нинг исботи

$$D^+v(t,x,y,\mu_1) \leq u^T \bar{C} u + \mu_1 u^T \bar{G} u \leq (\lambda_M(\bar{G}) + \mu_1 \lambda_M(\bar{G})) \|u\|^2.$$

тенгсизликни тахлил қилиш орқали келиб чиқади.

Кўрсатма. Агар лемма 2.6 да  $\lambda_M(\bar{G}) \leq 0$  шарт бажарилса, у холда (2.22) ифода ихтиёрий  $\mu_1 \in ]0, 1[$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$  да манфий аниқланган бўлади.

**Теорема 2.2.** (2.19) тойиган ҳаракат тенгламаси фараз 2.3, 2.4 ҳамма шартларини ва а)  $A_{11}$  и  $A_{22}$ - матрицалар мусбат аниқланган

б)  $\bar{C}$  - матрица манфий аниқланган

в)  $\mu_1 \in ]0, \tilde{\mu}_1 [$ ,  $\mu_i = \mu_1 \tau_i^{-1}$ ,  $\tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i]$ ,  $i \in [1, r]$  бу ерда  $\tilde{\mu}_1 = \min \{ \mu_1^*, \mu_1^{**} \}$ .

шартларни қаноатлантирсин, у холда (2.19) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати  $\tilde{M} \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$  да текис асимптотик турғун бўлади.

Агар теореманинг ҳамма шартлари  $N_{ix} \times N_{iy} = R^{n_i+m_j}$  ва  $\varphi_i, \psi_j \in KR$ -синф функцияларида бажарилса, у холда (2.19) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати  $\tilde{M} \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$ ,  $\tilde{M} = \{ M: 0 < \mu_1 < \tilde{\mu}_1, \mu_i = \mu_1 \tau_i^{-1}, \tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i], i=1, 2, \dots, r \}$  да тўла маънода текис асимптотик турғун бўлади.

**Исбот:** фараз 2.3, лемма 2.3 ва теорема 2.2. даги а), в) шартлар бажарилганда  $v(t,x,y,\mu_1)$  функция  $\tilde{M}$ ,  $N_x \times N_y$  да мусбат аниқланган бўлади.

**Фараз 2.4**, лемма 2.5 ва теорема 2.2 даги б), в) шартларнинг бажарилишидан  $D^+v(t,x,y,\mu_1)$ - ифода  $\tilde{M} \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$  да манфий аниқланган бўлади.

Бу шарт, [22] дагидек, (2.19) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолатини  $\tilde{M} \times \bar{P} \times \mathcal{G}_s$  да текис асимптотик турғун бўлиши учун етарли бўлади.

Масала 2.2. Қуйидаги 2чи тартибли ўзаро боғлиқ иккита қисм системалардан ташкил топган 4чи тартибли стационар бўлмаган системани қараймиз

$$\frac{dx_i}{dt} = \frac{1}{1 + \cos^2 t} \left\{ -\frac{1 - \sin 2t}{2} x_i + 0,02 S_{i1} y_i + 0,03 S_{i2} y_j \right\}, \quad (2.23)$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = \frac{1}{1 + \cos^2 t} \left\{ -\frac{4 - \mu_j \sin 2t}{2} y_i + 0,1 \mu_i (S_{q+i,1} x_i + S_{q+i,2} x_j) \right\},$$

$i, j=1, 2; \quad i \neq j.$

бу ерда  $t, x_i, y_i \in \mathbb{R}$ ,  $M = \{ M: 0 < \mu_i < 1, i=1, 2 \}$ ,  $M = \text{diad} \{ \mu_1, \mu_2 \}$ ,  $\underline{\tau} = \frac{1}{2}$ ,  $\bar{\tau}_2 = 1$ ,

$\tau \in [\frac{1}{2}, 1]$ ,  $s_{ij} = s_{ij}(t) \in [0, 1]$ ,  $i, j=1, 2.$

(2.20) матрица-функция элементларини қуйидагича танлаймиз:

$$v_{ii}(t, x_i) = (1 + \cos^2 t) x_i^2, \quad i=1, 2,$$

$$v_{2+i, 2+i}(t, y_i) = (1 + \cos^2 t) y_i^2, \quad i=1, 2,$$

$$v_{i,p}(t, x_i, x_p) = v_{2+j, 2+l}(t, y_j, y_l) = 0, \quad i, j, p, l=1, 2,$$

$$v_{i, 2+j}(t, x_i, y_j) = 0, 1(1 + \cos^2 t) x_i y_j, \quad i, j=1, 2$$

$\eta = (1, 1, 1, 1)$  бўлсин, у холда  $A_{11} = A_{22} = \text{diad} \{ 1, 1 \}$ - матрица мусбат аниқланган ва

$$A(\mu_1) = \begin{bmatrix} A_{11} & \mu_1 A_{12} \\ \mu_1 A_{12}^T & \mu_1 A_{22} \end{bmatrix}, \quad \text{бу ерда } A_{12} = \begin{bmatrix} -0,2 & -0,2 \\ -0,2 & -0,2 \end{bmatrix}$$

матрица ихтиёрий  $\mu_1 \in ]0, 1[$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$ ,  $\mu_1^* = \min \{ 1; 2,5 \} = 1$  да манфий аниқланган бўлади.

(2.20) матрица-функция элементларини бундай танлаш натижасида қуйидагиларга

эга бўламиз:

$$\begin{aligned} \rho_{1i} &= -1, i=1,2; \rho_{13} = -4; \rho_{14} = -1; \rho_{2j} = 0, j=1,2,3,4; \\ \rho_{31}(S) &= 0,01(S_{31}+S_{42}); \rho_{32}(S) = 0,01(S_{32}+S_{42}); \\ \rho_{33}(S) &= 0,002S_{11}+0,003S_{22}; \rho_{34}(S) = 0,003S_{12}+0,002S_{21}; \\ \rho_{212}(S) &= 0; \rho_{312}(S) = 0,01(S_{31}+S_{32}+S_{41}+S_{42}); \\ \rho_{234}(S) &= 0; \rho_{334}(S) = 0,002(S_{11}+S_{21})+0,003(S_{12}+S_{22}); \\ \rho_{113}(S) &= 0,2+0,04S_{11}; \rho_{213}(S) = 0,05+0,2S_{31}; \\ \rho_{114}(S) &= 0,1+0,06S_{12}; \rho_{214}(S) = 0,05+0,1S_{42}; \\ \rho_{123}(S) &= 0,2+0,06S_{22}; \rho_{223}(S) = 0,05+0,1S_{32}; \\ \rho_{124}(S) &= 0,1+0,04S_{21}; \rho_{224}(S) = 0,05+0,1S_{41}. \end{aligned}$$

У холда  $\bar{C}, \bar{G}$  матрицалар куйидагича элементларга эга бўлади:

$$\begin{aligned} \bar{c}_{11} = \bar{c}_{22} = \bar{c}_{44} &= -1, \bar{c}_{33} = -4, \bar{c}_{12} = 0, \bar{c}_{34} = 0; \\ \bar{c}_{13} &= 0,02, \bar{c}_{14} = 0,16, \bar{c}_{23} = 0,23, \bar{c}_{24} = 0,14; \\ \bar{\sigma}_{11} &= 0,02, \bar{\sigma}_{22} = 0,02; \bar{\sigma}_{33} = 0,005; \bar{\sigma}_{44} = 0,005, \\ \bar{\sigma}_{12} &= 0,04, \bar{\sigma}_{34} = 0,01, \bar{\sigma}_{13} = 0,25, \bar{\sigma}_{14} = 0,15, \\ \bar{\sigma}_{23} &= 0,15; \bar{\sigma}_{24} = 0,15. \end{aligned}$$

Элементларни бундай танлаш натижасида  $\bar{C}$ -матрица манфий аниқланган бўлади ва  $\mu_1^{**} = \min\{1,2,1,\dots\} = 1$  ифода ўринли бўлади.

Демак, теорема 2.2 нинг ҳамма шартлари бажарилади,  $\mu_1^{**} = \min\{1,2,1,\dots\} = 1$  бўлади, шунинг учун (2.23) системанинг мувозанат ҳолати  $\tilde{M} \times \mathcal{G}_S$  да тўла маънода текис асимптотик турғун бўлади.

### §3. Сингуляр-тойиган йирик масштабни системанинг турғунмаслиги

3.1. Нотекис градусли вақт шкаласи. Фараз қиламиз (2.1) сингуляр-тойиган йирикмасштабни системанинг кўриниши (2.14) кўринишида бўлсин.

**Фараз 2.5.** фараз 2.2 даги тенгсизлик, тенгсизлик ишорасини қарама қаршисига алмаштирганимизда қринли бўлади.

**Лемма 2.7.** (2.17) ифода учун фараз 2.5 шартлари бажарилганда куйидагига эга бўламиз:

$$\begin{aligned} D^+v(t,x,y,M) &\geq u^T G(M,P,S)u, \\ \forall(t,x,y,M,P,S) &\in R \times N_{x_0} \times N_{y_0} \times M \times \bar{P} \times \mathcal{G}_S \end{aligned}$$

бу ерда  $u^T, G(M,P,S)$  лемма 2.2 даги каби аниқланади

Исботи лемма 2.2ни исботлаганимиз каби исботланади.

**Теорема 2.3.** (2.14) тойиган ҳаракат тенгламасини фараз 2.1, 2.5нинг ҳамма шартларини ва

а)  $A(M), B(M)$ - матрицалар ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \bar{\mu}_{i3}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i=1,2,\dots,q$ , да мусбат аниқланган,

б)  $G(M,P,S) \geq \underline{G}(M), \forall(M,P,S) \in \bar{P} \times \mathcal{G}_S$  шартларни қаноатлантирсин

У холда (2.14) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати ихтиёрий  $\mu_i \in ]0, \bar{\mu}_{i3}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \bar{P} \times \mathcal{G}_S$ , бу ерда  $\bar{\mu}_i = \min\{1, \mu_i^*, \bar{\mu}_{i3}\}$ . да турғунмас бўлади.

**Исбот:** 2.1 пунктдагидек  $v(t,x,y,M)$  скаляр функцияни тузамиз.

Фараз 2.1, лемма 2.1 ва теорема 2.3 нинг а) шартлари бажарилганда  $v(t,x,y,M)$  функция

барча  $\mu_i \in ]0, \mu_i^* [$ ,  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1,2,\dots,q$  да мусбат аниқланади. Фараз 2.5, лемма 2.7 ва теорема 2.3 нинг б) шартлари бажарилганда  $D^+v(t,x,y,M)$  ифода барча  $\mu_i \in ]0, \mu_i^* [$ ,  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1,2,\dots,q$  да мусбат аниқланади. Маълумки бу шарт (2.14) системанинг мувозанат ҳолатини барча  $\mu_i \in ]0, \bar{\mu}_i [$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $Mx \bar{P} \times \varphi_S$  да турғун эмаслигига етарли бўлади.

**Кўрсатма 2.3.**  $A(M)$ ,  $B(M)$  ва  $\bar{G}(M)$  матрицаларнинг мусбат аниқланганлик шартидан мос равишда  $\bar{\mu}_{i1}, \bar{\mu}_{i2}$ , ва  $\bar{\mu}_{i3}$  қийматлар аниқланади, бу ерда  $\bar{\mu}_i = \min\{1, \bar{\mu}_{i1}, \bar{\mu}_{i2}, \bar{\mu}_{i3}\}$  -  $\mu_i$  нинг бўлиши мумкин бўлган юқори чегарасидаги қуйи қийматлари,  $\bar{M} = \{M : 0 < \mu_i < \bar{\mu}_i, i=1,2,\dots,q\}$  ўринли.

3.2. текис даражаланган вақт шкаласи. (2.1) система (2.19) кўринишида берилган бўлсин.

**Фараз 2.6.** фараз 2.4 даги тенгсизликнинг ишораларини қарама қаршиси билан алмаштирганимизда тенгсизлик ўринли бўлсин.

**Лемма 2.8.** (2.22) ифода учун фараз 2.6 нинг хамма шартлари бажарилганда қуйидагига эга бўламиз

$$D^+v(t,x,y,\mu_1) \geq u^T \bar{C} u + \mu_1 u^T \bar{G} u, \forall (t,x,y,\mu_1,P,S) \in R \times N_{x_0} \times N_{y_0} \times Mx \bar{P} \times \varphi_S, \forall \tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i]$$

бу ерда  $u^T, \bar{C}, \bar{G}$  - лар лемма 2.5 даги каби аниқланади.

Исбот лемма 2.2 исботга ўхшаш келиб чиқади.

**Лемма 2.9.** Агар лемма 2.8даги матрица  $\bar{C}$  - мусбат аниқланган ва  $\lambda_m(\bar{G}) < 0$  ўринли бўлса, у холда  $D^+v(t,x,y,\mu_1)$  ифода барча  $\mu_1 \in ]0, \mu_1^{**} [$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$ ,  $\mu_1^{**} = \min\{1, -\lambda_m(\bar{C}) \cdot \lambda_m^{-1}(\bar{G})\}$ . ларда мусбат аниқланган бўлади.

Исботи  $D^+v(t,x,y,\mu_1) \geq u^T \bar{C} u + \mu_1 u^T \bar{G} u \geq (\lambda_m(\bar{C}) + \mu_1 \lambda_m(\bar{G})) \|u\|^2$  тенгсизликни таҳлил қилиш орқали аниқланади.

**Кўрсатма 2.4.** Агар лемма 2.9 да  $\lambda_m(\bar{G}) \geq 0$  ифода қринли бўлса, у холда  $D^+v(t,x,y,\mu_1)$  ифода барча  $\mu_1 \in ]0, 1 [$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$  ларда мусбат аниқланган бўлади.

**Теорема 2.4.** (2.19) тойиган ҳаракат тенгламаси фараз 2.3 ва фараз 2.6 лардаги шартларни қаноатлантирувчи ва

а)  $A_{11}, A_{22}, \bar{A}_{11}, \bar{A}_{22}$  ва  $\bar{C}$  - матрицалар мусбат аниқланган

б)  $\mu_1 \in ]0, \bar{\mu}_1 [$ ,  $\mu_i = \mu_1 \tau_i^{-1}$ ,  $\tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i], i \in [1, r]$ ,

$$\bar{\mu}_1 = \min\{\mu_1^*, \mu_1^{**}, \lambda_m(\bar{A}_{11}^*) \cdot \lambda_m(\bar{A}_{22}^*) \cdot \lambda_m^{-1}(\bar{A}_{12}^* \bar{A}_{12}^{*T})\},$$

$$\bar{A}_{11}^* = H_1^T \bar{A}_{11} H_1, \bar{A}_{22}^* = H_2^T \bar{A}_{22} H_2, \bar{A}_{12}^* = H_1 \bar{A}_{12} H_2,$$

шартларни қаноатлантирадиган бўлсин, у холда (2.14) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати турғунмас бўлади.

### Ш-боб

## § 1. Умумий теоремаларни чизикли тойиган системаларга тадбиқи.

### 3.1. Нотекис даражаланган вақт шкаласи.

Чизикли сингуляр-тойиган системани краймиз

$$\dot{x}_i = A_i x_i + \sum_{l=1}^q (S_{il}^1 A_{il} x_l + S_{il}^2 A_{ij}^1 y_l), \quad i=1,2,\dots,q, \quad (3.1)$$

$$\dot{\mu}_i y_i = B_i y_i + \sum_{l=1}^q (\mu_i S_{q+i,l}^1 B_{il} x_l + S_{q+i,l}^2 B_{il}^1 y_l), \quad i=1,2,\dots,q,$$

бу ерда  $A_i, B_i, A_{ij}, A_{il}^1, B_{il}^1, B_{il}^1$  - доимий матрицалар,  $S_{il}^1, S_{il}^2, S_{q+i,l}^1, S_{q+i,l}^2$  - диагонал матрицалар,

$$S_i = \begin{bmatrix} S_{i1}^1 & S_{i2}^1 & \dots & S_{i,i-1}^1 & 0 & S_{i,i+1}^1 & \dots & S_{iq}^1 \\ S_{i2}^2 & S_{i2}^2 & \dots & S_{i,i-1}^2 & J & S_{i,i+1}^2 & \dots & S_{iq}^2 \\ S_{q+i,1}^1 & S_{q+i,2}^1 & \dots & S_{q+i,i-1}^1 & J & S_{q+i,i+1}^1 & \dots & S_{q+i,q}^1 \\ S_{q+i,1}^2 & S_{q+i,2}^2 & \dots & S_{q+i,i-1}^2 & 0 & S_{q+i,i+1}^2 & \dots & S_{q+i,q}^2 \end{bmatrix},$$

$i=1,2,\dots,q, S = \text{diag}\{s_1, s_2, \dots, s_q\}$ . кўринишида бўлсин. Структурали тўптам

$$\mathcal{S} = \{S : 0 \leq S_{jl}^k \leq J, S_{ii}^1 = S_{q+i,i}^2 = 0, S_{ii}^2 = S_{q+i,i}^1 = J, i, l = 1, 2, \dots, q; j = 1, 2, \dots, 2q, k = 1, 2\},$$

кўринишида аниқланади, бу ерда  $J$ -мос ўлчамдаги бирлик матрица.

(3.1) системанинг мос боғлиқмас сингуляр-тойиган қисм системаларида  $x$  ва  $y$  ўрнига  $x^1$  ва  $y^1$  ларни алмаштирамиз.

$$\dot{x}_i = A_i x_i = y_i, \quad \forall i=1,2,\dots,q, \quad (3.2)$$

$$\mu_i y_i = B_i y_i + \mu_i B_i x_i, \quad \forall i=1,2,\dots,q.$$

(3.1) система учун

$$v_{ij}(x_i, y_j) = v_{ji}(x_i, y_j) = x_i^T P_{ij} x_j, \quad i, j=1, 2, \dots, q; \quad (3.3)$$

$$v_{i,q+j}(x_i, y_j) = x_i^T P_{i,q+j} y_j, \quad i, j=1, 2, \dots, q, \quad 2q=S,$$

$$v_{q+i,q+j}(y_i, y_j) = y_i^T P_{q+i,q+j} y_j, \quad i, j=1, 2, \dots, q,$$

элементлардан ташкил топган матрица мункцияни курамиз. Бу ерда  $P_{ii}, P_{q+i,q+i}$  - симметрик мусбат аниқланган матрицалар.

(3.3) функция учун қуйидаги баҳолашлар ўринли бўлади.

а)  $\lambda_m(P_{ii}) \|x_i\|^2 \leq v_{ii}(x_i) \leq \lambda_M(P_{ii}) \|x_i\|^2, \forall x_i \in N_{ix0}, i \in [1, q];$

б)  $\lambda_m(P_{q+i,q+i}) \|y_i\|^2 \leq v_{q+i,q+i}(y_i) \leq \lambda_M(P_{q+i,q+i}) \|y_i\|^2, \forall y_i \in N_{iy0}, \forall i \in [1, q],$

в)  $-\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{ij} P_{ij}^T) \|x_i\| \cdot \|x_j\| \leq v_{ij}(x_i, x_j) \leq \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{ij} P_{ij}^T) \|x_i\| \|x_j\|, \forall (x_i, x_j) \in N_{ix0} \times N_{ix0}, \forall i, j=1, 2, \dots, q, i \neq j;$

г)  $-\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{q+i,q+j} P_{q+i,q+j}^T) \|y_i\| \|y_j\| \leq v_{q+i,q+j}(y_i, y_j) \leq \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{q+i,q+j} P_{q+i,q+j}^T) \|y_i\| \|y_j\|, \forall (y_i, y_j) \in N_{iy0} \times N_{iy0}, \forall i, j=1, 2, \dots, q, i \neq j;$

д)  $-\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{i,q+j} P_{i,q+j}^T) \|x_i\| \|y_j\| \leq v_{i,q+j}(x_i, y_j) \leq \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{i,q+j} P_{i,q+j}^T) \|x_i\| \|y_j\|,$

$\forall (x_i, y_j) \in N_{ix0} \times N_{iy0}, i, j=1, 2, \dots, q$  бу ерда  $\lambda_m(P_{ii})$  ва  $\lambda_m(P_{q+i,q+i})$ -минимал хос қиймат,  $\lambda_M(P_{ii})$  ва  $\lambda_M(P_{q+i,q+i})$ -мос равишда  $P_{ii}$  ва  $P_{q+i,q+i}$  матрицаларнинг максимал хос қийматлар,

$\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{ij} P_{ij}^T), \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{q+i,q+j} P_{q+i,q+j}^T), \lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{i,q+j} P_{i,q+j}^T)$  - мос равишда  $P_{ij}, P_{q+i,q+j}, P_{i,q+j}$

матрицаларнинг нормалари.

(3.3) элементлар билан берилган (2.16) функция учун (3.4) боҳолашлар ўринли бўлганда куйидаги тенгсизликка эга бўламиз

$$u^T A(M)u \leq V(x, y, M) \leq u^T B(M)u.$$

Бу ерда  $A(M)$  ва  $B(M)$  матрицалар лемма 2.1 дагидек аниқланади.

$$u^T = (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|x_q\|, \|y_1\|, \|y_2\|, \dots, \|y_q\|),$$

$$\underline{\alpha}_{ii} = \lambda_m(P_{ii}), \quad \underline{\alpha}_{q+i, q+j} = \lambda_m(P_{q+i, q+j}), \quad \underline{\alpha}_{ij} = -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{ij} P_{ij}^T),$$

$$\underline{\alpha}_{q+i, q+j} = -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{q+i, q+j} P_{q+i, q+j}^T), \quad \underline{\alpha}_{i, q+j} = -\lambda_M^{\frac{1}{2}}(P_{i, q+j} P_{i, q+j}^T),$$

$$\bar{\alpha}_{ii} = \lambda_M(P_{ii}), \quad \bar{\alpha}_{q+i, q+i} = \lambda_M(P_{q+i, q+i}), \quad \bar{\alpha}_{ij} = -\underline{\alpha}_{ij},$$

$$\bar{\alpha}_{q+i, q+i} = \underline{\alpha}_{q+i, q+i}, \quad \bar{\alpha}_{i, q+j} = \underline{\alpha}_{i, q+j}, \quad \forall i, j \in [1, q].$$

$\eta^T = (1, 1, \dots, 1) \in \mathbb{R}_+^S$ , бўлсин, у холда (3.3) элементлар билан берилган (2.16) хосилали функция куйидаги кўринишга эга бўлади

$$DV(x, y, M) = z^T C(S)z + z^T G(M, S)z, \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^q \times \mathbb{R}^q, \quad (3.5)$$

бу ерда  $z = (x_1^T, x_2^T, \dots, x_q^T, y_1^T, y_2^T, \dots, y_q^T)$ ;

$$C(S) = [C_{ij}(S)], \quad i, j = 1, 2, \dots, S; \quad G(M, S) = [\sigma_{ij}(M, S)], \quad i, j = 1, 2, \dots, S; \quad S = 2q.$$

$C(S)$  матрица элементлари

$$c_{ii}(s) = p_{ii} A_i + A_i^T p_{ii} + \sum_{l=1}^{i-1} (p_{li}^T (S_{li}^1 A_{li}) + (S_{li}^1 A_{li})^T p_{li}) + \sum_{l=i}^q (p_{il} (S_{li}^1 A_{li}) + (S_{li}^1 A_{li})^T p_{ij}^T), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$c_{q+i, q+j}(s) = P_{q+i, q+i} B_i + B_i^T P_{q+i, q+i} + \sum_{l=1}^q (P_{q+i, q+l} (S_{q+l, i}^1 B_{li}^1) + (S_{q+l, i}^1 B_{li}^1)^T P_{q+l, q+i}) +$$

$$+ \sum_{l=i}^q (P_{q+i, q+l} (S_{q+l, i}^2 B_{li}^1) + (S_{q+l, i}^2 B_{li}^1)^T P_{q+i, q+l}^T), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$c_{ij}(s) = c_{ji}(s) = P_{ij} A_j + A_j^T P_{ij} + \sum_{l=1}^{i-1} (P_{li}^T (S_{lj}^1 A_{lj}) + (S_{lj}^1 A_{lj})^T P_{ij}) + \sum_{l=i}^{j-1} (P_{il} (S_{lj}^1 A_{lj}) + (S_{lj}^1 A_{li})^T P_{ij} +$$

$$+ \sum_{l=j}^q (P_{il} (S_{lj}^1 A_{lj}) + (S_{li}^1 A_{li})^T P_{jl}^T), \quad i, j = 1, 2, \dots, q, \quad j > i;$$

$$c_{q+i, q+j}(s) = c_{q+j, q+i}(s) = 0, \quad i, j = 1, 2, \dots, q, \quad j > i;$$

$$c_{i, q+j}(s) = P_{i, q+j} B_j + \sum_{l=1}^{i-1} P_{li}^T (S_{lj}^2 A_{lj}^1) + \sum_{l=i}^q P_{il} (S_{lj}^2 A_{lj}^1) + \sum_{l=1}^q P_{i, q+l} (S_{q+l, j}^2 B_{lj}^1), \quad i, j = 1, 2, \dots, q.$$

кўринишда бўлади.  $G(M, S)$  матрица элементлари

$$\sigma_{ii}(M, S) = \mu_i \sigma_{ii}^*(S), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$\sigma_{ii}^*(S) = \sum_{l=1}^q (P_{i, q+l} (S_{q+l, i}^1 B_{li}^1) + (S_{q+l, i}^1 B_{li}^1)^T P_{i, q+l}^T), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$\sigma_{q+i, q+i}(M, S) = \mu_i \sigma_{q+i, q+i}^*(S), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$\sigma_{q+i, q+i}^*(S) = \sum_{l=1}^q ((S_{li}^2 A_{li}^1)^T P_{l, q+i} + P_{l, q+i}^T (S_{li}^2 A_{li}^1)), \quad i = 1, 2, \dots, q;$$

$$\sigma_{ij}(M, S) = \sigma_{ji}(M, S) = \mu_j \sigma_{ij}^*(S), \quad i, j = 1, 2, \dots, q, \quad j > i;$$

$$\sigma_{ij}^*(S) = \sum_{l=1}^q (P_{i, q+l} (S_{q+l, j}^1 B_{lj}^1) + (S_{q+l, j}^1 B_{lj}^1)^T P_{i, q+l}), \quad j > i = 1, 2, \dots, q;$$

$$\sigma_{q+i, q+j}(M, S) = \sigma_{q+j, q+i}(M, S) = \mu_i \sigma_{q+i, q+j}^*(S) + \mu_j \sigma_{q+i, q+j}^{**}(S), \quad i, j = 1, 2, \dots, q, \quad j > i;$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{q+i,q+j}^*(S) &= P_{q+i,q+j} B_j + \sum_{l=1}^{i-1} P_{q+l,q+i}^T (S_{q+l,j}^2 B_{lj}^1) + \sum_{l=i}^q P_{q+i,q+l} (S_{q+l,j}^2 B_{lj}^1), i,j=1,2,\dots,q, j>i; \\
\sigma_{q+i,q+j}^{**}(S) &= B_i^T P_{q+i,q+j} + \sum_{l=1}^{j-1} (S_{q+l,q+j}^2 B_{li}^1)^T P_{q+l,q+j} + \sum_{l=j}^q (S_{q+l,q+j}^2 B_{li}^1)^T P_{q+l,q+j}^T + \\
&+ \sum_{l=1}^q ((S_{li}^2 A_{li}^1)^T P_{l,q+j} + P_{l,q+j}^T (S_{li}^2 A_{li}^1)), j>i=1,2,\dots,q, \\
\sigma_{i,q+j}(M,S) &= \mu_j \sigma_{i,q+j}^*(S) + \mu_i \mu_j \sigma_{i,q+j}^{**}(S), \quad i,j=1,2,\dots,q; \\
\sigma_{i,q+j}^*(S) &= A_i^T P_{i,q+j} + \sum_{l=1}^q (S_{li}^1 A_{li}^1)^T P_{l,q+j}, \quad i,j=1,2,\dots,q; \\
\sigma_{i,q+j}^{**}(S) &= \sum_{l=1}^{i-1} P_{q+l,q+i}^T (S_{q+l,j}^1 B_{lj}) + \sum_{l=i}^q P_{q+i,q+l} (S_{q+l,j}^1 B_{lj}), \quad i,j=1,2,\dots,q;
\end{aligned}$$

кўринишда бўлади.

(3.5) ифоданинг юқори чегараси деб белгиланган  $DV_M(x,y,M)$  ни куйидагича баҳолаймиз

$$DV_M(x,y,M) \leq u^T \bar{G}(M) u, \quad (3.6)$$

бу ерда  $u^T (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|x_q\|, \|y_1\|, \|y_2\|, \dots, \|y_q\|)$ ,  $\bar{G}(M) = [\bar{c}_{ij} + \bar{\sigma}_{ij}(M)]$ ,  $i,j=1,2,\dots,S$ ,  $S=2q$ .

$\bar{G}(M)$  матрица элементлари

$$\begin{aligned}
\bar{c}_{ii} &= \lambda_M(c_{ii}(S^*)), \quad \bar{c}_{q+i,q+i} = \lambda_M(c_{q+i,q+i}(S^*)), \quad i=1,2,\dots,q; \\
\bar{c}_{ij} &= \lambda_M^2(c_{ij}(S^*) c_{ij}^T(S^*)) = \bar{c}_{ji}, \quad i,j=1,2,\dots,q, \quad j>i, \\
\bar{c}_{q+i,q+j} &= \bar{c}_{q+j,q+i} = 0, \quad i,j=1,2,\dots,q, \quad j>i; \\
\bar{c}_{i,q+j} &= \lambda_M^2(c_{i,q+j}(S^*) c_{i,q+j}^T(S^*)), \quad i,j=1,2,\dots,q; \\
\bar{\sigma}_{ii}(M) &= \mu_i \lambda_M(\sigma_{ii}^*(S^*)), \quad i=1,2,\dots,q; \\
\bar{\sigma}_{q+i,q+i}(M) &= \mu_i \lambda_M(\sigma_{q+i,q+i}^*(S^*)), \quad i=1,2,\dots,q; \\
\bar{\sigma}_{ij}(M) &= \bar{\sigma}_{ji}(M) = \mu_j \lambda_M^2(\sigma_{ij}^*(S^*) \sigma_{ij}^{*T}(S^*)), \quad j>i=1,2,\dots,q; \\
\bar{\sigma}_{q+i,q+i}(M) &= \mu_i \lambda_M^2((\sigma_{q+i,q+j}^*(S^*) \sigma_{q+i,q+j}^{*T}(S^*)) + \mu_j \lambda_M^2((\sigma_{q+i,q+j}^{**}(S^*) \sigma_{q+i,q+j}^{**T}(S^*))), \\
i,j=1,2,\dots,q; \quad j>i; \\
\bar{\sigma}_{i,q+j}(M) &= \mu_j \lambda_M^2(\sigma_{i,q+j}^*(S^*) \sigma_{i,q+j}^{*T}(S^*)) + \mu_i \mu_j \lambda_M^2(\sigma_{i,q+j}^{**}(S^*) \sigma_{i,q+j}^{**T}(S^*)), \quad i,j=1,2,\dots,q.
\end{aligned}$$

Бу ерда  $S^* \in \mathcal{G}_S$  -шундай доимий матрицаки куйидагилар ўринли бўлади

$$\begin{aligned}
c_{ij}(S) &\leq c_{ij}(S^*), \quad \sigma_{ij}^*(S) \leq \sigma_{ij}^*(S^*), \quad i,j=1,2,\dots,S, \\
\sigma_{i,q+j}^{**}(S) &\leq \sigma_{i,q+j}^{**}(S^*), \quad \sigma_{q+i,q+j}^{**}(S) \leq \sigma_{q+i,q+j}^{**}(S^*), \quad i,j \in [1,q].
\end{aligned}$$

**Теорема 3.1.** Йирик масштаби (3.1) чизикли сингуляр-тойиган системани шундай танлайликки, у учун (3.4) баҳолашларни қаноатлантирувчи (3.3) элементлардан тузилган (2.15) матрица-функцияни қуриш мумкин бўлсин, (3.5) ифода учун эса (3.6) баҳолаш ва

а)  $A(M)$ -матрица барча  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1,2,\dots,q$  да мусбат аниқланган

б)  $\bar{G}(M)$ -матрица барча  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i2}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1,2,\dots,q$  да манфий аниқланган шартлар бажарилсин.

У холда (3.1) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $\mathcal{G}_S$ ,  $\tilde{\mu}_i = \min\{1, \tilde{\mu}_{i1}, \tilde{\mu}_{i2}\}$  да тўла маънода структурали текис асимптотик турғун

бўлади.

Бу ерда  $\tilde{\mu}_{i1}$  ва  $\tilde{\mu}_{i2}$  мос равишда  $A(M)$  матрицанинг мусбат аниқланганлик ва манфий аниқланганлик шартларидан аниқланади.

Бу теорема теорема 2.1 каби исботланади.

Мисол 3.1 (3.1) система

$$A_1 = \begin{bmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -4 \end{bmatrix}, \quad A_3 = \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}, \quad A_{12} = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}, \quad A_{21} = \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}$$

$$A_{13} = A_{31} = A_{23} = A_{32} = 10^{-1}J, \quad A_{ij}^1 = 10^{-1}J, \quad i, j = 1, 2, 3; \quad (3.7)$$

$$B_i = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}; \quad B_{ij} = 10^{-1}J, \quad B_{ij}^1 = 0, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$S_{jl}^k = \text{diag}\{S_{jl}^k, S_{jl}^k\}, \quad k=1, 2; \quad l=1, 2, 3; \quad j=1, 2, 3, 4, 5, 6; \quad 0 \leq S_{jl}^k \leq 1,$$

$$S_{ii}^1 = S_{3+i,i} = 0, \quad S_{ii}^2 = S_{3+i,i}^1 = 1, \quad S_{21}^1 = 1, \quad i=1, 2, 3.$$

матрицалар билан аниқланган  $q=r=3$  учтага ажратилган ўзаро боғлиқ сингуляр-тойиган 12 чи тартибли кўринишида бўлсин.

(2.15) матрица-функция элементларини

$$v_{ii}(x_i) = x_i^T J x_i, \quad v_{ij}(x_i, x_j) = x_i^T 10^{-1} J x_j, \quad v_{3+i,3+i}(y_i) = y_i^T 2J y_i, \quad v_{i,3+j}(x_i y_j) = 0, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad i \neq j; \quad v_{i,3+j} = x_i^T 10^{-1} J y_j, \quad i, j = 1, 2, 3; \quad J = \text{diag}\{1, 1, 1\}. \quad (3.8)$$

кўринишида танлаймиз.

Булар учун қуйидаги баҳолаш ўринли эканлигини кўриш қийин эмас

$$v_{ii}(x_i) \geq \|x_i\|^2, \quad i=1, 2, 3;$$

$$v_{ij}(x_i, x_j) \geq -0,1 \|x_i\| \cdot \|x_j\|, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad i \neq j; \quad (3.9)$$

$$v_{3+i,3+i}(y_i) \geq 2 \|y_i\|^2, \quad i=1, 2, 3;$$

$$v_{i,3+j}(x_i y_j) \geq -0,1 \|x_i\| \cdot \|y_j\|, \quad i, j = 1, 2, 3.$$

$\eta^T = (1, 1, 1, 1, 1, 1)$  бўлсин, у ҳолда  $A(M)$  матрицанинг кўриниши

$$A(M) = \begin{bmatrix} A_{11} & -A_{12}(M) \\ -A_{12}^T(M) & A_{22}(M) \end{bmatrix},$$

каби бўлади. Бу ерда

$$A_{11} = \begin{bmatrix} 1 & -0,1 & -0,1 \\ -0,1 & 1 & -0,1 \\ -0,1 & -0,1 & 1 \end{bmatrix}, \quad A_{12}(M) = 0,1 \begin{bmatrix} \mu_1 & \mu_2 & \mu_3 \\ \mu_1 & \mu_2 & \mu_3 \\ \mu_1 & \mu_2 & \mu_3 \end{bmatrix}, \quad A_{22}(M) = \text{diag}\{2\mu_1, 2\mu_2, 2\mu_3\},$$

ва барча  $\mu_i \in ]0, 1]$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1, 2, 3$  ларда мусбат аниқланган бўлади.

(2.15) матрица-функция элементларини бундай танлаш  $\bar{G}(M)$  матрица

элементларини қуйидагича танлаш имконини беради.

$$\bar{C}_{11} = -0,38; \quad \bar{C}_{22} = -7,38; \quad \bar{C}_{33} = -5,96; \quad \bar{C}_{12} = \bar{C}_{21} = 0,17; \quad \bar{C}_{13} = \bar{C}_{31} = 0,08; \quad \bar{C}_{23} = \bar{C}_{32} = 0,19;$$

$$\bar{C}_{3+i,3+i} = -8, \quad i=1, 2, 3; \quad \bar{C}_{3+i,3+j} = \bar{C}_{3+j,3+i} = 0, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad i \neq j;$$

$$\bar{\sigma}_{ii}(M) = \bar{\sigma}_{3+i,3+i}(M) = 0,6 \cdot 10^{-1} \mu_i, \quad i=1, 2, 3,$$

$$\bar{\sigma}_{3+i,3+j}(M) = \bar{\sigma}_{3+j,3+i}(M) = 0,1 \mu_i + 0,04 \mu_j, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad i \neq j;$$

$$\bar{\sigma}_{ij}(M) = \bar{\sigma}_{ji}(M) = 0,6 \cdot 10^{-1} \mu_j, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad i \neq j;$$

$$\bar{C}_{i,3+j} = 0,8 \cdot 10^{-1}, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\bar{\sigma}_{i,3+j}(M) = 0,18 \mu_j + 0,1 \mu_i \mu_j, \quad i=1, 3, \quad j=1, 2, 3; \quad \bar{\sigma}_{2,3+j}(M) = 0,9 \cdot 10^{-1} \mu_j + 0,1 \mu_2 \mu_j, \quad j=1, 2, 3.$$

бундек матрица барча  $\mu_i \in ]0, 1[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0$ ,  $i=1, 2, 3$  ларда манфий аниқланган бўлади.

Теорема 3.1 га асосан берилган масаладаги система мувозанат ҳолати  $M \times \mathcal{G}_s$ ,

$M = \{\mu_i : 0 < \mu_i \leq 1, i=1,2,3\}$  да тўла маънода текис асимптотик турғун бўлади.

**Кўрсатма 3.1.** Бу масалада боғлиқмас қисм система

$$\dot{x}_1 = \begin{bmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{bmatrix} x_1,$$

турғунмас ва боғлиқмас сингуляр-тойиган қисм система

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= \begin{bmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{bmatrix} x_1 + \begin{bmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{bmatrix} y_1, \\ \mu_1 \dot{y}_1 &= \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} y_1 + \mu_1 \begin{bmatrix} 0,1 & 0 \\ 0 & 0,1 \end{bmatrix} x_1 \end{aligned}$$

барча  $\mu_1 \in ]0,1]$  да турғун бўлмайди.

4.2. Текис даражаланган вақт шкаласи.

Текис даражаланган вақт шкаласи ҳолатида (3.1) система кўриниши

$$\dot{x}_1 = A_i x_1 + \sum_{\alpha=1}^q S_{i\alpha}^1 A_{i\alpha} x_\alpha + \sum_{\beta=1}^k S_{i\beta}^2 A_{i\beta}^1 y_\beta, \quad i=1,2,\dots,q, \quad (3.10)$$

$$\mu_1 \dot{y}_j = \tau_j B_j y_j + \mu_1 \sum_{\alpha=1}^q S_{q+j,\alpha} B_{j\alpha} x_\alpha + \tau_j \sum_{\beta=1}^k S_{q+j,\beta}^2 B_{j\beta}^1 y_\beta, \quad j \in [1,2]$$

каби бўлади. Бу ерда  $A_i, B_j, A_{i\alpha}, A_{i\beta}, B_{j\alpha}, B_{j\beta}^1$  - доимий матрицалар,  $S_{i\alpha}^1, S_{i\beta}^2, S_{q+j,\alpha}^1, S_{q+j,\beta}^2 \in \varphi_s$  диаганал матрицалар,  $\varphi_s$  2.2 пунктдагидек аниқланади.

Фараз қиламиз  $\underline{\tau}_j$  ва  $\bar{\tau}_j$ ,  $j=1,2,\dots,r$  лар берилган. (3.10) система учун элементлари

$$\begin{aligned} v_{ip}(x_i, x_p) &= v_{pi}(x_i, x_p) = x_i^T P_{ip} x_p, \quad i,p=1,2,\dots,q; \\ v_{q+j,q+l}(y_j, y_l) &= v_{q+j,q+l}(y_j, y_l) = y_j^T P_{q+j,q+l} y_l, \\ v_{i,q+j}(x_i, y_j) &= x_i^T P_{i,q+j} y_j, \quad i=1,2,\dots,q; j=1,2,\dots,r, \quad q+r=s, \end{aligned} \quad (3.11)$$

лардан иборат бўлган (2.20) матрица-функцияни кураамиз.

Бу ерда  $P_{ii}$ ,  $P_{q+j,q+l}$  - мусбат аниқланган симметрик матрицалар,  $P_{ii}$ ,  $i \neq p$ ,  $P_{q+j,q+l}$ ,  $j \neq l$ ,  $P_{i,q+j}$  - доимий матрицалар.

(3.11) функция учун

$$\begin{aligned} \text{а) } \lambda_m(P_{ii}) \|x_i\|^2 &\leq v_{ij}(x_i) \leq \lambda_m(P_{ii}) \|x_i\|^2, \quad \forall x_i \in N_{ix0}, \quad i \in [1,q] \\ \text{б) } \lambda_m(P_{q+j,q+l}) \|y_j\|^2 &\leq v_{q+j,q+l}(y_j) \leq \lambda_m(P_{q+j,q+l}) \|y_j\|^2, \quad \forall y_j \in N_{jy0}, \quad j=1,2,\dots,r; \\ \text{в) } -\lambda \frac{1}{M} (P_{ip} P_{ip}^T) \|x_i\| \|x_p\| &\leq v_{ip}(x_i, x_p) \leq \lambda \frac{1}{M} (P_{ip} P_{ip}^T) \|x_i\| \|x_p\|, \quad \forall (x_i, x_p) \in N_{ix0} \times N_{px0}, \\ & \quad i,p=1,2,\dots,q, \quad i \neq p; \\ \text{г) } -\lambda \frac{1}{M} (P_{q+j,q+l} P_{q+j,q+l}^T) \|y_j\| \cdot \|y_l\| &\leq v_{q+j,q+l}(y_j, y_l) \leq \lambda \frac{1}{M} (P_{q+j,q+l} P_{q+j,q+l}^T) \|y_j\| \cdot \|y_l\|, \\ & \quad \forall (y_j, y_l) \in N_{jy0} \times N_{ly0}, \quad j,l=1,2,\dots,r, \quad j \neq l; \\ \text{д) } -\lambda \frac{1}{M} P_{i,q+j} P_{i,q+j}^T \|x_i\| \cdot \|y_j\| &\leq v_{i,q+j}(x_i, y_j) \leq \lambda \frac{1}{M} (P_{i,q+j} P_{i,q+j}^T) \|x_i\| \cdot \|y_j\|, \\ & \quad \forall (x_i, y_j) \in N_{ix0} \times N_{jy0}, \quad i=1,2,\dots,q, \quad j=1,2,\dots,r, \quad q+r=s, \end{aligned} \quad (3.12)$$

боҳолашлар ўринли бўлади. Бу ерда  $\lambda_m(\cdot)$  - минимал хос сон,  $\lambda_m(\cdot)$  - максимал хос сон,

$\lambda \frac{1}{M}$  - матрица нормаси.

(3.11) элементлар билан тузилган (2.21) функция учун (3.12) баҳолаш қринли бўлганда

$u^T A(\mu_1)u \leq U(x, y, \mu_1) \leq u^T B(\mu_1)u, \forall (x_i, y_j, \mu_1) \in N_{ix0} \times N_{jy0} \times M,$   
 кийёклама бахолаш ўринли бўлади. Бу ерда  $u^T = (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|x_q\|, \|y_1\|, \|y_2\|, \dots, \|y_r\|)$ ,  $A(\mu_1)$   
 ва  $B(\mu_1)$  лемма 2.3 даги каби

$$\begin{aligned} \underline{\alpha}_{ii} &= \lambda_m(P_{ii}); \quad \underline{\alpha}_{ip} = \underline{\alpha}_{pi} = -\lambda \frac{1}{2} (P_{ip} P_{ip}^T), & i \neq p = 1, 2, \dots, q; \\ \bar{\alpha}_{ii} &= \lambda_m(P_{ii}); \quad \bar{\alpha}_{ip} = \bar{\alpha}_{pi} = \lambda \frac{1}{2} (P_{ip} P_{ip}^T), & i \neq p = 1, 2, \dots, q; \\ \underline{\alpha}_{q+j, q+l} &= \lambda_m(P_{q+j, q+l}); \quad \underline{\alpha}_{q+j, q+l} = \underline{\alpha}_{q+l, q+j} = -\lambda \frac{1}{2} (P_{q+j, q+l} P_{q+l, q+j}^T), & j, l = 1, 2, \dots, r; \quad j \neq l; \\ \bar{\alpha}_{q+j, q+l} &= \lambda_m(P_{q+j, q+l}); \quad \bar{\alpha}_{q+j, q+l} = \bar{\alpha}_{q+l, q+j} = \lambda \frac{1}{2} (P_{q+j, q+l} P_{q+l, q+j}^T), & j, l = 1, 2, \dots, r; \quad j \neq l; \\ \underline{\alpha}_{i, q+j} &= -\lambda \frac{1}{2} (P_{i, q+j} P_{i, q+j}^T); \quad \bar{\alpha}_{q+j, q+l} = \underline{\alpha}_{i, q+j}, & i \in [1, q], \quad j \in [1, r]. \end{aligned}$$

элементлар орқали аниқланади.

Агар  $A_{11}^*$  и  $A_{22}^*$  -матрицалар мусбат аниқланган бўлса, у холда  $V(x, y, \mu_1)$  – функция барча  $\mu_1 \in ]0, \mu_1^* [$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$  ларда мусбат аниқланган бўлишини текшириш қийин эмас, бу ерда  $\mu_1^*$  лемма 2.4 даги каби аниқланади.

$\eta^T = (1, 1, \dots, 1) \in \mathbb{R}^S$  бўлсин. (3.11) элементлар билан берилган (2.21) функциянинг тўлиқ хосиласини  $DV_M(x, y, \mu_1)$  белгилаб, қуйидагига эга бўламиз

$$DV_M(x, y, \mu_1) \leq u^T \bar{C} u + \mu_1 u^T \bar{G} u, \quad (3.13)$$

бу ерда  $\bar{c} = [\bar{c}_{ij}]$ ,  $\bar{c}_{ij} = \bar{c}_{ji}$ ,  $i, j = 1, 2, \dots, s$ ;  $\bar{G} = [\bar{\sigma}_{ij}]$ ,  $\bar{\sigma}_{ij} = \bar{\sigma}_{ji}$ ,  $i, j = 1, 2, \dots, s$ ; матрицалар бўлиб, уларнинг элементлари

$$\begin{aligned} \bar{c}_{ii} &= \rho_{1i}(\bar{S}) + \rho_{2i}(\bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{ii} = \rho_{3i}(\bar{S}), \quad i = 1, 2, \dots, q; \\ \bar{c}_{ip} &= \rho_{1ip}(\bar{S}) + \rho_{2ip}(\bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{ip} = \rho_{3ip}(\bar{S}), \quad i = 1, 2, \dots, q; \quad p > i; \\ \bar{c}_{q+j, q+l} &= \rho_{1, q+j}(\bar{S}) + \rho_{2, q+j}(\bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{q+j, q+l} = \rho_{3, q+j}(\bar{S}), \quad j = 1, 2, \dots, r; \\ \bar{c}_{q+j, q+l} &= \rho_{1, q+j, q+l}(\bar{S}) + \rho_{2, q+j, q+l}(\bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{q+j, q+l} = \rho_{3, q+j, q+l}(\bar{S}), \quad j, l = 1, 2, \dots, r, \quad l > j; \\ \bar{c}_{i, q+j} &= \rho_{1, i, q+j}(\bar{S}), \quad \bar{\sigma}_{i, q+j} = \rho_{2, i, q+j}(\bar{S}), \quad i \in [1, q], \quad j \in [1, r], \quad q+r = s; \\ \rho_{1i}(\bar{S}) &= \lambda_M(c_{ii}^1(\bar{S})), \quad \rho_{1ip}(\bar{S}) = \lambda_M^2(c_{ip}^1(\bar{S})c_{ip}^{1T}(\bar{S})), \\ \rho_{2i}(\bar{S}) &= \lambda_M(c_{ii}^2(\bar{S})), \quad \rho_{2ip}(\bar{S}) = \lambda_M^2(c_{ip}^2(\bar{S})c_{ip}^{2T}(\bar{S})), \\ \rho_{3i}(\bar{S}) &= \lambda_M(\sigma_{ii}(\bar{S})), \quad \rho_{3ip}(\bar{S}) = \lambda_M^2(\sigma_{ip}(\bar{S})\sigma_{ip}^T(\bar{S})), \quad i, p = 1, 2, \dots, q, \quad p > i; \\ \rho_{1, q+j}(\tau_j^*, \bar{S}) &= \lambda_M(c_{q+j, q+j}^1(\tau_j^*, \bar{S})), \quad \rho_{1, q+j, q+l}(\tau_j^*, \bar{S}) = \lambda_M^2(c_{q+j, q+l}^1(\tau_j^*, \bar{S})c_{q+j, q+l}^{1T}(\tau_j^*, \bar{S})), \\ \rho_{2, q+j}(\tau_j^*, \bar{S}) &= \lambda_M(c_{q+j, q+j}^2(\tau_j^*, \bar{S})), \quad \rho_{2, q+j, q+l}(\tau_j^*, \bar{S}) = \lambda_M^2(c_{q+j, q+l}^2(\tau_j^*, \bar{S})c_{q+j, q+l}^{2T}(\tau_j^*, \bar{S})), \\ \rho_{3, q+j}(\bar{S}) &= \lambda_M(\sigma_{q+j, q+j}(\bar{S})), \quad \rho_{3, q+j, q+l}(\tau_j^*, \bar{S}) = \lambda_M^2(\sigma_{q+j, q+l}(\bar{S})\sigma_{q+j, q+l}^T(\bar{S})), \\ & j, l = 1, 2, \dots, r, \quad l > j; \\ \rho_{1ij}(\tau_j^*, \bar{S}) &= \lambda_M^2(c_{i, q+j}(\tau_j^*, \bar{S})c_{i, q+j}^T(\tau_j^*, \bar{S})), \quad \rho_{2ij}(\bar{S}) = \lambda_M^2(\sigma_{i, q+j}(\bar{S})\sigma_{i, q+j}^T(\bar{S})), \\ & i = 1, 2, \dots, q, \quad j = 1, 2, \dots, r, \quad q+r = s; \\ c_{ii}^1(S) &= P_{ii}^T A_{ii} + A_{ii}^T P_{ii}, \quad c_{ii}^2(S) = \sum_{\alpha=1}^{i-1} (P_{\alpha i}^T (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i}) + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{\alpha i}) + \sum_{\alpha=i}^q (P_{i\alpha} (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i}) + \\ & + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{i\alpha}); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{ii}(S) &= \sum_{\beta=1}^r (P_{i,q+\beta} (S_{q+\beta,i}^1 B_{\beta i}) + (S_{q+\beta,i}^1 B_{\beta i})^T P_{i,q+\beta}^T), \quad i \in [1, q]; \\
c_{ip}^1(S) &= \sum_{\alpha=1}^q (P_{ii}^T (S_{\alpha p}^1 A_{\alpha p}) + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{ii}), \\
c_{ip}^2(S) &= P_{ip} A_p + A_i^T P_{ip} + \sum_{\alpha=1}^{i-1} (P_{\alpha i}^T (S_{\alpha p}^1 A_{\alpha p}) + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{\alpha p}) + \sum_{\alpha=i+1}^{p-1} (P_{i\alpha} (S_{\alpha p}^1 A_{\alpha p}) + \\
&\quad + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{\alpha p}) + \sum_{\alpha=p+1}^q (P_{i\alpha} (S_{\alpha p}^1 A_{\alpha p}) + (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i})^T P_{p\alpha}), \\
\sigma_{ip}(S) &= \sum_{\beta=1}^r (P_{i,q+\beta} (S_{q+\beta,p}^1 B_{\beta p}) + (S_{q+\beta,p}^1 B_{\beta p})^T P_{i,q+\beta}), \quad i, p=1, 2, \dots, q, p > i; \\
c_{q+j,q+j}^1(\tau_j^*, S) &= P_{q+j,q+j} \tau_j B_j + \tau_j B_j^T P_{q+j,q+j}, \\
c_{q+j,q+j}^2(\tau_j, S) &= \sum_{\beta=1}^{j-1} (P_{q+\beta,q+j} \tau_j (S_{q+\beta}^2, B_{\beta j}^l) + \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l)^T P_{q+\beta,q+j}) + \sum_{\beta=j}^r (P_{q+j,q+\beta} \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l) + \\
&\quad + \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l)^T P_{q+j,q+\beta}^T), \\
\sigma_{q+j,q+j}(S) &= \sum_{\alpha=1}^q ((S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l)^T P_{\alpha,q+j} + P_{\alpha,q+j}^T (S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l)), \quad j=1, 2, \dots, r; \\
c_{q+j,q+l}^1(\tau_l, S) &= \sum_{\beta=1}^r P_{q+j,q+l}^T \tau_l (S_{q+\beta,l}^2 B_{\beta l}^l), \quad c_{q+j,q+l}^2(\tau_j, S) = P_{q+j,q+l} B_l \tau_l + \tau_j B_j^T P_{q+j,q+l} + \\
&\quad + \sum_{\beta=1}^{j-1} (P_{q+\beta,q+j}^T \tau_l (S_{q+\beta,l}^2 B_{\beta l}^l) + \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l)^T P_{q+\beta,q+l}) + \sum_{\beta=j+1}^{l-1} P_{q+j,q+\beta} \tau_l (S_{q+\beta,l}^2 B_{\beta l}^l) + \\
&\quad + \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l)^T P_{q+\beta,q+l}) + \sum_{\beta=l+1}^r P_{q+j,q+\beta} \tau_l (S_{q+\beta,l}^2 B_{\beta l}^l) + \tau_j (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l)^T P_{q+l,q+\beta}), \\
\sigma_{q+j,q+l}(S) &= \sum_{\alpha=1}^q ((S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l)^T P_{\alpha,q+l} + P_{\alpha,q+l}^T (S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l)), \quad j, l=1, 2, \dots, r, \quad l > j; \\
c_{i,q+j}(\tau_j, S) &= P_{i,q+j} B_j \tau_j + \sum_{\alpha=1}^{i-1} P_{\alpha i}^T (S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l) + \sum_{\alpha=i}^q P_{i\alpha} (S_{\alpha j}^2 A_{\alpha j}^l) + \sum_{\beta=1}^r P_{i,q+\beta} (S_{q+\beta,j}^2 B_{\beta j}^l) \tau_j, \\
\sigma_{i,q+j}(S) &= A_i^T P_{i,q+j} + \sum_{\alpha=1}^q (S_{\alpha i}^1 A_{\alpha i}) P_{\alpha,q+j} + \sum_{\beta=1}^{j-1} P_{q+\beta,q+i}^T (S_{q+\beta,j}^1 B_{\beta j}) + \sum_{\beta=j}^q P_{q+i,q+\beta} (S_{q+\beta,j}^1 B_{\beta j}), \\
&\quad i=1, 2, \dots, q, \quad j=1, 2, \dots, r, \quad q+r=s.
\end{aligned}$$

кўринишда бўлади.

Бу ерда  $\bar{S} \in \mathcal{G}_S$  - доимий матрица бўлиб,

$$c_{ip}^k(s) \leq c_{ip}^k(\bar{s}), \quad \forall s \in \mathcal{G}_S, \quad i, p=1, 2, \dots, q, \quad p \geq i, \quad k=1, 2,;$$

$$c_{q+j,q+l}^k(\tau_j, s) \leq c_{q+j,q+l}^k(\tau_j^*, \bar{s}), \quad \forall s \in \mathcal{G}_S, \quad l \geq j=1, 2, \dots, r, \quad k=1$$

$$\sigma_{ij}(s) \leq \sigma_{ij}(\bar{s}), \quad \forall s \in \mathcal{G}_S, \quad i, j=1, 2, \dots, s, \quad s=q+r;$$

$$c_{i,q+j}(\tau_j, s) \leq c_{i,q+j}(\tau_j^*, \bar{s}), \quad \forall s \in \mathcal{G}_S, \quad i \in [1, q], \quad j \in [1, r].$$

$\tau_j^*$  қиймат

$$\tau_j^* = \begin{cases} \tau_j, \\ \bar{\tau}_j \end{cases}$$

кўринишида аниқланади.

Агар  $\bar{c}$  матрица манфий аниқланган, яъни  $\lambda_M(\bar{c}) < 0$  ва  $\lambda_M(G) > 0$  бўлса, у холда

барча  $\mu_1 \in ]0, \mu_1^{**}[$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$ ,  $\mu_1^{**} = \min \left\{ 1, -\frac{\lambda_M(\bar{c})}{\lambda_M(\bar{G})} \right\}$  да  $DV_M(x, y, \mu_1)$  функция манфий

аниқланган бўлишини кўриш қийин эмас. Агар  $\lambda_M(\bar{c}) < 0$  ва  $\lambda_M(\bar{G}) < 0$  бўлса у холда  $\mu_1^{**} = 1$  бўлади.

**Теорема 3.2.** (3.10) кўринишидаги чизикли йирик масштабни тойиган харакат тенгламаси қуйидагича бўлсин, яъни у учун (3.12) баҳолашларни қаноатлантирувчи (3.11) элементлардан тузилган (2.20) матрица-функцияни куриш мумкин бўлсин ва  $DV_M(x, y, \mu_1)$  функция учун (3.12) баҳолашлар ҳамда бундан ташқари

а)  $A_{11}^*$  и  $A_{22}^*$ - матрицалар мусбат аниқланган

б)  $\bar{C}$  - матрица манфий аниқланган бўлсин

в)  $\mu_1 \in ]0, \tilde{\mu}_1 [$ ,  $\mu_i = \mu_1 \tau_i^{-1}$ ,  $i=1, 2, \dots, r$ ,  $\tau_1 \in [\underline{\tau}_1, \bar{\tau}_1]$ ,  $\tilde{\mu}_1 = \min \{ 1, \mu_1^*, \mu_1^{**} \}$

шартлар бажарилсин.

У холда (3.10) системанинг мувозанат холати  $\tilde{M} \times \mathcal{G}_s$  да тўла маънода структурали текис асимптотик турғун бўлади, бу ерда  $\tilde{M} = \{ M: 0 < \mu_1 < \tilde{\mu}_1, \mu_i = \mu_1 \tau_i^{-1}, i=1, 2, \dots, r \}$ .

Бу теорема исботи теорема 2.2 дан келиб чиқади.

Мисол 3.2. (3.10) система

$$A_i = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}, \quad A_{i\alpha} = A_{i\beta}^1 = 10^{-2} J;$$

$$B_j = \begin{bmatrix} -4 & 1 \\ 1 & -4 \end{bmatrix}, \quad B_{j\alpha} = B_{j\beta}^1 = 0,5 \cdot 10^{-2} J;$$

$$J = \text{diag}\{1, 1\}, \quad \underline{\tau}_2 = 0,5, \quad \bar{\tau}_2 = 1, \quad \mu_2 = \mu_1 \tau_2^{-1}.$$

параметрлар билан берилган икки ўзаро боғлиқ сингуляр-тойиган қисм системаларга ажиратилган 8 чи тартибли бўлсин.

Элементлари  $v_{ii}(\cdot)$  бўлган (2.20) матрица-функцияни қуйидагича танлаймиз:

$$v_{ii}(x_i) = x_i^T J x_i; \quad v_{2+i, 2+i}(y_i) = y_i^T J y_i; \quad i=1, 2,$$

$$v_{12}(x_1, x_2) = x_1^T 10^{-1} J x_2; \quad v_{34}(y_1, y_2) = y_1^T 10^{-1} y_2,$$

$$v_{i, 2+j}(x_i, y_j) = x_i^T 10^{-1} J y_j, \quad i, j=1, 2; \quad J = \text{diag}\{1, 1\}$$

булар учун қуйидаги

$$v_{ii}(x_i) \geq \|x_i\|^2, \quad i=1, 2; \quad v_{12}(x_1, x_2) \geq -0,1 \|x_1\| \cdot \|x_2\|;$$

$$v_{2+i, 2+i}(y_i) \geq \|y_i\|^2, \quad i=1, 2; \quad v_{34}(y_1, y_2) \geq -0,1 \|y_1\| \cdot \|y_2\|,$$

$$v_{i, 2+j}(x_i, y_j) \geq -0,1 \|x_i\| \cdot \|y_j\|, \quad i, j=1, 2.$$

баҳолашларнинг бажарилиши аниқ.  $\eta^T = (1, 1, 1, 1)$  бўлсин, у холда

$$A(\mu_1) = \begin{bmatrix} A_{11} & \mu_1 A_{12} \\ \mu_1 A_{12}^T & \mu_1 A_{22} \end{bmatrix},$$

бу ерда  $A_{11} = A_{22} = \begin{bmatrix} 1 & -0,1 \\ -0,1 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $A_{12} = \begin{bmatrix} -0,1 & -0,1 \\ -0,1 & -0,1 \end{bmatrix}$ , матрица барча  $\mu_1 \in ]0, 1[$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$  да мусбат аниқланган бўлади.

(2.20) матрица-функцияни бундек танлаб олиш  $\bar{C}$  ва  $\bar{G}$  матрицаларни қуйидагича аниқлаш имконини беради:

$$\bar{c}_{ii} = -1,996; \quad i=1, 2; \quad \bar{c}_{12} = 0,6674; \quad \bar{c}_{2+i, 2+i} = -2,996, \quad i=1, 2;$$

$$\bar{c}_{34} = 0,6474; \quad \bar{c}_{1j} = 0,2874; \quad \bar{c}_{2j} = 0,2888; \quad j=1, 2;$$

$$\bar{\sigma}_{ii} = 0, \quad \bar{\sigma}_{12} = 0,002, \quad i=1, 2; \quad \bar{\sigma}_{2+i, 2+i} = \bar{\sigma}_{34} = 0,004, \quad i=1, 2;$$

$$\bar{\sigma}_{i3}=0,312438; \bar{\sigma}_{i4}=0,311178, \quad i=1,2.$$

$\bar{C}$  ва  $\bar{G}$  матрицаларни бундек танлаб олиш натижасида қуйидагига эга бўламиз.

$$\lambda_M(\bar{C}) = -1,018975; \quad \lambda_M(\bar{G}) = 0,8819733 \text{ и}$$

$$\mu_1^{**} = \min, \left\{ 1, -\frac{\lambda_M(\bar{C})}{\lambda_M(\bar{G})} \right\} = \min\{1; 1,1553354\} = 1.$$

Демак, теорема 3.2 га асосан мисол 3.2 да берилган системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0 \in \mathbb{R}^8$  мувозанат ҳолати  $M \cdot \mathcal{G}_8$  да текис асимптотик турғун бўлади.

## § 2. Структурали тойиган йирикмасштабли сингуляр-тойиган система абсолют турғунлигининг таҳлили.

Бу параграфда иккинчи бобдаги натижаларни Луре типдаги сингуляр-тойиган йирикмасштабли система структурали турғунлигини текширишга тадбиқи қўриб чиқилади. Параграф сўнгида Луре типдаги учта қисм ўзаро боғлиқ сингуляр-тойиган системаларга ажратилган 12 чи тартибли системани сонли мисол тарзида қўриб чиқамиз.

2.1. Нотекис даражаланган вақт шкаласи. Қуйидаги Луре типдаги сингуляр-тойиган йирикмасштабли системани қараймиз.

$$\frac{dx_i}{dt} = A_i x_i + \sum_{l=1}^q S_{il}^{(1)} A_{il} y_l + q_{i1} f_{i1}(\sigma_{i1}), \quad \sigma_{i1} = c_{i1}^T x + c_{i2}^T, \quad \forall i = 1, 2, \dots, q,$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = \sum_{l=1}^q \mu_i S_{q+i,l}^{(1)} B_{il} x_l + B_i y_i + q_{i2} f_{i2}(\sigma_{i2}) + q_{i3} f_{i3}(\sigma_{i3}), \quad \sigma_{i2} = \mu_i c_{i3}^T x_i + c_{i4}^T y_i, \quad (3.14)$$

$$\sigma_{i3} = \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq i}}^q (\mu_i c_{i5}^T S_{q+i,l}^{(2)} x_l + c_{i6}^T S_{q+i,l}^{(3)} y_l), \quad i = 1, 2, \dots, q,$$

бу ерда  $\sigma_{ij}^{-1} f_{ij}(\sigma_{ij}) \in [0, k_{ij}] \subset \mathbb{R}_+, \quad i = 1, 2, \dots, q, \quad j = 1, 2, 3,$

$S_{il}^{(1)}, S_{q+i,l}^{(1)}, S_{q+i,l}^{(2)}, S_{q+i,l}^{(3)}$  - диагонал матрицалар.

$$S_i = \begin{bmatrix} S_{i1}^{(1)} & S_{i2}^{(1)} & \dots & S_{ii-1}^{(1)} & I & S_{ii=1}^{(1)} & \dots & S_{iq}^{(1)} \\ S_{q+i,1}^{(1)} & S_{q+i,2}^{(1)} & \dots & S_{q+i,i-1}^{(1)} & I & S_{q+i,i+1}^{(1)} & \dots & S_{q+i,q}^{(1)} \\ S_{q+i,1}^{(2)} & S_{q+i,2}^{(2)} & \dots & S_{q+i,i-1}^{(2)} & O & S_{q+i,i+1}^{(2)} & \dots & S_{q+i,q}^{(2)} \\ S_{q+i,1}^{(3)} & S_{q+i,2}^{(3)} & \dots & S_{q+i,i-1}^{(3)} & O & S_{q+i,i+1}^{(3)} & \dots & S_{q+i,q}^{(3)} \end{bmatrix},$$

$$S = \text{diag}\{S_1, S_2, \dots, S_q\}.$$

берилган бўлсин. Тўпламнинг структурасини қуйидагича танлаймиз

$$\varphi_s = \{S : 0 \leq S_{jl}^{(k)} \leq I, \quad S_{ii}^{(1)} = S_{q+i,i} = I; \quad S_{q+i,i}^{(2)} = S_{q+i,i}^{(3)} = 0, \quad i, l = 1, 2, \dots, 2q, \quad k = 1, 2, 3\},$$

бу ерда  $I$  мос ўлчамдаги бирлик матрица.

(3.14) системага мос келувчи боғлиқмас сингуляр-тойиган қисм системаларда  $x$  ва  $y$  ларни  $x^i$  ва  $y^i$  билан алмаштирамиз

$$\frac{dx_i}{dt} = A_i x_i + A_{ii} y_i + q_{i1} f_{i1}(\tilde{\sigma}_{i1}), \quad \tilde{\sigma}_{i1} = c_{i1}^T x^i + c_{i2}^T y^i, \quad \forall i = 1, 2, \dots, q,$$

$$\mu_i \frac{dy_i}{dt} = \mu_i B_{ii} x_i + B_i y_i + q_{i2} f_{i2}(\sigma_{i2}), \quad \forall i = 1, 2, \dots, q, \quad 2q = s, \quad (3.15)$$

бу ерда

$$x^i = (0^T, \dots, 0^T, x_i^T, 0^T, \dots, 0^T)^T \in \mathbb{R}^n, \quad x_i \in \mathbb{R}^{n_i}, \quad n_1 + n_2 + \dots + n_q = n,$$

$$y^i = (0^T, \dots, 0^T, y_i^T, 0^T, \dots, 0^T)^T \in \mathbb{R}^m, \quad y_i \in \mathbb{R}^{m_i}, \quad m_1 + \dots + m_q = m.$$

Бундан (3.14) система қуйидаги қўринишни олади



$$\begin{aligned}
& + g_i^{**}) \leq \sum_{i=1}^q \{(\rho_{9i}(s) + \mu_i \rho_{10i}(s)) \|x_i\|^2 + \rho_{11i}(s) \|y_i\|^2 + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{\substack{j=2 \\ j>i}}^q \{(\rho_{1ij}(s) + \mu_i \rho_{2ij}(s)) \|x_i\| \|x_j\| + \\
& + (\rho_{3ij}(s) + \mu_i \rho_{4ij}(s) + \mu_j \rho_{5ij}(s)) \|y_i\| \|y_j\|\} + 2 \sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q (\rho_{6ij}(s) + \mu_i \rho_{7ij}(s) + \mu_i \mu_j \rho_{8ij}(s)) \|x_i\| \|y_j\|, \\
& \forall (x_i, y_i, M, S) \in N_{ix_0} \times N_{iy_0} \times M \times \varphi_s,
\end{aligned}$$

бу ерда  $\rho_{\alpha i}, \alpha=1,2,3,4,5,6, i \in [1, q], \rho_{\beta i}(s), \beta=9,10,11, i \in [1, q]$  – матрицанинг хос кийматлари

$$\begin{aligned}
& \eta_i^2 [p_{ii} A_i + A_i^T p_{ii} + p_{ii} k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T)^T p_{ii}]; \\
& \eta_{q+i}^2 [p_{q+i, q+i} B_i + B_i^T p_{q+i, q+i} + p_{q+i, q+i} k_{i2}^* q_{i2} (c_{i2}^i)^T + (k_{i2}^* q_{i2} (c_{i2}^i)^T)^T p_{q+i, q+i}]; \\
& \eta_i^2 [p_{ii} k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T)^T p_{ii}]; \quad \frac{1}{2} \eta_i \eta_{q+i} (p_{i, q+i} B_{ii} + B_{ii}^T p_{i, q+i} + p_{i, q+i} k_{i2}^* q_{i2} c_{i3}^T + \\
& + (k_{i2}^* q_{i2} c_{i3}^T)^T p_{i, q+i}^T); \\
& \eta_{q+i}^2 [p_{q+i, q+i} k_{i2}^* q_{i2} c_{i4}^T + (k_{i2}^* q_{i2} c_{i4}^T)^T p_{q+i, q+i}]; \\
& \frac{1}{2} \eta_i \eta_{q+i} (p_{i, q+i} A_{ii} + A_{ii}^T p_{i, q+i}^T + p_{i, q+i} k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T)^T p_{i, q+i}); \\
& \eta_i^2 [p_{ii} k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T)^T p_{ii}] + \sum_{\substack{j=2 \\ j>i}}^q \eta_i \eta_j \{ (k_{j1}^* q_{j1} (c_{j1}^j)^T)^T p_{ji} + p_{ji}^T k_{j1}^* q_{j1} (c_{j1}^j)^T \}; \\
& \eta_i \eta_{q+i} [p_{i, q+i} k_{i3}^* q_{i3} c_{i5}^T S_{q+i, i}^{(2)} + (k_{i3}^* q_{i3} c_{i5}^T S_{q+i, i}^{(2)})^T p_{i, q+i}^T]; \\
& \eta_i \eta_{q+i} [p_{i, q+i}^T k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T)^T p_{i, q+i} + p_{q+i, q+i}^T k_{i3}^* q_{i3} c_{i6}^T S_{q+i, i}^{(3)} + (k_{i3}^* q_{i3} c_{i6}^T)^T p_{q+i, q+i}] \\
& \rho_{7i}, \rho_{8i}, \rho_{kij}(s), \quad k=1,2,\dots,8, \quad i, j=1,2,\dots,q - \text{матрица нормаси} \\
& \eta_i^2 p_{ii} (A_{ii} + k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T) + \eta_i \eta_{q+i} p_{i, q+i} (B_i + k_{i2}^* q_{i2} c_{i4}^T); \\
& \eta_{q+i}^2 (B_{ii}^T + (k_{i2}^* q_{i2} c_{i3}^T)^T) p_{q+i, q+i} + \eta_i \eta_{q+i} (A_i + (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T)^T) p_{i, q+i}; \\
& \eta_i^2 p_{ii} k_{i1}^* q_{i1} (c_{i1}^i)^T + \eta_i \eta_j (p_{ij} A_j + A_j^T p_{ij}) + \sum_{l=1}^{j-1} \eta_l \eta_j \{ p_{li}^T k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T + (k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T)^T p_{lj} \} + \\
& + \sum_{l=1}^{j-1} \{ \eta_l \eta_l p_{ll} k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T + \eta_l \eta_j (k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T)^T p_{lj} \} + \sum_{l=j}^q \{ \eta_l \eta_l p_{ll} k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T + \\
& + \eta_j \eta_l (k_{l1}^* q_{l1} (c_{l1}^l)^T)^T p_{jl}^T \}; \\
& \eta_i \eta_{q+i} p_{i, q+i} (S_{q+i, j}^{(1)} B_{ij} + k_{i3}^* q_{i3} c_{j5}^T S_{q+i, j}^{(2)}) + \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq i}}^q \eta_l \eta_{q+l} p_{i, q+l} (S_{q+l}^{(1)} B_{ij} + k_{i3}^* q_{i3} c_{j5}^T S_{q+l, j}^{(2)}); \\
& p_{i, q+i}^T k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T + \eta_i \eta_{q+i} (k_{i1}^* q_{i1} (c_{i2}^i)^T)^T p_{i, q+i}; \\
& \eta_{q+i} \eta_{q+j} p_{q+i, q+j} (B_j + k_{j2}^* q_{j2} c_{j4}^T) + \eta_i \eta_{q+i} p_{i, q+i}^T (S_{ij}^{(1)} A_{ij}) + \sum_{l=1}^{i-1} \eta_{q+l} \eta_{q+i} p_{q+l, q+i}^T (k_{l3}^* q_{l3} c_{j6}^T S_{q+l, j}^{(3)}) + \\
& \sum_{l=i}^q \eta_{q+i} \eta_{q+l} p_{q+i, q+l} (k_{l3}^* q_{l3} c_{j6}^T S_{q+l, j}^{(3)});
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \eta_{q+i}\eta_{q+j}(B_i^T + (k_{i2}^*q_{i2}c_{i4}^T)^T)p_{q+i,q+j} + \sum_{l=1}^{i-1}\eta_l\eta_i p_{li}^T S_{lj}^{(1)} A_{lj} + \sum_{l=i}^q \eta_i\eta_l p_{il} S_{lj}^{(1)} A_{lj} + \\
& + \sum_{l=1}^q \eta_i\eta_{q+l} p_{i,q+l}^T (k_{i1}^*q_{i1}(c_{j2}^l)^T) + \sum_{l=1}^{i-1} \eta_{q+i}\eta_{q+l} p_{q+i,q+l} (k_{l3}^*q_{l3}c_{j6}^T S_{q+l,j}^{(3)}), \\
& \eta_i^2 p_{ii} (S_{ij}^{(1)} A_{ij} + k_{i1}^*q_{i1}(c_{i2}^j)^T) + \eta_i\eta_{q+i} (k_{i1}^*q_{i1}(c_{i1}^j)^T)^T p_{i,q+i} + \eta_i\eta_{q+j} p_{i,q+j} (B_j + k_{j2}^*q_{j2}c_{i4}^T) + \\
& \sum_{l=1}^{i-1} \eta_l\eta_i p_{li}^T (S_{lj}^{(1)} A_{lj} + k_{l1}^*q_{l1}(c_{l2}^j)^T) + \sum_{l=i+1}^q \eta_i\eta_l p_{il} (S_{lj}^{(1)} A_{lj} + k_{l1}^*q_{l1}(c_{l2}^j)^T) + \\
& + \sum_{l=1}^q \eta_j\eta_{q+l} p_{j,q+l} (k_{l3}^*q_{l3}c_{l6}^T S_{q+l,i}^{(3)});
\end{aligned}$$

$$\eta_{q+j}^2 p_{q+j,q+j}^T (S_{q+j,i}^{(1)} B_{ji} + k_{j3}^*q_{j3}c_{j5}^T S_{q+j,i}^{(2)}) + \eta_i\eta_{q+j} A_i^T p_{i,q+j} + \sum_{l=1}^q \eta_l\eta_{q+j} (k_{l1}^*q_{l1}(c_{l1}^j)^T)^T p_{l,q+j};$$

$$\sum_{l=1}^{i-1} \eta_{q+l}\eta_{q+i} p_{q+l}^T (S_{q+l,j}^{(1)} B_{lj} + k_{l3}^*q_{l3}c_{l5}^T S_{q+l,j}^{(2)}) + \sum_{l=i}^q \eta_{q+i}\eta_{q+l} p_{q+i,q+l} (S_{q+l,j}^{(1)} B_{lj} + k_{l3}^*q_{l3}c_{l5}^T S_{q+l,j}^{(2)}) +$$

$$\eta_{q+i}\eta_{q+j} [(k_{i2}^*q_{i2}c_{i3}^T)^T p_{q+i,q+j} + p_{q+i,q+j} (k_{i2}^*q_{i2}c_{i3}^T)]; \text{ бу ерда } i \neq j,$$

$k_{ij}^*$  ва  $k_{ii}^*$  1.1. бўлимдаги каби аниқланади,  $c_{ij}^k \in R^{nk} - c_{ij}$ . векторнинг  $k$  та копоненти.

Лемма 3.1 нинг исботи лемма 4.1 га ўхшаш амалга оширилади.

**Лемма 3.2.** лемма 3.1 нинг хамма шартлари бажарилсин. У холда (3.3) элементлар билан берилган (2.16) функциянинг тўла хосиласи учун қуйидагига эга бўламиз

$$\begin{aligned}
DV(x, y, M) & \leq u^T \tilde{G}(M)u \\
\forall (x, y, M, S) & \in N_{x_0} \times N_{y_0} \times M \times \varphi_s,
\end{aligned} \quad (3.20)$$

бу ерда

$$u^T = (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|y_q\|, \|y_1\|, \|y_2\|, \dots, \|y_q\|), \quad \tilde{G}(M) = [\tilde{c}_{ij} + \tilde{\sigma}_{ij}(M)], \quad i, j = 1, 2, \dots, s, \quad s = 2q.$$

$\tilde{G}(M)$  матрица элементлари қуйидагича бўлади

$$\tilde{c}_{ii} = \rho_{1i} + \rho_{3i} + \rho_{9i}(s^*); \quad \tilde{c}_{ij} = \tilde{c}_{ji} = \rho_{1ij}(s^*), \quad i \neq j;$$

$$\tilde{c}_{q+i,q+i} = \rho_{2i} + \rho_{3i} + \rho_{11i}(s^*);$$

$$\tilde{c}_{i,q+j} = \tilde{c}_{q+j,q+i} = \rho_{3ij}(s^*), \quad i \neq j;$$

$$\tilde{c}_{i,q+j} = \rho_{7i}; \quad \tilde{c}_{i,q+j} = \rho_{6ij}(s^*), \quad i \neq j = 1, 2, \dots, q;$$

$$\tilde{\sigma}_{ij}(M) = \mu_i(\rho_{4i} + \rho_{10i}(s^*)); \quad \sigma_{q+i,q+i}(M) = \mu_i \rho_{6i};$$

$$\tilde{\sigma}_{ij}(M) = \tilde{\sigma}_{ji}(M) = \mu_i \rho_{2ij}(s^*), \quad i \neq j;$$

$$\tilde{\sigma}_{q+i,q+j}(M) = \mu_i \rho_{4ij}(s^*) + \mu_j \rho_{5ij}(s^*), \quad i \neq j;$$

$$\tilde{\sigma}_{i,q+i}(M) = \mu_i \rho_{8i}$$

$$\tilde{\sigma}_{i,q+j}(M) = \mu_i \rho_{7ij}(s^*) + \mu_i \mu_j \rho_{8ij}(s^*), \quad i \neq j = 1, 2, \dots, q;$$

$S^* \in \varphi_s$  доимий матрица

$$\rho_{ki}(s) \leq \rho_{ki}(S^*); \quad \rho_{rij}(S) \leq \rho_{rij}(S^*), \quad k = 9, 10, 11, 12,$$

$$r = 1, 2, \dots, 9, \quad i, j = 1, 2, \dots, q, \quad i \neq j.$$

Лемма 3.2 нинг исботи лемма 4.2 га ўхшаш исботланади.

**Теорема 3.3.** (3.14) кўринишидаги Лурье типдаги сингуляр-тойиган йирик масштаби система шундай бўлсин, яъни, у учун (3.4) шартларни қаноатлантирувчи (3.3) элементлар билан тузилган (2.16) матрица-функция қурилган ва (2.16) функциянинг Дини

тўла хосиласи учун

а)  $A(M)$ -матрица барча  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i = 1, 2, \dots, q$ ; да мусбат аниқланган

б)  $\tilde{G}(M)$ -матрица барча  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_{i1}[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, i = 1, 2, \dots, q$ ; да манфий аниқланган

шартлар ўринли бўлса, у холда (3.1) система  $(x^T y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_i^*[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \varphi_s, \tilde{\mu}_i^* = \min\{1, \mu_{i1}, \mu_{i2}^*\}$  да текис асимптотик турғун бўлади.

Агар  $N_{ix} = R^{ni}, N_{iy} = R^{mi}$ , бўлса, у холда (3.1) система  $(x^T y^T)^T = 0$  мувозанат ҳолати  $\mu_i \in ]0, \tilde{\mu}_i^*[$  ва  $\mu_i \rightarrow 0, \varphi_s$ , да тўла маънода асимптотик турғун бўлади.

Бу ерда  $\tilde{\mu}_{i1}$  ва  $\tilde{\mu}_{i2}$  мос равишда  $A(M)$  матрицанинг мусбат аниқланганлиги ва  $\tilde{G}(M)$  матрицанинг манфий аниқланганлиги шартларидан аниқланади.

Бу теорема исботи теорема 2.1 даги каби бўлади.

2.2. текис даражаланган вақт шкаласи. Текис даражаланган вақт шкаласи холида (3.14) системанинг кўриниши қуйидагича бўлади:

$$\begin{aligned} \frac{dx_i}{dt} &= A_i x_i + \sum_{\alpha=1}^r S_{i\alpha}^{(1)} A_{i\alpha} y_\alpha + q_{i1} f_{i1}(\sigma_{i1}), \\ \sigma_{i1} &= c_{i1} + c_{i2} y, \quad \forall i = 1, 2, \dots, q; \\ \mu_i \frac{dy_i}{dt} &\sum_{\beta=1}^q S_{q+i}^{(1)} B_{i\beta} x_\beta + \tau_i B_i y_i + \tau_i q_{i2} f_{i2}(\sigma_{i2}) + \tau_i q_{i3} f_{i3}(\sigma_{i3}), \quad \sigma_{i2} = \mu c_{i3} x_i + c_{i4} y_i; \\ \sigma_{i3} &= \sum_{\beta=1}^q \mu_i c_{\beta 5} S_{q+i}^{(2)} x_\beta \end{aligned} \quad (4.2.8)$$

бу ерда

$$\sigma_{ij}^{-1} f_{ij}(\sigma_{ij}) \in [0, k_{ij}] \subset R_+ \begin{cases} i = 1, \dots, q, & j = 1 \\ i = 1, \dots, r, & j = 2, 3. \end{cases}$$

$S_{ij}^{(1)}, S_{ij}^{(2)}, S_{ij}^{(3)}$  ва  $S$ , структурали матрицалар ҳамда  $\varphi_s$  тўплам шу бобнинг 2.1 бўлими орқали ёзилади,  $\tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i]$ ;  $\underline{\tau}_i$  ва  $\bar{\tau}_i$  сонлари берилган.

(3.21) кўринишида берилган Лурье типидagi йирик масштабли системанинг асимптотик турғунлигини тахлили қилиш учун (3.12) баҳоларни қаноатлантирувчи (3.11) элементлар билан тузилган (2.20) матрица-функцияни қурамыз. (2.21) функция учун қуйидаги икки ёқлама баҳолаш ўринли бўлади:

$$u^T A(\mu) u \leq V(x, y, \mu_1) \leq u^T B(\mu) u, \quad \forall (x_i, y_j, \mu_1) \in N_{ix_0} \times N_{iy_0} \times \mu, \quad \forall \tau_i \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i] \quad (3.22)$$

бу ерда  $u, A(\mu), B(\mu)$  II боб 4.2 бўлимда кўрсатилгандек аниқланади.

Фараз қиламиз  $\eta^T = (1, 1, \dots, 1, 1) \in R_+^s$ ,  $s = q + r$ . бўлсин.

**Лемма 3.3.** Агар (3.21) система учун (3.11) элементлар билан тузилган (2.20) матрица-функцияни қурилган бўлса, у холда (3.21) система ёрдамида олинган функция хосиласи (2.21)

$$DV(x, y, \mu_1) \leq u^T C^* u + \mu_1 u^T G^* u, \quad \forall (x, y, \mu_1, s) \in N_{x_0} \times N_{y_0} \times \mu \times \varphi_s, \quad (3.23)$$

тенгсизликни қаноатлантиради. Бу ерда

$$u^T = (\|x_1\|, \|x_2\|, \dots, \|x_q\|, \|y_1\|, \|y_2\|, \dots, \|y_r\|),$$

$$c^* = [c_{ij}^*], \quad c_{ij}^* = c_{ji}^*, \quad i, j = 1, 2, \dots, s;$$

$$G^* = [\sigma_{ij}^*], \quad \sigma_{ij}^* = \sigma_{ji}^*, \quad i, j = 1, 2, \dots, s;$$

$$c_{ii}^* = \lambda_M(c_{ii}), \quad c_{ii} = p_{ii} A_i + A_i^T p_{ii} + p_{ii} q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i1})^T + (q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i1})^T)^T p_{ii} +$$

$$\begin{aligned}
& + 2 \sum_{\substack{p=2 \\ p>i}}^q (p_{ip} q_{p1} k_{p1}^* (c_{p1}^p)^T + (q_{p1} k_{p1}^* (c_{p1}^p)^T)^T p_{ip}^T), \quad i=1,2,\dots,q; \\
C_{q+j,q+j}^* & = \lambda_M (C_{q+j,q+j}(\tau_j^*, \bar{s})), \quad C_{q+j,q+j}(\tau_j^*, \bar{s}) = p_{q+j,q+j} \tau_j^* B_j + \tau_j^* B_j^T p_{q+j,q+j} + \\
& + p_{q+j,q+j} \tau_j^* q_{j2} k_{j2}^* (\hat{c}_{j4})^T + (\tau_j^* q_{j2} k_{j2}^* (\hat{c}_{j4})^T)^T p_{q+j,q+j} + p_{q+j,q+j} \tau_j^* q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+j,j}^{-(3)T} p_{q+j,q+j} + \\
p_{q+j,q+j} & + \sum_{\substack{l=2 \\ l>j}}^r \{ p_{q+j,q+l} \tau_l^* q_{l3} k_{l3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+l,j}^{-(3)T} + (\tau_l^* q_{l3} k_{l3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+l,j}^{-(3)T})^T p_{q+j,q+l}^T + \\
& (\tau_j^* q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{l6})^T S_{q+j,l}^{-(3)T})^T p_{q+j,q+l} + p_{q+j,q+l}^T \tau_j^* q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{l6})^T S_{q+j,l}^{-(3)T} \}, \quad j=1,2,\dots,r; \\
c_{ip}^* & = \lambda_M^{1/2} (C_{ip}^T C_{ip}), \quad C_{ip} = p_{ii} q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i1})^T + (q_{p1} k_{p1}^* (\hat{c}_{p1})^T)^T p_{pp} + A_i^T p_{ip} + p_{ip} A_p + \\
& + \sum_{\beta=1}^i p_{\beta p}^T q_{\beta 1} k_{\beta 1}^* (c_{\beta 1}^p)^T + \sum_{\substack{\beta=i+1 \\ \beta \neq p}}^q (q_{\beta 1} k_{\beta 1}^* (c_{\beta 1}^p)^T)^T p_{\beta p} + \sum_{\beta=p+1}^q (q_{\beta 1} k_{\beta 1}^* (c_{\beta 1}^i)^T)^T p_{i\beta}^T, \quad i,p=1,2,\dots,q, \quad p>i; \\
c_{q+j,q+l}^* & = \lambda_M^{1/2} (c_{q+j,q+l}^T(\tau_j^* \bar{s}), c_{q+l,q+l}(\tau_j^* \bar{s})) \\
c_{q+j,q+l}(\tau_j^* \bar{s}) & = p_{q+j,q+l} \tau_j^* q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{l6})^T S_{q+l,j}^{-(3)T} + (\tau_j^* q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{l6})^T S_{q+l,j}^{-(3)T})^T p_{q+j,q+l} + p_{q+j,q+l} \tau_j^* B_l + \\
& + \tau_j^* B_l^T p_{q+j,q+l} + p_{q+j,q+l} \tau_l^* q_{l2} k_{l2}^* (\hat{c}_{l4})^T + (\tau_l^* q_{l2} k_{l2}^* (\hat{c}_{l4})^T)^T p_{q+j,q+l} + \\
& + \sum_{\alpha=1}^j p_{q+\alpha,q+l}^T \tau_\alpha^* q_{\alpha 3} k_{\alpha 3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+\alpha,j}^{-(3)T} + \sum_{\substack{\alpha=j+1 \\ \alpha \neq l}}^r (\tau_\alpha^* q_{\alpha 3} k_{\alpha 3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+\alpha,j}^{-(3)T})^T p_{q+\alpha,q+l} + \\
& \sum_{\substack{\alpha=1 \\ \alpha \neq j}}^l p_{q+j,q+\alpha} \tau_\alpha^* q_{\alpha 3} k_{\alpha 3}^* (\hat{c}_{l6})^T S_{q+\alpha,j}^{-(3)T} + \sum_{\alpha=l+1}^r (\tau_\alpha^* q_{\alpha 3} k_{\alpha 3}^* (\hat{c}_{j6})^T \bar{S}_{q+\alpha,j}^{-(3)T})^T p_{q+j,q+\alpha}, \quad j,l=1,2,\dots,r, \quad l>j \\
c_{i,q+j}^* & = \lambda_M^{1/2} (c_{i,q+j}^T(\tau_j^* \bar{s})), \quad c_{i,q+j}(\tau_j^* \bar{s}), \quad c_{i,q+j}(\tau_j^* \bar{s}) = p_{ii} S_{ij}^{-(1)T} A_{ij} + p_{ii} q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i2})^T + \\
& \sum_{\substack{p=2 \\ p>i}}^q \{ p_{ip} S_{pj}^{-(1)T} A_{ip} + p_{ip} q_{p1} k_{p1}^* (\hat{c}_{p2})^T + p_{ip} S_{pj}^{-(1)T} A_{pj} + p_{ip}^T q_{p1} k_{p1}^* (\hat{c}_{p2})^T \} + p_{i,q+j} \tau_j^* B_j + \\
& + p_{i,q+j} \tau_j^* q_{j2} k_{j2}^* (\hat{c}_{j4})^T + \sum_{\alpha=1}^r p_{i,q+\alpha}^T \tau_\alpha^* q_{\alpha 3} k_{\alpha 3}^* (\hat{c}_{j6})^T S_{q+\alpha,j}^{-(3)T}, \quad i=1,2,\dots,r, \quad q+r=s; \\
\sigma_{ii}^* & = \lambda_M (\sigma_{ii}(\bar{s})), \quad \sigma_{ii}(\bar{s}) = p_{i,q+i} q_{i2} k_{i2}^* (\hat{c}_{i3})^T + q_{i2} k_{i2}^* (\hat{c}_{i3})^T p_{i,q+i} + \sum_{l=1}^r \{ p_{i,q+l} q_{l3} k_{l3}^* (\hat{c}_{i5})^T S_{q+l}^{-(2)T} + \\
& (q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{j5})^T S_{q+j,i}^{-(2)T})^T p_{i,q+j} \}, \quad i=1,2,\dots,q; \quad \sigma_{q+j,q+j}^* = \lambda_M (\sigma_{q+j,q+j}(\bar{s})), \\
\sigma_{q+j,q+j}^*(\bar{s}) & = \sum_{i=1}^q \{ (S_{ij}^{-(1)T} A_{ij})^T p_{i,q+j} + p_i S_{ij}^{-(1)T} A_{ij} + (q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i2})^T)^T p_{i,q+j} + \\
& + p_{i,q+j}^T q_{i1} k_{i1}^* (\hat{c}_{i2})^T \}, \quad j=1,2,\dots,r; \\
\sigma_{ip}^* & = \lambda_M (\sigma_{ip}^T(\bar{s}), \sigma_{ip}(\bar{s})), \quad \sigma_{ip}(\bar{s}) = p_{i,q+p} q_{p2} k_{p2}^* (\hat{c}_{p3})^T + (q_{i2} k_{i2}^* (\hat{c}_{i3})^T)^T p_{p,q+i} + \\
& + \sum_{j=1}^r \{ p_{i,q+j} q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{p5})^T S_{q+j,p}^{-(2)T} + (q_{j3} k_{j3}^* (\hat{c}_{i5})^T S_{q+j,i}^{-(2)T})^T p_{p,q+j} \}, \quad i,p=1,2,\dots,q, \quad p>i;
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{q+j,q+1}^* &= \lambda_M^{1/2}(\sigma_{q+j,q+1}^T(\bar{s}), \sigma_{q+j,q+1}(\bar{s})), \sigma_{q+j,q+1}(\bar{s}) = \sum_{i=1}^q \{(S_{ij}^{-(1)} A_{ij})^T p_{i,q+1} + p_{i,q+j}^T (S_{ij}^{-(1)} A_{ij})^T + \\
&+ (q_{i1} k_{i1}^*(\hat{c}_{i2}))^T p_{i,q+1} + p_{i,q+j}^T q_{i1} k_{i1}^*(\hat{c}_{i2})^T\}, \quad j, l = 1, 2, \dots, r, \quad l > j; \\
\sigma_{i,q+j}^* &= \lambda_M^{1/2}(\sigma_{i,q+j}^T(\bar{s}), \sigma_{i,q+j}(\bar{s})), \\
\sigma_{i,q+j}(\bar{s}) &= (S_{q+1,i}^{-(1)} B_{1,i})^T p_{q+j,q+1} + (q_{j3} k_{j3}^*(\hat{c}_{i5}))^T S_{q+j,i}^{-(2)T} p_{q+j,q+j} + \\
&\sum_{i=1}^q \{(S_{q+1,i}^{-(1)} B_{1,i})^T p_{q+i,q+1} + (S_{q+1,i}^{-(1)} B_{1,i})^T p_{q+j,q+1} + (q_{i3} k_{i3}^*(\hat{c}_{i5}))^T S_{q+1,i}^{-(2)T} p_{q+j,q+1} + \\
&+ (q_{i3} k_{i3}^*(\hat{c}_{i5}))^T S_{q+1,i}^{-(2)T} p_{q+j,q+1} + \sigma^*(q_{i2} k_{i2}^*(\hat{c}_{i3}))^T p_{q+j,q+1}^T + \sigma^*(q_{i2} k_{i2}^*(\hat{c}_{i3}))^T p_{q+j,q+1}\} + \\
&+ A_i^T p_{i,q+j} + \sum_{\beta=1}^q (q_{\beta 1} k_{\beta 1}^*(\hat{c}_{\beta 1}))^T p_{\beta,q+j}, \quad i = 1, 2, \dots, q, \quad j = 1, 2, \dots, r, \quad q + r = s; \\
\sigma^* &= \begin{cases} 1 & \text{при } l = i \\ 0 & \text{при } l \neq i \end{cases};
\end{aligned}$$

Бу ерда  $k_{ij}^*, i \neq j$  ва  $k_{ii}^*$  бобнинг 1.1 бандидагидек аниқланади,  $\tau_j$  II боб 4.2 бандидагидек аниқланади,  $c_{ij}^k$  к та вектор компоненталари.  $c_{ij}, \bar{s} \in \varphi_s$  - доимий матрица бўлиб,

$$\begin{aligned}
c_{q+j,q+1}(\tau_j^*, s) &\leq c_{q+j,q+1}(\tau_j^* \bar{s}), \quad \forall s \in \varphi_s, \quad j, l = 1, 2, \dots, r; \\
c_{i,q+j}(\tau_j^*, s) &\leq c_{i,q+j}(\tau_j^* \bar{s}), \quad \forall s \in \varphi_s, \quad j \in [1, q], \quad j \in [1, r]; \\
\sigma_{ij}(s) &\leq \sigma_{ij}(\bar{s}), \quad \forall s \in \varphi_s, \quad i, j = 1, 2, \dots, s = q + r.
\end{aligned}$$

кўринишида бўлади.

**Натижа 3.1.** Агар лемма 3.3 да  $C^*$  -манфий аниқланган, яъни  $\lambda_M(C^*) < 0$  бўлиб, бундан ташқари

- $\mu_1 \in ]0, \hat{\mu}_1[$  ва  $\mu \rightarrow 0$ ,  $\hat{\mu}_1 = \min\{1, -\lambda_M(C^*)/\lambda_M(G)\}$ , да  $\lambda_M(G) < 0$
- $\mu_1 \in ]0, 1]$  ва  $\mu_1 \rightarrow 0$  да  $\lambda_M(G) \geq 0$

бўлса у холда  $DV(x, y, \mu_1)$  функция манфий аниқланган бўлади.

**Теорема 3.4.** (3.21) кўринишида берилган Лурье типдаги сингуляр-тойиган йирик масштаби тенглама куйидагича берилган бўлсин, у учун (3.12) бохони қаноатлантирувчи (3.11) элемент билан берилган матрица-функция қурилган ва (3.21) система орқали олинган (2.21) хосила учун (3.23) бажарилса ва

а)  $A_{11}^*$  ва  $A_{22}^*$  - матрицалар мусбат аниқланган

б)  $C^*$  - матрица манфий аниқланган.

в)  $\mu_1 \in ]0, \tilde{\mu}_1[$ ,  $\mu = \tau_i^{-1} \mu_1$ ,  $i = 1, 2, \dots, r$ ,  $\tau \in [\underline{\tau}_i, \bar{\tau}_i]$ ,  $\mu_1 = \min\{1, \mu_1^*, \hat{\mu}_1\}$ . бўлсин.

У холда (3.21) система  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат холати  $\tilde{\mu} \times \varphi_s$  да текис асимптотик турғун бўлади, бу ерда  $\tilde{\mu} = \{M : 0 < \mu_1 < \tilde{\mu}_1\}$ ,  $\mu_i = \tau_i^{-1} \mu_1$ ,  $i = 1, 2, \dots, r$ .

Агар теореманинг ҳамма шартлари  $N_{ix} \times N_{jy} = R^{n_i \times n_j}$  да бажарилса, у холда (3.21) системанинг  $(x^T, y^T)^T = 0$  мувозанат холати  $\tilde{\mu} \times \varphi_s$  да тўла маънода текис асимптотик турғун бўлади.

**Исбот:** бу теорема тасдиғи теорема 2.2 дан келиб чиқади.

**Кўрсатма 3.2.** Теорема 3.4 нинг тасдиғи

$$\tilde{\mu}_1 = \min\{1, \mu_1^*, \hat{\mu}_1\}, \text{ если } \lambda_M(G) \leq 0$$

да ҳам тўғрилигича қолади.

Мисол 3.3. Лурье типдаги (3.14) система учта боғлиқмас сингуляр-тойиган қисм системаларга ажралган 12 чи тартибли система қуйидаги вектор ва матрицалардан тузилган бўлсин:

$$A_i = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}, \quad A_{ii} = J, \quad A_{ij} = \gamma J, \quad \gamma = \frac{1}{2000} \quad q_{i1} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0,1 \end{bmatrix}, \quad C_{i1}^i = \begin{bmatrix} -0,01 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad C_{i2}^i = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$C_{i1}^j = \begin{bmatrix} \gamma \\ 0 \end{bmatrix}, \quad C_{i2}^j = \begin{bmatrix} 0 \\ \gamma \end{bmatrix}, \quad i \neq j, \quad k_{i1} = 2,$$

$$B_i = \begin{bmatrix} -4 & 1 \\ 1 & -4 \end{bmatrix}, \quad B_{ii} = 10^{-3}J, \quad B_{ij} = \gamma J, \quad i \neq j, \quad q_{i2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad q_{i3} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad c_{i3} = \begin{bmatrix} 10^{-3} \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c_{i4} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix},$$

$$c_{j5} = \begin{bmatrix} 0 \\ \gamma \end{bmatrix}, \quad c_{j6} = \begin{bmatrix} \gamma \\ 0 \end{bmatrix}, \quad k_{i2} = k_{i3} = 1.$$

(2.15) матрица-функция элементларини

$$V_{ii}(x_i) = x_i^T \begin{bmatrix} 0,3 & 0,1 \\ 0,1 & 0,3 \end{bmatrix} x_i; \quad V_{3+j,3+j}(y_j, \mu) = \mu_j y_j^T \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} y_j; \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$V_{ip}(x_i, x_p) = x_i^T \begin{bmatrix} 0,01 & 0 \\ 0 & 0,01 \end{bmatrix} x_p; \quad i, p = 1, 2, 3, \quad p > i;$$

$$V_{3+j,3+l}(y_j, y_l, M) = \mu_j \mu_l y_j^T \begin{bmatrix} 0,01 & 0 \\ 0 & 0,01 \end{bmatrix} y_l; \quad j, l = 1, 2, 3, \quad l > j;$$

$$V_{i,q+j}(x_i, y_j, \mu_j) = \mu_j x_i^T \begin{bmatrix} 0,01 & 0 \\ 0 & 0,01 \end{bmatrix}$$

кўринишида танлаймиз.

Бундек тузилган функция учун

$$V_{ii} \geq 0,2 \|x_i\|^2, \quad i = 1, 2, 3;$$

$$V_{3+j,3+j}(y_j, \mu_j) \geq 2\mu_j \|y_j\|^2, \quad j = 1, 2, 3;$$

$$V_{ip}(x_i, x_p) = V_{ip}(x_i, x_p) \geq -0,01 \|x_i\| \cdot \|x_p\|, \quad i, p = 1, 2, 3, \quad p > i;$$

$$V_{3+i,3+l}(y_j, y_l, M) = V_{3+i,3+l}(y_j, y_l, M) \geq -0,01 \mu_j \mu_l \|y_j\| \|y_l\|, \quad j, l = 1, 2, 3, \quad l > j;$$

$$V_{i,3+j}(x_i, y_j, \mu_j) \geq -0,01 \mu_j \|x_i\| \|y_j\|, \quad i, j = 1, 2, 3.$$

баҳолашлар бажарилади.

$$A_1(M) = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12}(M) \\ A_{12}^T(M) & A_{22}(M) \end{bmatrix}$$

бу ерда

$$A_{11} = \begin{bmatrix} 0,2 & -0,01 & -0,01 \\ -0,01 & 0,2 & -0,01 \\ -0,01 & -0,01 & 0,2 \end{bmatrix}, \quad A_{12}(M) = \begin{bmatrix} -0,01\mu_1 & -0,01\mu_2 & -0,01\mu_3 \\ -0,01\mu_1 & -0,01\mu_2 & -0,01\mu_3 \\ -0,01\mu_1 & -0,01\mu_2 & -0,01\mu_3 \end{bmatrix},$$

$$A_{22}(M) = \begin{bmatrix} 2\mu_1 & -0,01\mu_1\mu_2 & -0,01\mu_1\mu_3 \\ -0,01\mu_1\mu_1 & 2\mu_2 & -0,01\mu_2\mu_3 \\ -0,01\mu_1\mu_3 & -0,01\mu_2\mu_3 & 2\mu_3 \end{bmatrix},$$

матрица  $\mu_j \in ]0,1[$  ва  $\mu_j \rightarrow 0, j=1,2,3$ . да мусбат аниқланган.

(2.15) матрица-функция элементларини бундек танлаш натижасида куйидагига эга бўламиз:

$$\rho_{1i} = \begin{cases} -0,153833688 & \text{при } k_{i1}^* = 2, \\ -0,15278641 & \text{при } k_{i1}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{2i} = \begin{cases} -8,917237 & \text{при } k_{i2}^* = 1, \\ -12 & \text{при } k_{i2}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{3i} = \begin{cases} 0,00171 & \text{при } k_{i1}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{i1}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{4i} = \begin{cases} 2,30901710^{-5} & \text{при } k_{i2}^* = 1, \\ 10^{-5} & \text{при } k_{i2}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{5i} = \begin{cases} 3,2360679 & \text{при } k_{i2}^* = 1, \\ 0 & \text{при } k_{i2}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{6i} = \begin{cases} 1,4828427 \cdot 10^{-2} & \text{при } k_{i1}^* = 2, \\ 10^{-2} & \text{при } k_{i1}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{7i} = \begin{cases} 0,46264281 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 1, \\ 0,38015581 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i2}^* = 1, \\ 0,45199337 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 0 \\ 0,37 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = 0 \end{cases}$$

$$\rho_{8i} = \begin{cases} 0,02407149 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 1, \\ 0,02279776 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 0, \\ 0,02408377 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i2}^* = 1, \\ 0,02280625 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = 0 \end{cases}$$

$$\rho_{91} = \begin{cases} 0,02497321 & \text{при } k_{11}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{11}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{92} = \begin{cases} 0,0149 & \text{при } k_{21}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{21}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{93} = \begin{cases} 0,00828427 & \text{при } k_{31}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{31}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{10,i}(s^*) = \begin{cases} 4 \cdot 10^{-5} & \text{при } k_{i3}^* = 1, \\ 0 & \text{при } k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{11,i}(s^*) = \begin{cases} 4,8626044 \cdot 10^{-3} & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i3}^* = 1, \\ 3,2360679 \cdot 10^{-3} & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i3}^* = 0, \\ 4 \cdot 10^{-5} & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i3}^* = 0 \end{cases}$$

$$\rho_{1,i,j}(s^*) = \begin{cases} 0,020000022 & \text{при } k_{i1}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{i1}^* = 0, \end{cases} \quad \rho_{2,i,j}(s^*) = \begin{cases} 3 \cdot 10^{-5} & \text{при } k_{i3}^* = 1, \\ 1,5 \cdot 10^{-5} & \text{при } k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{3,i,j}(s^*) = \begin{cases} 10^{-6} & \text{при } k_{i1}^* = 2, \\ 0 & \text{при } k_{i1}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{4ij}(s^*) = \begin{cases} 0,05121 & \text{при } k_{i2}^* = k_{i3}^* = 1, \\ 0,0499996 & \text{при } k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,051161 & \text{при } k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 0, \\ 0,049949 & \text{при } k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{5ij}(s^*) = \begin{cases} 0,064213 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = k_{i3}^* = 1 \\ 0,0614868 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i2}^* = k_{i3}^* = 1, \\ 0,050653 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1 \\ 0,06158 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 0 \\ 0,050612 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,0611818 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 0, \\ 0,050414 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \\ 0,050015 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{5ij}(s^*) = \begin{cases} 0,064213 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \\ 0,0614868 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \\ 0,050653 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i3}^* = 0, k_{i2}^* = 1 \\ 0,06158 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,050612 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 0, \\ 0,0611818 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,050414 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 1, \\ 0,050015 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 1, \end{cases}$$

$$\rho_{4ij}(s^*) = \begin{cases} 0,021251 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i3}^* = 1, \\ 0,020212 & \text{при } k_{i1}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,023521 & \text{при } k_{i1}^* = 2, k_{i3}^* = 0, \\ 0,023454 & \text{при } k_{i1}^* = k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$$\rho_{4ij}(s^*) = \begin{cases} 0,0018061 & \text{при } k_{i2}^* = k_{i3}^* = 1, \\ 0,001798 & \text{при } k_{i2}^* = 0, k_{i3}^* = 1, \\ 0,001124 & \text{при } k_{i2}^* = 1, k_{i3}^* = 0, \\ 0,0011 & \text{при } k_{i2}^* = k_{i3}^* = 0, \end{cases}$$

$\eta=(1,1,1,1,1,1,)$  бўлсин, у холда  $\tilde{G}(M)$  матрица элементлари куйидаги тарзда аниқланади:

$$\tilde{c} = -0,1261032, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{c}_{ij} = \tilde{c}_{ji} = 0,02, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\tilde{c}_{3+i,3+i} = -5,676308, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{c}_{3+i} = \tilde{c}_{3+j,3+i} = 10^{-6}, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\tilde{c}_{i,3+i} = 0,4626428, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{c}_{i,q+j} = 0,04999, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\tilde{\sigma}_{ii} = 6,309017 \cdot 10^{-5} \mu_i, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{\sigma}_{ij} = \tilde{\sigma}_{ji} = 310^{-5} \mu_i, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\tilde{\sigma}_{3+i,3+i} = 0,0148284 \mu_i, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{\sigma}_{3+i,3+j} = \tilde{\sigma}_{3+j,3+i} = 0,051161 \mu_i + 0,064213 \mu_j$$

$$i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

$$\tilde{\sigma}_{i,q+i} = 0,02408377 \mu_i, \quad i = 1, 2, 3; \quad \tilde{\sigma}_{i,q+j} = 0,023521 \mu_i + 0,0018061 \mu_j \mu_j, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, 2, 3;$$

Элементларни бундек аниқланиши,  $\tilde{G}(M)$  матрица  $\mu \in ]0,1[$  ва  $\mu \rightarrow 0, j = 1, 2, 3.$  да манфий аниқланади.

Теорема 4.2 га асосан масаладаги системанинг  $(x^T y^T)^T = 0 \in \mathbb{R}^{12}$  мувозанат холати  $[0, k] \times \hat{\mu} \times \varphi_6,$  да (бу ерда  $K = \text{diag}\{2, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 1\}; \hat{\mu} = \{M : M = \text{diag}\{\mu_1, \mu_2, \mu_3\},$

$\mu_j \in ]0,1], \forall j = 1,2,3$ .) абсолют турғун бўлади.

**Кўрсатма 3.3.** Бу масаланинг структурали турғунлиги кўриб чиқилган бўлиб, система  $(x^T, y^T)^T \in \mathbb{R}^{12}$  мувозанат ҳолатининг  $\mu_j \in ]0,0,447], j = 1,2,3$ . да структурали абсолют турғунлиги кўрсатилган. Ляпунов матрица-функциясини қўллаш мос равишда параметрлар қабул қилиш мумкин бўлган қийматлар соҳасини кенгайтиради.

## Фойдаланилган адабиётлар

1. Арнольд В.И. Обыкновенные дифференциальные уравнения. - М.: Наука, 1975. - 240 с.
2. Барбашин Е.А. Введение в теорию устойчивости. - М.: Наука, 1967. - 223 с.
3. Барбашин Е.А. Функции Ляпунова. - М.: Наука, 1970. - 240 с.
4. Васильева А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические разложения решений сингулярно-возмущенных уравнений. - М.: Наука, 1973. - 272 с.
5. Гантмахер Ф.Р. Теория матриц. - М.: Наука, 1967. - 576 с.
6. Груйич Л.Т., Мартынюк А.А., Риббенс-Павелла М. Устойчивость крупномасштабных систем при структурных и сингулярных возмущениях. - Киев: Наук. думка, 1984. - 307 с.
7. Каримов И.А. Юксак малакали мутахасислар тараққийи омили-Т.: Ўзб.1995
8. Каримов И.А. Баркамол авлод орзуси, Шарқ,Т. 1999.
9. Каримов И.А. «Жаҳон молиявий-иктисодий инқирози, Ўзбекистон шароитида уни бартараф этишнинг йўллари ва чоралари» Тошкент 2009 й
10. Каримов И.А. Юксак маънавият йенгилмас куч, Тошкент 2008 й
11. Климушев А.И., Красовский Н.Н. Равномерная асимптотическая устойчивость систем дифференциальных уравнений с малым параметром при старших производных // Прикл. Математика и механика. - 1961. - 25, вып.4. - С. 680-690.
12. Красовский Н.Н. Некоторые задачи теории устойчивости движения, - М.:Физматгиз, 1959. - 219 с.
13. Мартынюк А.А. Матрица-функция Ляпунова и устойчивость гибридных систем // Прикл. механика. - 1985, - 21, №4. - С. 89-96,
14. Мартынюк А. А. О матрице-функции Ляпунова к устойчивости движений // Докл. АН СССР. - 1985. - 280, № 5. - С. 1062-1066.
15. Мартынюк А.А. Равномерная устойчивость сингулярно-возмущенной системы на основе матриц-функций Ляпунова // Докл. АН СССР, -1986. - 287, № 4. - С. 786-789.
16. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Анализ устойчивости систем с быстрыми и медленными движениями на основе матриц-функций Ляпунова. - Киев; 1986. - 19 с. - Деп. в ВИНТИ 17.03.86; № 1847-В86.
17. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Развитие прямого метода Ляпунова для сингулярно-возмущенных систем // Всесоюз, науч. конф. Метод функций Ляпунова в современной математике. Тезисы докладов. - Харьков, 27-29 мая 1986. - С. 15.
18. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Общая задача устойчивости сингулярно-возмущенной крупномасштабной системы и метод матриц-функций Ляпунова. - Киев:, 1986. - 48 с. - (Препринт // АН УССР. Ин-т математики; 86.75).
19. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Абсолютная устойчивость сингулярно-возмущенной системы Лурье и матрица-функция Ляпунова // Прикл. механика. - 1987. - 23., № 9. - С. 103-110.
20. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Анализ устойчивости в целом динамической системы на основе матриц-функций Ляпунова. -Киев, 1987. - 20 с. - (Препринт // АН УССР. Ин-т математики; 87.62).
21. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Исследование устойчивости автономных сингулярно-возмущенных систем на основе матриц-функций Ляпунова // Дифференц. уравнения. -- 1988. - 24, № 3. -С. 416-424.

22. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. Достаточные условия абсолютной устойчивости крупномасштабных систем при структурных возмущениях // Автоматика. - 1991. - № 5. - С. 31-38.
23. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. О структурной устойчивости сингулярно-возмущенных крупномасштабных систем. I // Электронное моделирование. - 1993., №1 - С.
24. Мартынюк А.А., Миладжанов В.Г. О структурной устойчивости сингулярно-возмущенных крупномасштабных систем. II // Электронное моделирование. - 1993. , №1 - С.
25. Миладжанов В.Г. Применение матриц-функций Ляпунова при исследовании устойчивости систем с быстрым и медленным движениями: Автореф. дисс. ... канд. физ.-мат. наук. - Киев, 1988. -17 с.
26. Миладжанов В.Г. Равномерная асимптотическая устойчивость сингулярно-возмущенных крупномасштабных систем при структурных возмущениях// Прикл. механика. - 1993. - 29 , № 3. - С.
27. Миладжанов В.Г, Муллажонов Р.В, Муллажонов К.В, Турғунлик назариясини ўрганишда Ляпунов матрица функцияси усулидан фойдаланиш, АДУ, “Узлуксиз таълим тизимида математика фанини ўқитиш” республика илмий амалий анжуман материаллари, Анд. 2006 й
28. Миладжанов В, Муллажонов К, Достаточные условия абсолютной устойчивости крупномасштабные импульсных систем при структурных возмущениях, «Фан ва амалиёт» ёш олимлар ва иқтидорли талабалар анжумани материаллари, Андижон 2005 й.
29. Техонов А.Н. Система дифференциальных уравнений , содержащих малые параметры при производных//Матем.Сб–1952.–13,№3.-с.575-586.
30. [www.sciencearea.com.ua](http://www.sciencearea.com.ua).
31. [www.stcu.kiev.ua](http://www.stcu.kiev.ua).
32. [www.attrasoft.com/abm/champ27\\_1.html](http://www.attrasoft.com/abm/champ27_1.html).
33. [www.emsl.pnl.gov:2080/proj/neuron/neural/what.html](http://www.emsl.pnl.gov:2080/proj/neuron/neural/what.html).
34. [www.math.ucla.edu/nykamp/285j.1.02s/](http://www.math.ucla.edu/nykamp/285j.1.02s/).

## Мундарижа

Кириш.....	2
I-боб. Динамик системалар турғунлигининг етарли шартларини хосил қилиш усуллари.....	3
§ 1. Ляпуновнинг тўғри усули.....	3
§ 2 Ляпуновнинг матрица-функцияси усули.....	18
II- боб. Агрегирлаш формаси ва сингуляр-тойиган системанинг структурали турғунлигининг шартлари.....	30
§ 1. Сингуляр-тойиган йирик масштабли система ёзилиши ва декомпозицияси.....	30
§ 2. Сингуляр-тойиган системанинг турғунлик шarti ва агрегирлаш.....	32
§3. Сингуляр-тойиган йирик масштабли ситеманинг турғунмаслиги.....	43
III-боб.	
§ 1. Умумий теоремаларни чизикли тойиган системаларга тадбиқи.....	45
§ 2. Структурали тойиган йирикмасштабли сингуляр-тойиган система абсолют турғунлигининг тахлили.....	54
Фойдаланилган адабиётлар.....	65